

Часть 1

Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21202184**

ID профиля: **379842**

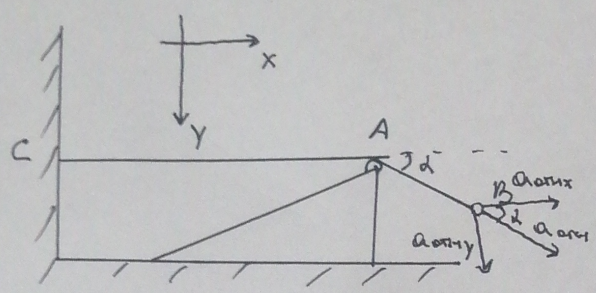
Вариант 3

Условие.

1. Дано:
 $\cos \alpha = \frac{5}{13}, H$
 $\beta - ?$
 $a_k - ?$
 $m - ?$
 $M - ?$
 $l - ?$

Решение:

Рассмотрим движение шара в СО земли:



Пусть имеет движение относительно земли с ускорением a_k и за время Δt смещается на Δl и имеет мгновенную скорость v_k . Тогда длина нити AC уменьшится на Δl , т.к. она нерастяжима. \Rightarrow Длина AB на Δl увеличится.

Изменение ее длины на оси OX и OY : $\Delta x = \Delta l \cdot \cos \alpha$, $\Delta y = \Delta l \cdot \sin \alpha$.

Скорость точки B отн. земли: в проекциях на оси:

$$v_x = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{\Delta l}{\Delta t} \cos \alpha = v_k \cos \alpha \Rightarrow v_x' = (v_k \cos \alpha)' \Rightarrow a_{Ax} = a_k \cos \alpha$$

$$v_y = \frac{\Delta y}{\Delta t} = \frac{\Delta l}{\Delta t} \sin \alpha = v_k \sin \alpha \Rightarrow v_y' = (v_k \sin \alpha)' \Rightarrow a_{Ay} = a_k \sin \alpha$$

По теореме Пифагора относительно ускорения шара (точки A):

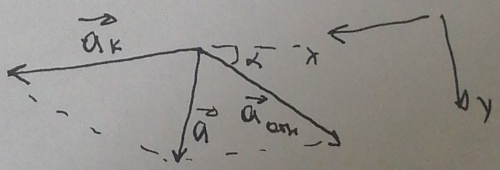
$$a_{\text{отн}} = \sqrt{a_{Ax}^2 + a_{Ay}^2} = \sqrt{a_k^2 \cos^2 \alpha + a_k^2 \sin^2 \alpha} = a_k \text{ и направлено под углом } \alpha \text{ к горизонту.}$$

По закону сложения ускорений:

$$\vec{a} = \vec{a_{\text{отн}}} + \vec{a_k}$$

$$OX: a_x = a_k - a_{\text{отн}} \cdot \cos \alpha = a_k (1 - \cos \alpha)$$

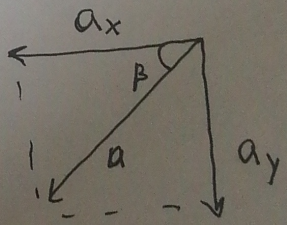
$$OY: a_y = a_{\text{отн}} \cdot \sin \alpha = a_k \sin \alpha$$



$$\sin \alpha = \sqrt{1 - \cos^2 \alpha} \Rightarrow \sin \alpha = \frac{12}{13}$$

$$\Rightarrow \tan \beta = \frac{a_y}{a_x} \Rightarrow \tan \beta = \frac{1 - \cos \alpha}{\sin \alpha}$$

$$\tan \beta = \frac{1 - \frac{5}{13}}{\frac{12}{13}} = \frac{8}{12} = \frac{2}{3}$$



Сила натяжения по всей длине нити одинакова и равна T , т.к. нить невесомая. 2 ЗН для шара:

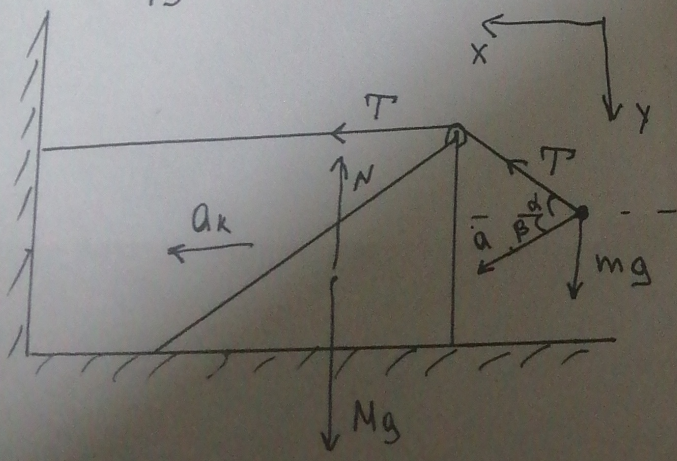
$$m\vec{a} = \vec{T} + m\vec{g}$$

$$OY: ma_y = mg$$

$$a_k \sin \alpha = g$$

$$\Rightarrow a_k = \frac{g}{\sin \alpha} \Rightarrow a_k = \frac{13}{12} g$$

$$OX: ma_x = T \cdot \cos \alpha$$



Übersetzung

$$\Rightarrow T = \frac{m a_k (1 - \cos \alpha)}{\cos \alpha} ; T = \frac{m a_k}{\cos \alpha} - 1$$

234 que suma:

$$M \vec{a}_k = \vec{N} + m \vec{g} + \vec{T}$$

$$Ox: M a_k = T$$

$$M a_k (1 - \cos \alpha) M a_k = \frac{m a_k (1 - \cos \alpha)}{\cos \alpha} \Rightarrow \frac{m}{M} = \frac{\cos \alpha}{(1 - \cos \alpha)}$$

$$\frac{m}{M} = \frac{\frac{5}{13}}{\frac{8}{13}} = \frac{5}{8}$$

Zeitgenau berechnen t:

$$H = \frac{a_y t^2}{2} \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2H}{a_y}} = \sqrt{\frac{2H}{a_k \sin \alpha}} = \sqrt{\frac{2H}{\frac{g}{\sin \alpha} \cdot \sin \alpha}}$$

$$\Rightarrow t = \sqrt{\frac{2H}{g}}$$

Ober: 1) $\tan \beta = \frac{2}{3}$; 2) $\frac{13}{12} g$; 3) $\frac{5}{8}$; 4) $\sqrt{\frac{2H}{g}}$

