

# Часть 1

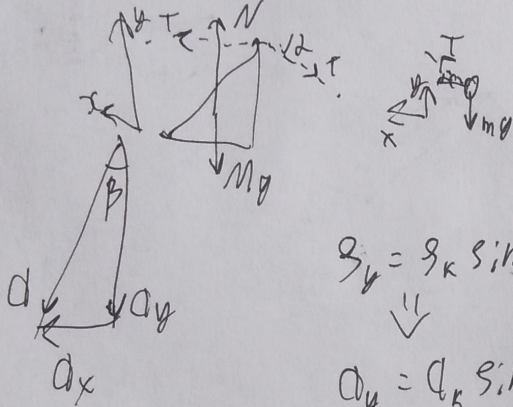
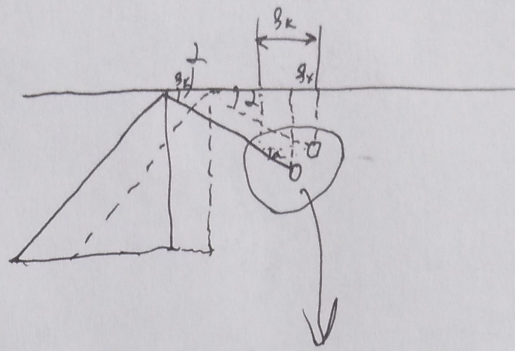
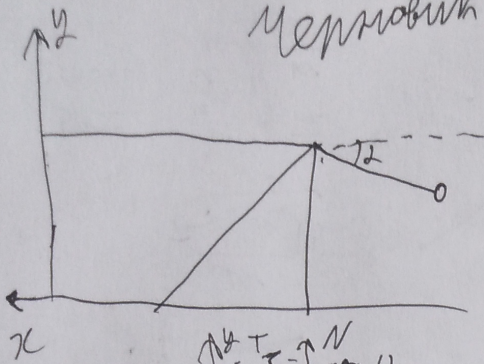
Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21203197**

ID профиля: **309259**

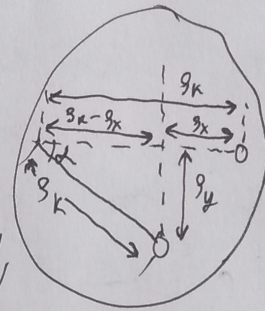
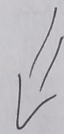
Вариант 4

Менюбунк



$$g_y = g_k \sin \alpha$$

$$a_y = a_k \sin \alpha$$



$$g_y \sin \alpha = \frac{15}{17}$$

$$g_k - g_x = g_k \cos \alpha \Rightarrow g_x = g_k (1 - \cos \alpha)$$

$$\tan \beta = \frac{a_x}{a_y} = \frac{1 - \cos \alpha}{\sin \alpha} = \frac{9}{15}$$

$$a_x = a_k (1 - \cos \alpha)$$

$$M a_k = T - T \cos \alpha$$

$$0 = M a_g N - M g - T \sin \alpha$$

$$M a_k = \frac{m a_x}{\cos \alpha} - m a_y$$

$$m a_x = T \cos \alpha$$

$$m a_y = T \sin \alpha - m g$$

$$m a_y = m a_x \tan \alpha - m g \quad | : m$$

$$m = m \left( \frac{1 - \cos \alpha}{\cos \alpha} - (1 - \cos \alpha) \right)$$

$$\frac{m}{m} = \frac{9}{8} - \frac{9}{17} = \frac{81}{136}$$

$$a_k g \sin \alpha = a_k (1 - \cos \alpha) (\tan \alpha) - g$$

$$H = \frac{8g t^2}{2} \Rightarrow t = \sqrt{\frac{H}{4g}}$$

$$\frac{15}{17} a_k = \frac{9}{17} \cdot \frac{15}{9} a_k - g$$

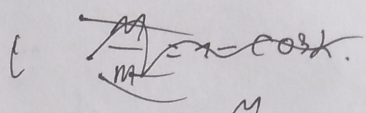
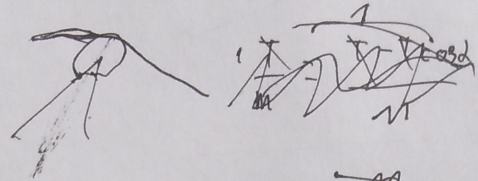
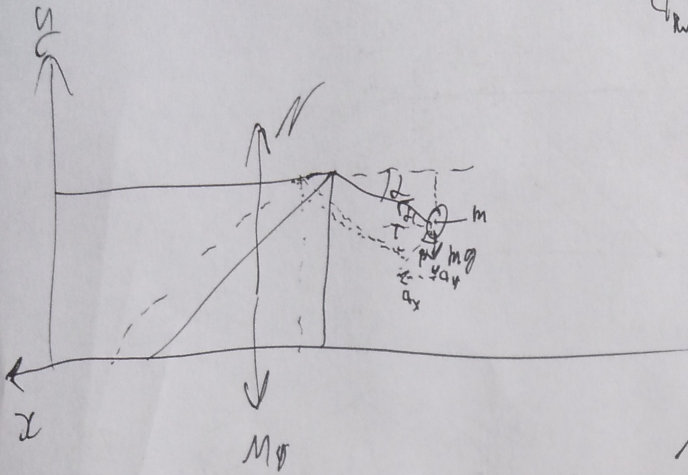
$$\frac{15}{17} a_k \left( \frac{9}{8} - 1 \right) = g \Rightarrow a_k = g \cdot \frac{17 \cdot 8}{15} \Rightarrow a_y = 8 \cdot g$$