2

Условие:

2. Дано:

$$\nu, T_0, c(T) = 3R \frac{T}{T_0}$$

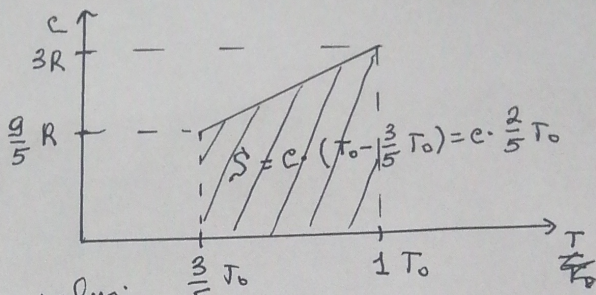
1) Q_1 - ?

2) T_{min} - ?

3) A_{min} - ?

Решение:

Графиком градиент $c(\frac{T}{T_0})$. $c(T)$



Эквивалентная емкость Q_1 равно:

$$Q_1 = c \nu (T_0 - \frac{3}{5} T_0) = c \nu \cdot \frac{2}{5} T_0 = \nu \cdot S$$

$$S = \frac{3R + \frac{9}{5}R}{2} \cdot (T_0 - \frac{3}{5} T_0) = 2,4R \cdot 0,4T_0 = 0,96RT_0$$

$$\Rightarrow Q_1 = 0,96 \nu RT_0$$

Найдем T_{min} .

По первому закону термодинамики:

$$\Delta U = Q + A$$

$$\Delta U = \frac{3}{2} \nu R (T_{min} + T_0) = -\frac{3}{2} \nu RT_{min} + \frac{3}{2} \nu RT_0$$

$$Q = \frac{(3R \frac{T_{min}}{T_0} + 3R)}{2} (T_0 - T_{min}) \cdot \nu = \frac{3}{2} \nu RT_{min} + \frac{3}{2} \nu RT_0 - \frac{3}{2} \nu R \frac{T_{min}^2}{T_0} - \frac{3}{2} \nu RT_{min}$$

$$= \frac{3}{2} \nu RT_0 - \frac{3}{2} \nu R \frac{T_{min}^2}{T_0}$$

$$-\frac{3}{2} \nu RT_{min} + \frac{3}{2} \nu RT_0 = \frac{3}{2} \nu RT_0 - \frac{3}{2} \nu R \frac{T_{min}^2}{T_0} + A$$

$$\Rightarrow A = \frac{3}{2} \nu R \frac{T_{min}^2}{T_0} - \frac{3}{2} \nu RT_{min} + 3 \nu RT_0$$

$A(T)$ - параболы, ветви $\uparrow \Rightarrow T_{min}$ - ее вершина.

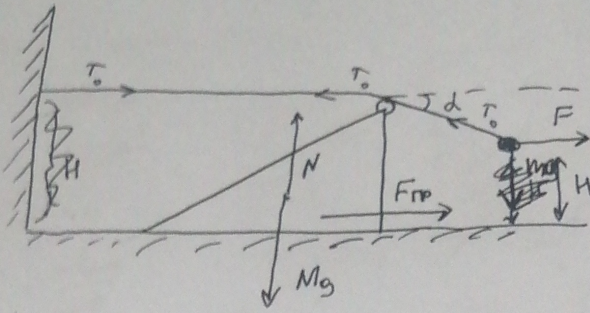
$$T_{min} = \frac{+\frac{3}{2} \nu R}{3 \nu R \cdot \frac{1}{T_0}} = +\frac{1}{2} T_0$$

~~$$\Rightarrow A_{min} = \frac{3}{2} \nu R \cdot \frac{1}{4} T_0 - \frac{3}{2} \nu RT_0 + 3 \nu RT_0 \Rightarrow A_{min} = -\frac{27}{8} \nu RT_0$$~~

$$A_{min} = \frac{3}{2} \nu R \cdot \frac{1}{4} T_0 - \frac{3}{2} \nu R \cdot \frac{1}{2} T_0 = -\frac{3}{8} \nu RT_0$$

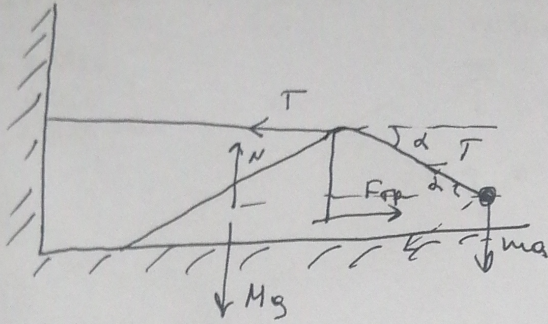
Ответ: 1) $0,96 \nu RT_0$; 2) $\frac{1}{2} T_0$; 3) $-\frac{3}{8} \nu RT_0$

перемещение
Задача 1



1) Т.к. масса невелика то её сила натяжения по всей длине равна T .

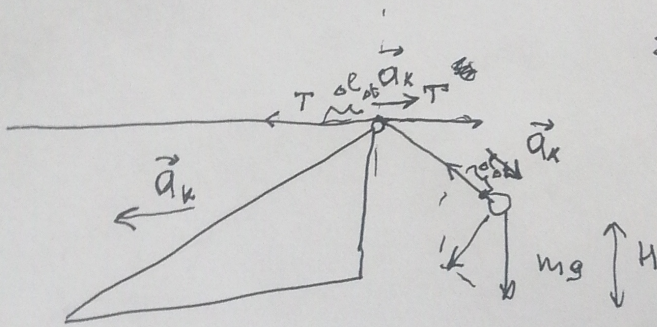
2)



2) ЗЕИ

$$2 \text{ ЗИ: } m\vec{a}_u = \vec{T} + m\vec{g}$$

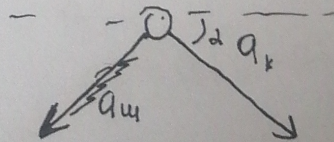
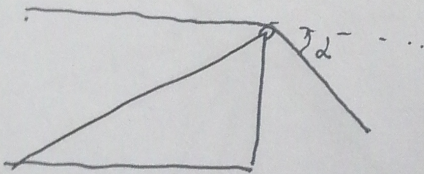
$$\text{max } 2 \text{ ЗИ: } m\vec{a}_x = \vec{T} + \vec{F}_{тр}$$



$$3) \frac{\Delta l_1}{\Delta t} = \frac{\Delta l_2}{\Delta t}$$

$$v_1 = v_2$$

$$a_1 = a_2$$



$$mgh = m$$

$$mgh + \frac{mv^2}{2} = \text{const}$$

$$mgs + \frac{m \cdot 2sa}{2} = \text{const} \quad 0$$

$$mg + a = \overset{0}{\text{const}} \Rightarrow a = -mg$$

1) Кинь небесона.

2) Дина неравостина

3) ΔLAE за Δt
 ΔLAB за Δt

$$\Delta LAE = \Delta LAB$$

$$\Rightarrow \frac{\Delta LAE}{\Delta t} = \frac{\Delta LAB}{\Delta t}$$

$$v_{AE} = v_{AB}$$

$$v_{AE} = v_{AB}$$

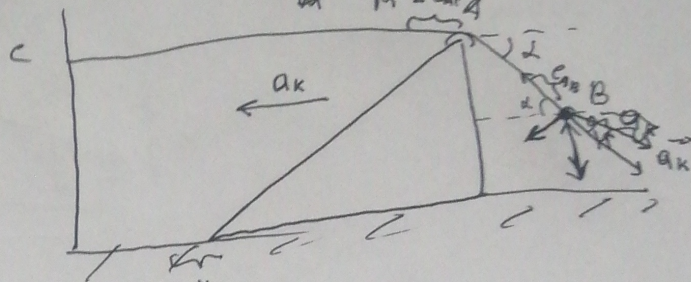
$$a_{AE} = a_{AB} = a_k$$

непродвижение.

$\beta = ?$

$a_k = ?$

$\frac{m}{M} = ?$



$$m \vec{a}_m = \vec{T} + m \vec{g}$$

$$\vec{T} = m \vec{a}_m - m \vec{g}$$

$$a_{kx} = a_k \cos \alpha$$

$$a_{mx} = a_{kx} = \frac{T \cdot \cos \alpha}{m}$$

$$M a_k =$$

$$m \vec{a}_m = \vec{T} + m \vec{g}$$

$$M \vec{a}_k = \vec{T}$$

$$\Rightarrow m \vec{a}_m = M \vec{a}_k + m \vec{g}$$

$$\tan \beta = \frac{a_k}{a_m}$$

$$mgh + \frac{m v_{mx}^2}{2} + \frac{m v_{my}^2}{2} = \text{const}$$

$$m g y + \frac{2 m v_m a}{2} + \frac{2 m v_k a_k}{2} = \text{const}$$

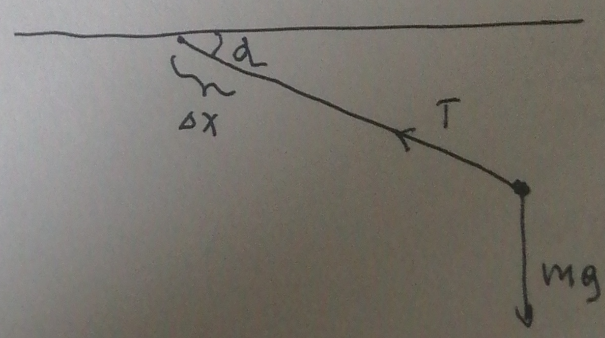
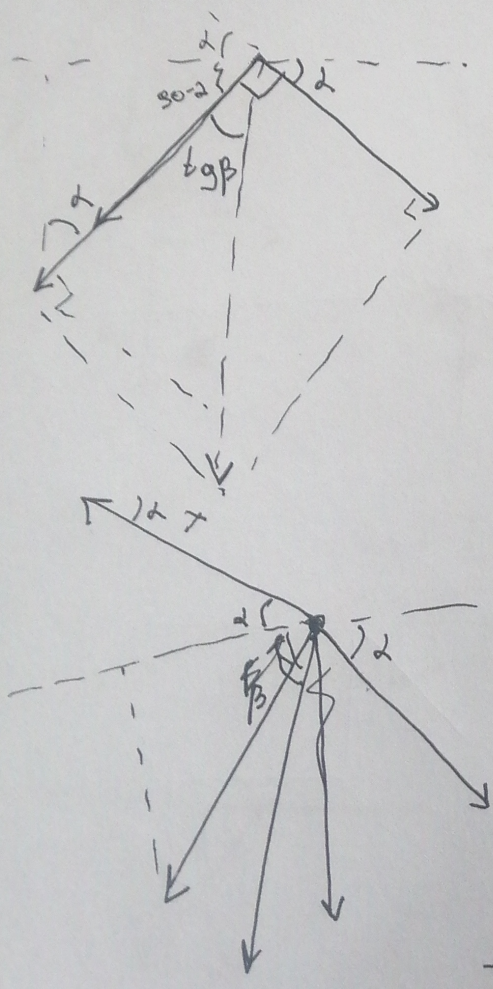
$$a_{kx} = T \cdot \cos \alpha$$

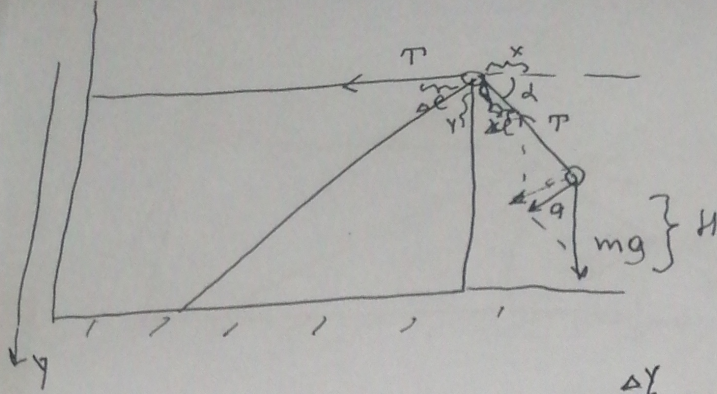
$$a_{ky} = \frac{m g - T \cdot \sin \alpha}{m}$$

$$a_k = a_{kx} + a_{ky}$$

$$m a_{kx} = T \cdot \cos \alpha$$

$$m a_{ky} = m g - T \cdot \sin \alpha$$





$$mgH + \frac{m v^2}{2} + \frac{m v^2}{2} = 0$$

$$mg e_y + m \cdot 2v_x$$

$$\Delta y = \Delta l \cdot \sin d$$

$$\Delta x = \Delta l \cdot \cos d$$

$$v_y = \frac{\Delta y}{\Delta t} = \frac{\Delta l}{\Delta t} \sin d = v_k \sin d$$

$$v_y' = v_k' \sin d$$

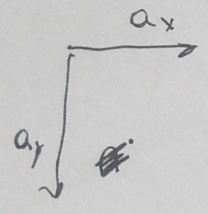
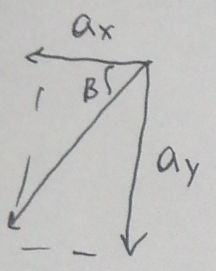
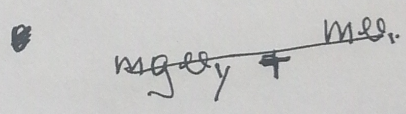
$$a_y = a_k \sin d$$

$$a_x = v_k = \frac{\Delta l}{\Delta t} \cos d = v_k \cos d$$

$$\Rightarrow a_x = a_k \cos d$$

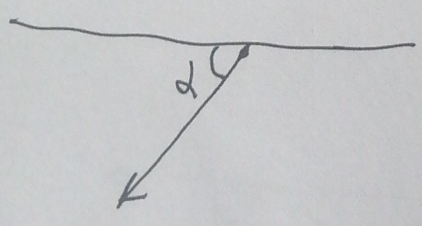
$$\tan \beta = \frac{a_y}{a_x} = \frac{a_k \sin d}{a_k \cos d} = \tan d \Rightarrow \beta = d \Rightarrow \cos \beta = \frac{5}{13}$$

$$a = \sqrt{a_y^2 + a_x^2} = \sqrt{a_k^2 \sin^2 d + a_k^2 \cos^2 d} = a_k$$



$$a_x = \frac{T \cdot \cos d}{m}$$

$$a_k = \frac{T}{M}$$



$$a_k = \frac{a_x}{\cos d}$$

$$a_x = \frac{T \cdot \cos d}{M}$$

$$\Rightarrow T = \frac{M a_x}{\cos d}$$

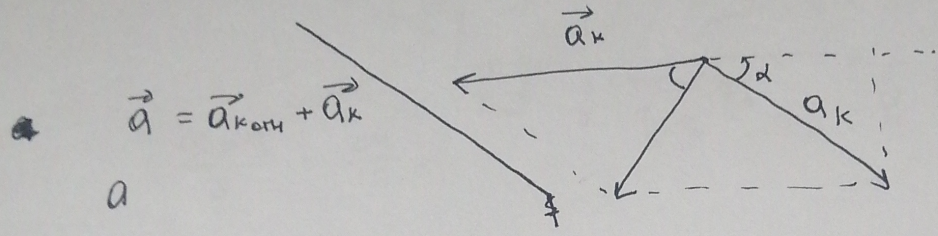
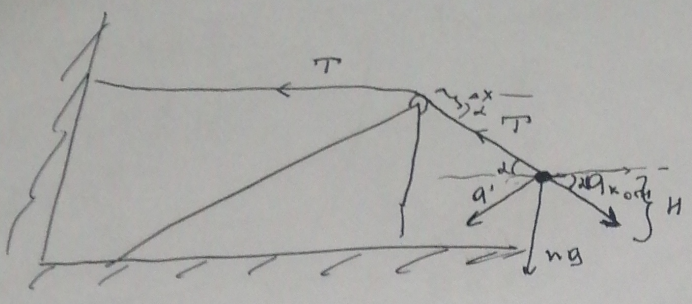
$$\text{or } T = \text{Max}$$

$$\frac{M a_x}{\cos d} = \text{Max}$$

$$\frac{M a_x}{\cos d} = \text{Max}$$

$\beta = 2$

Нерухомя.



$$a_x = a_k - a_k \cos \alpha = a_k (1 - \cos \alpha)$$

$$a_y = a_k \sin \alpha$$

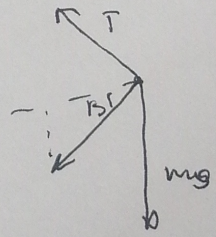
$$H = \frac{a_y t^2}{2}$$

$$\operatorname{tg} \beta = \frac{a_y}{a_x} = \frac{1 - \cos \alpha}{\sin \alpha}$$

$a_k - ?$

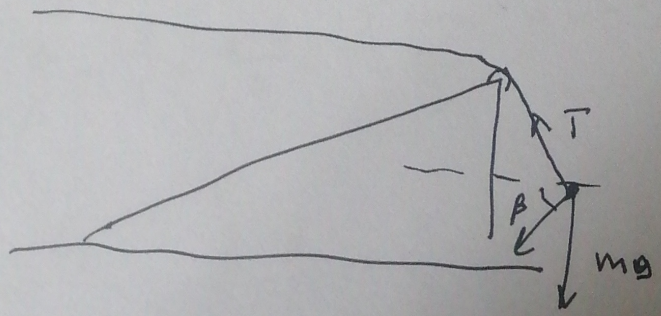
$$m a_k = T$$

$$m \vec{a} = \vec{T} + m \vec{g}$$



$$1 = \frac{25}{169} = \frac{12}{13}$$

$$m a_y = m g$$



$$a \cdot \cos \beta = m = T \cdot \cos \alpha$$

$M a$

$$m a_x = T \cos \alpha$$

$$M a_k = T$$

Урачување.

Дано:

$$C(T) = 3R \frac{T}{T_0}, \quad \infty$$

1) $T_0 = \frac{3}{5} T_0$

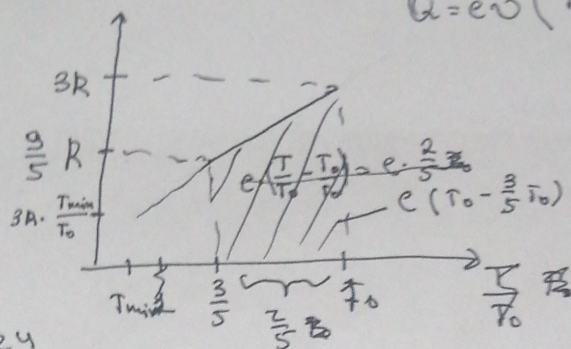
2) $T = ?$

3) A_{\min}

Параметри:

$Q = e \cdot v \Delta t$

$$Q = e v \left(T_0 - \frac{3}{5} T_0 \right) = Q = e v \frac{2}{5} T_0$$



2) $\frac{15+9}{5} = \frac{24}{10}$

$$\Delta U = Q + A_{\min}$$

$$\Delta U = \frac{3}{2} v R (T_0 - T_{\min})$$

$$\Delta U = \frac{3}{2} v R (T_{\min} - T_0)$$

$$Q =$$

$$A_{\min} = \Delta U - Q$$

$$\Delta U = Q + A$$

$$\frac{3}{8} - \frac{3}{4} = \frac{3-6}{8} = -\frac{3}{8}$$

$$\Delta U = Q + A$$

$$\Delta U < 0$$

$$\Delta U = \frac{3}{2} v (T_{\min} - T_0)$$

$$Q = A - \Delta U$$

$$Q = \frac{(3R \cdot \frac{T_{\min}}{T_0} + 3R)}{2} (T_0 - T_{\min}) + e v =$$

$$= \frac{3}{2} \cdot \left(\frac{3}{5} R v T_{\min} + \frac{3}{2} v R T_0 - \frac{3}{2} v R \frac{T_{\min}^2}{T_0} - \frac{3}{2} v R T_{\min} \right)$$

$$\Delta U = Q_2 + A$$

$$\frac{3}{8} - \frac{3}{4} = \frac{3-6}{8} = -\frac{1}{4}$$

$$A_{\min} = \Delta U - Q = \frac{3}{2} v T_{\min}$$

$$\S \quad \frac{3}{8} - \frac{3}{4} - 3 = \frac{3-6-24}{8} = -\frac{27}{8}$$

Часть 2

Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

Шифр: **21202184**

ID профиля: **379842**

Вариант 3

Условие.

1. Дано:

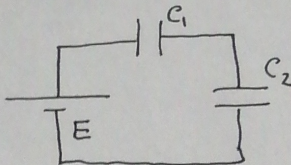
$$E, R, C_2 = C, C_1 = 4C, I_0$$

1) I_R - ?

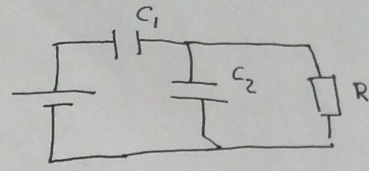
2) Q - ?

3) U_R - ?

Решение:



1)



2)

Когда ключ в цепи разомкнут в установившемся режиме заряды конденсаторов будут одинаковы:

$$\Rightarrow \begin{cases} C_1 U_1 = C_2 U_2 \\ U_1 + U_2 = E \end{cases}, \text{ где } U_1 \text{ и } U_2 \text{ напряжения на } C_1, C_2 \text{ соответственно.}$$

$$\begin{cases} 4C U_1 = C U_2 \\ U_1 + U_2 = E \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} U_2 = 4U_1 \\ U_1 + 4U_1 = E \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} U_1 = \frac{1}{5} E \\ U_2 = \frac{4}{5} E \end{cases}$$

\Rightarrow Когда ключ замкнут напряжение на резисторе стало $U_2 = \frac{4}{5} E$

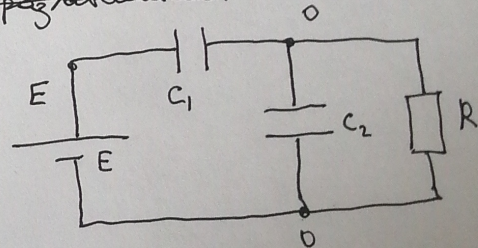
По закону Ома:

$$I_R = \frac{U_2}{R} \Rightarrow I_R = \frac{4E}{5R}$$

Найдем работу сторонних сил, когда после замыкания ключа режим установился. Заряд конденсаторов до замыкания:

$$q_1 = C_1 U_1 = \frac{4}{5} C E$$

Когда при замкнутом ключе установился определенный режим, ток перестал течь через $R \Rightarrow$ всегда из метода потенциалов напряжение на



C_1 стало равно E , на $C_2 - 0$.

Тогда заряд батареи:

$$q_2 = C_1 E = 4 C E$$

Работа сторонних сил равна:

$$A_{\text{ст}} = E \Delta q = E \cdot (q_2 - q_1) = \frac{16 C E^2}{5}$$

По закону сохранения энергии: Работа сторонних сил ушла на изменение энергии конденсаторов и выделение кол-ва тепла:

$$A_{\text{ст}} = Q + \Delta W \Rightarrow Q = A_{\text{ст}} - \Delta W$$

$$Q = \frac{16 C E^2}{5} - \left(-\frac{C_1 U_1}{2} + \frac{C_2 U_2}{2} + \frac{C_1 E}{2} \right) \Rightarrow Q = \frac{8 C E^2}{5}$$

1

Ответ: 1) $\frac{4E}{5R}$; 2) $\frac{8 C E^2}{5}$

Условие.

2. Дано:

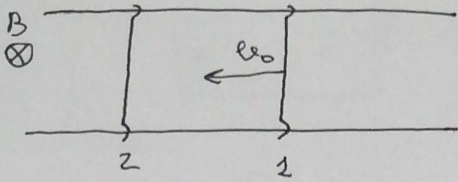
B, L, m, R, v_0

1) a_0 - ?

2) v - ?

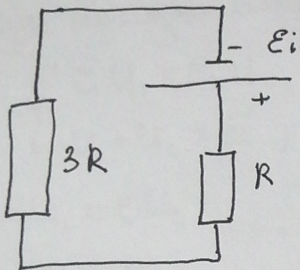
3) S - ?

Решение:



Сила Лоренца, действующая на заряды перемычки \bar{l} вследствие скорости v_0 , станет критической \mathcal{E}_i в перемычке и направлена вниз по рисунку.

\Rightarrow Индукционная цепь (только в начальный момент):



Примем $\mathcal{E}_i = Bv_0L$.

По закону Ома сила тока в цепи:

$$I = \frac{\mathcal{E}_i}{4R} = \frac{Bv_0L}{4R}$$

Тогда сила Лоренца действующая на перемычку \bar{l} :

$$F_A = BLI = \frac{B^2L^2v_0}{4R}$$

$$m \cdot 2a_0 = F_A$$

$$\Rightarrow a_0 = \frac{B^2L^2v_0}{8mR}$$

Ответ: 1) $\frac{B^2L^2v_0}{8mR}$

2

Умова.

Дано:

$$H = 9 \text{ см}$$

$$F = 18 \text{ см}$$

$$f = 72 \text{ см}$$

$$d' = 24 \text{ см}$$

1) x - ?

2) D_{min} - ?

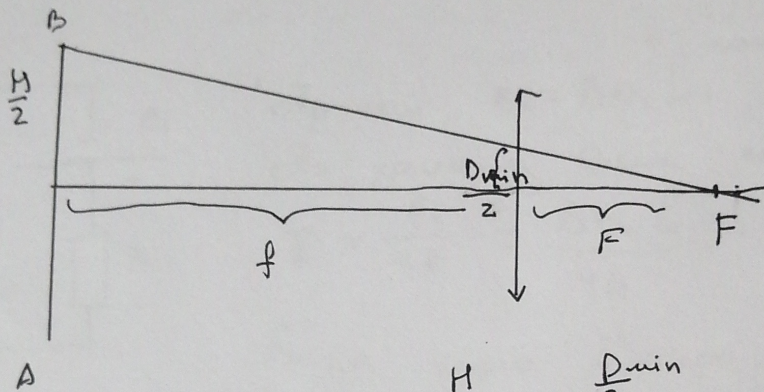
Решение:

По формуле тонкой линзы:

$$\frac{1}{d} + \frac{1}{f} = \frac{1}{F} \Rightarrow d = \frac{Ff}{f-F} \Rightarrow d = 24 \text{ см}$$

Тогда

$$x = d + d' \Rightarrow x = 48 \text{ см}$$



Изgeom. соотношений: $\frac{H/2}{F+f} = \frac{D_{\text{min}}/2}{F}$

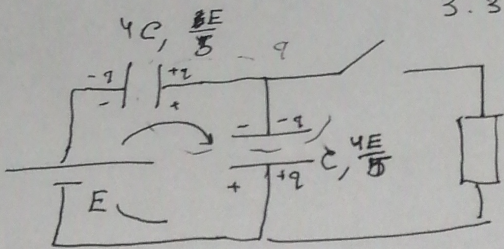
$$\Rightarrow D_{\text{min}} = \frac{FH}{F+f} \Rightarrow D_{\text{min}} = 0,2H \Rightarrow D_{\text{min}} = 0 \quad D_{\text{min}} = 1,8 \text{ см}$$

Ответ: 1) 48 см; 2) 1,8 см

3

Uspredelene.

3.3.

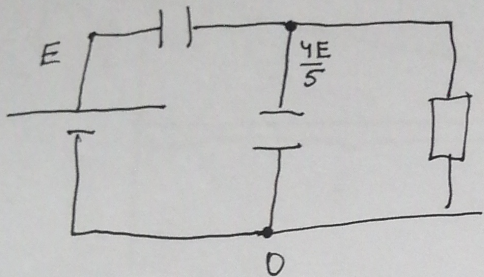


$$C_1 U_1 = C_2 U_2$$

$$\frac{U_1}{U_2} = \frac{C_2}{C_1} = \frac{1}{4}$$

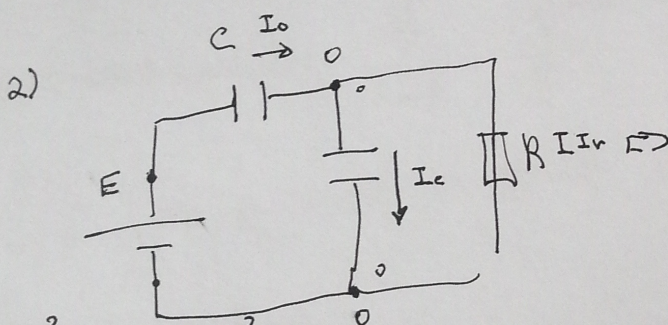
$$U_1 = \frac{1}{4} U_2$$

$$U_2 + \frac{1}{4} U_2 = E \Rightarrow \frac{5}{4} U_2 = E \Rightarrow U_2 = \frac{4}{5} E$$



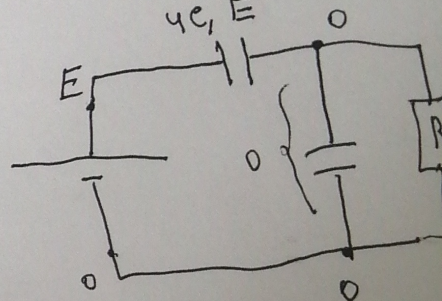
$$1) I = \frac{\frac{4}{5} E - 0}{R} = \frac{4E}{5R}$$

$$\frac{C_1 U_1^2}{2} + \frac{C_2 U_2^2}{2} = \frac{4E \cdot E^2}{2 \cdot 25} + \frac{C \cdot 16E^2}{2 \cdot 25} = \frac{10CE^2}{25} = \frac{2CE^2}{5}$$



$$\frac{4CE^2}{2}$$

$$\frac{2CE^2}{5}$$



$$W_1 = \frac{4C \cdot E^2}{2 \cdot 25} + \frac{C \cdot 16E^2}{2 \cdot 25} = \frac{2CE^2 + 8CE^2}{25} = \frac{10CE^2}{25} \quad \text{A} \neq$$

$$\frac{2CE^2}{5} = \frac{4CE^2}{5} + 2CE^2 + Q \quad I =$$

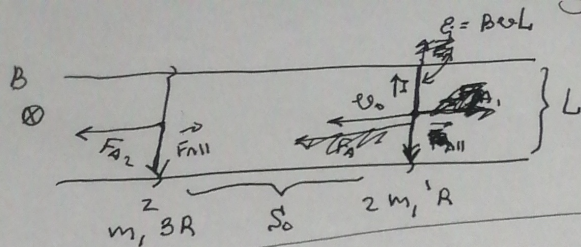
A \neq

$$\frac{2CE^2}{5} + A_{ex} = 2CE^2 + Q$$

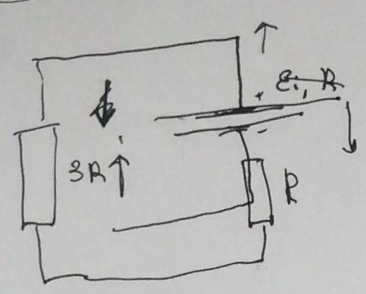
$$A_{ex} = \frac{8CE^2}{5} + Q$$

$$I_0 = I_c + I_r$$

$$I_a \quad I_r = \frac{U}{R}$$



- 1) a_1 - ?
- 2) a_2 - ?
- 3) S_{ges} - ?

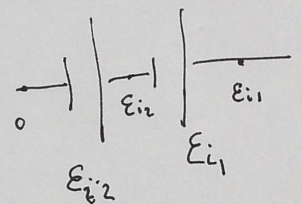
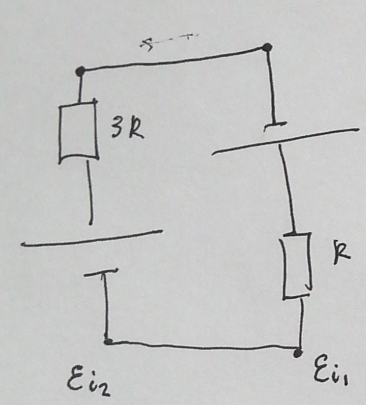


$$I_0 = \frac{E_i}{4R} = \frac{BLv}{4R}$$

$$F_{A_0} = BIL = \frac{B^2 L^2 v}{4R}$$

$$F_{A_0} = 2ma_0 \Rightarrow a_0 = \frac{F_{A_0}}{2m} = \frac{B^2 L^2 v}{8mR}$$

$A_{ex} + A_{FA} = 0$



$$E_i = E_{i1} + E_{i2} = BLv_1 + BLv_2 = BL(v_1 + v_2)$$

$$I = \frac{E_i}{4R} = \frac{BL(v_1 + v_2)}{4R}$$

$A_{ex} + F_A$

$$I = 0 : \frac{BL(v_1 + v_2)}{4R} = 0$$

$$v_1 + v_2 = 0$$

$$\Rightarrow I = \frac{BL(v_2 - v_1)}{4R}$$

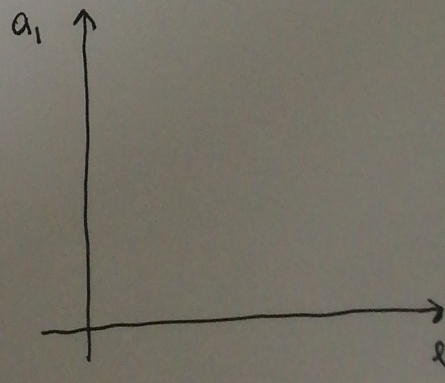
$$\Rightarrow v_2 - v_1 = 0$$

$$v_2 = v_1$$

$$ma_1 = F_{A1} = \frac{B^2 L^2 (v_2 - v_1)}{4R}$$

$$a_1 = \frac{B^2 L^2 v_1}{4R}$$

$$a_2 = \frac{B^2 L^2 v_2}{4R}$$

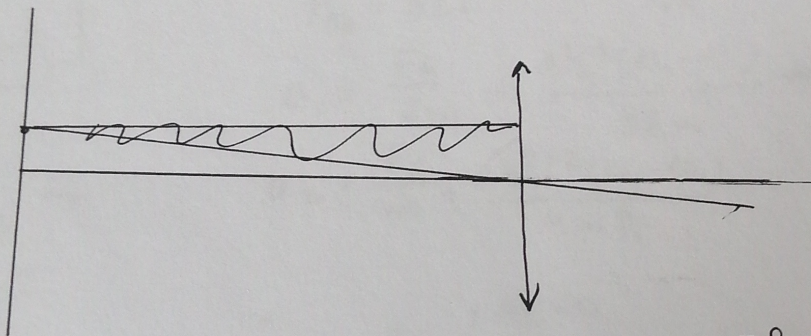
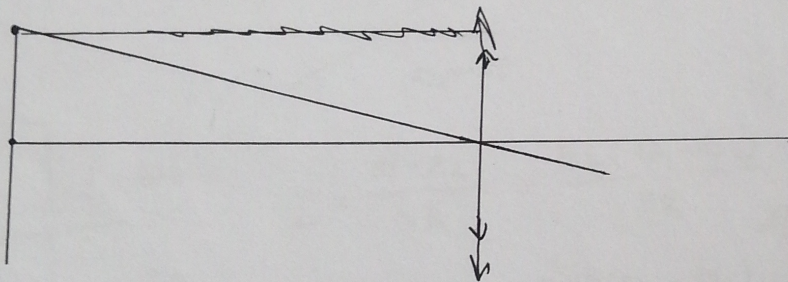
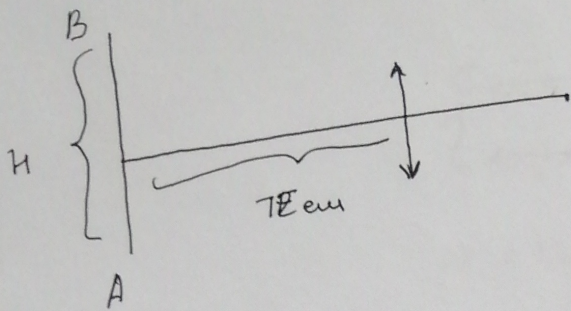


$$0 = v_0 - \frac{B^2 L^2 v}{4R}$$

$$\frac{\Delta v_1}{\Delta t} = \frac{B^2 L^2 v_1}{4R}$$

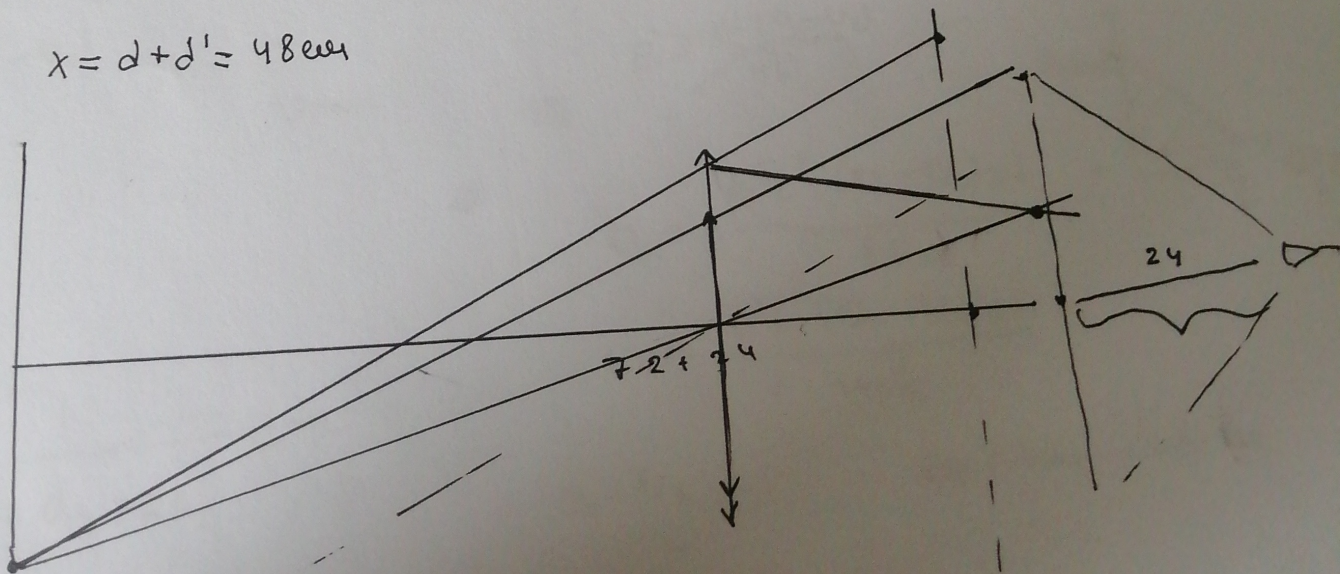
$$\Delta v_1 = \frac{B^2 L^2}{4R} \Delta x_1$$

$$\Delta v_2 = \frac{B^2 L^2}{4R} \Delta x_2$$



$$\frac{1}{d} + \frac{1}{f} = \frac{1}{F} \Rightarrow \frac{1}{d} = \frac{1}{F} - \frac{1}{f} \Rightarrow d = \frac{Ff}{f-F} = 24 \text{ (em)}$$

$$x = d + d' = 48 \text{ em}$$



$$v_1 = v_2$$

$$v_1 = v_0 - \frac{B^2 L^2}{4R} v_1 t$$

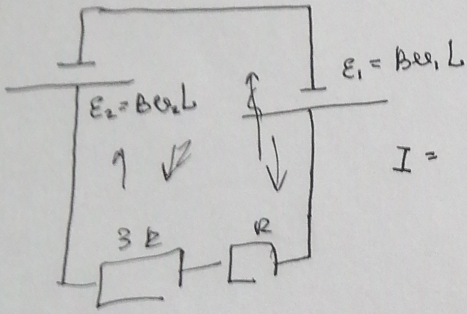
$$\Rightarrow v_1 \left(1 + \frac{B^2 L^2}{4R} t \right) = v_0$$

$$\begin{cases} v_1 = v_0 - \frac{B^2 L^2}{4R} v_1 t \\ v_2 = \frac{B^2 L^2}{4R} v_2 t \end{cases}$$

$$v_1 = v_0 - \frac{B^2 L^2}{4R} (v_2 - v_1) t$$

$$v_2 = \frac{B^2 L^2}{4R} (v_2 - v_1) t$$

$$v_1 = v_0$$



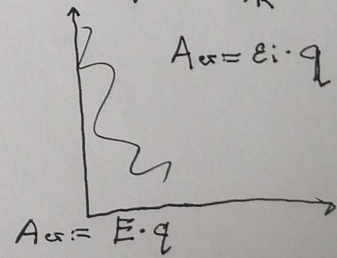
$$I =$$

$$I = \frac{E_1 - E_2}{4R} = \frac{BL(v_1 - v_2)}{4R} \quad \Delta q = \frac{BL(\Delta x_1 + \Delta x_2)}{4R}$$

$$F_{A_2} = BIL = \frac{B^2 L^2 (v_1 - v_2)}{4R} \quad \Sigma \Delta q = \frac{BL(\Delta x_1 + \Delta x_2)}{4R}$$

$$a_1 = \frac{F_A}{2m} = \frac{B^2 L^2 (v_1 - v_2)}{8Rm} \quad q = \frac{BL(\Delta x_1 + \Delta x_2)}{4R}$$

$$a_2 = \frac{F_A}{m} = \frac{B^2 L^2 (v_1 - v_2)}{4mR}$$



$$A_{ex} = \int E \cdot I \cdot dt$$

$$P = VI$$

$$\Delta_1 =$$

$$a_1 = \frac{B^2 L^2}{8Rm} (v_1 - v_2)$$

$$a_2 = \frac{B^2 L^2}{4Rm} (v_1 - v_2)$$

$$A_{FA} + A_E = 0$$

$$A_E = I(E_1 - E_2)$$

$$A_{FA} = B \cdot I \cdot L \cdot (\Delta x_1 + \Delta x_2)$$

$$E = \frac{BL(v_1 - v_2)}{4R}$$

$$E_1 = BLv_1L$$

$$v_1 =$$

~~q~~

$$v_1 = \frac{B^2 L^2 (v_1 - v_2) \cdot \Delta t}{8Rm}$$

$$v_2 = \frac{B^2 L^2 (v_1 - v_2) \cdot \Delta t}{4mR}$$

$$v_1 = v_2$$

$$v_1 - v_2 = 0$$

$$a_2 = 2a_1 \cdot \Delta t$$

$$a_2 \Delta t = 2a_1 \Delta t$$

$$v \Delta t = 2(v_0 - v) \Delta t$$

$$\Rightarrow v = 2v_0 - v \Rightarrow 2v = 2v_0 \Rightarrow v = v_0$$