чеприобити.

$$Q_{ux} = \frac{T \cos \alpha}{m} \quad \frac{T(1 - \cos \alpha)}{m} \quad \frac{m}{m} = \frac{(1 - \cos \alpha)^2}{\cos^2 \alpha}$$

$$Q_{ux} = \frac{T \cos \alpha}{m(1 - \cos \alpha)} \quad M_{Q_{ux}} = T - T \cos \alpha$$



$$L + g_k - g_{ux} \quad \frac{m}{m} = 1 - \cos \alpha$$

$$h_0 \quad \frac{h_0}{L} = \tan \alpha$$

$$g_{kx} = g_{ux} \quad \frac{(1 - \cos \alpha)}{\cos^2 \alpha} \cdot g_{kx} = g_{ux}$$

$$1 + \frac{g_k - g_{ux}}{L} = 1 + \frac{g_{ux}}{h_0}$$

~~$$\cot \beta = \frac{g_{ux}}{g_{kx}} = \frac{1 - \sin \alpha}{\cos^2 \alpha}$$~~

$$g_{uy} = (g_k - g_{ux}) \tan \alpha$$

$$\Rightarrow g_{uy} = g_k \tan \alpha \left( \frac{\cos \alpha}{\sin \alpha} \right)$$

$$Q_{uy} = Q_k \cdot \tan \alpha \left( \frac{\sin \alpha \cos \alpha}{1 - \sin \alpha} \right)$$

$$\frac{g_{ux} (1 - \cos \alpha)}{\cos^2 \alpha}$$

$$\frac{L_0 + g_k}{L + g_k - g_{ux}} = \frac{L_0}{L} = \frac{L_0 \pm \cos \alpha}{L}$$

$$1 + \frac{g_k - g_{ux}}{L} = 1 + \frac{g_{ux}}{L_0}$$

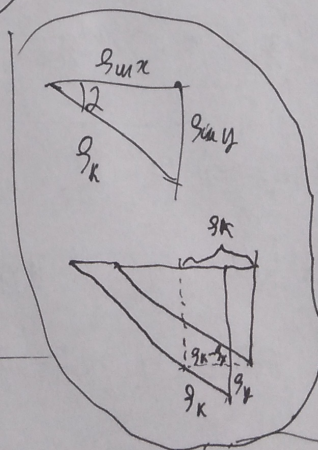
$$\frac{1}{\cos \alpha} = 1 - \frac{g_{ux}}{g_k}$$

$$\cos \alpha = \frac{g_k}{g_k - g_{ux}}$$

$$g_{ux} = g_k - \frac{g_k}{\cos \alpha} < 0$$

$$g_k \cos \alpha = g_k - g_{ux}$$

$$g_{ux} = g_k (1 - \cos \alpha)$$





Upproblem

$$C(T) = \frac{9}{5} R \frac{T}{T_0}$$

$$Q = cV\dot{T} = \frac{9}{5} VR\Delta T \cdot \frac{T}{T_0} =$$

$$V = \frac{9}{5} \cdot \frac{1}{4} T_0 \cdot VR \cdot \frac{3}{4} = \frac{27}{80} VR T_0$$

$$A = Q - \Delta U = \frac{9}{5} VR\Delta T \cdot \frac{T}{T_0} - \frac{3}{2} VR\Delta T = VR\Delta T \left( \frac{3T}{5T_0} - \frac{1}{2} \right)$$

$$\frac{dA}{dT} = \frac{9}{5} VR - \frac{18}{5} VR \frac{T}{T_0} + \frac{3}{2} VR = 0 \quad /: 3VR$$

$$\frac{3}{5} - \frac{6}{5} \frac{T}{T_0} + \frac{1}{2} = 0 \Leftrightarrow \frac{11}{10} = \frac{6}{5} \frac{T}{T_0} \quad / \cdot \frac{5}{6} T_0$$

$$\frac{11}{12} T_0 = T$$

$$A = \frac{9}{5} VR \cdot \frac{1}{12} T_0 \cdot \frac{11}{12} - \frac{3}{2} VR \cdot \frac{1}{12} T_0 = VR T_0 \left( \frac{99}{5 \cdot 144} - \frac{3}{24} \right) =$$

$$= \frac{3}{12} VR T_0 \left( \frac{33}{60} - \frac{1}{2} \right) = \frac{3}{12} \cdot \frac{1}{20} VR T_0 = \frac{VR T_0}{80}$$



устройство замкнуто

①

12.

$$Q(T) = \frac{9}{5} R \frac{T}{T_0}; \quad Q(T) = \frac{9}{5} \frac{T}{T_0} \cdot VR \Delta T;$$

$$Q\left(\frac{3}{4}T_0\right) = \frac{9}{5} \cdot \frac{3}{4} \cdot VR \cdot \frac{T_0}{4} = \frac{27}{80} VR T_0$$

$$2) A(T) = Q(T) - \Delta U(T) = \frac{9}{5} \frac{T}{T_0} \cdot VR (T_0 - T) - \frac{3}{2} VR (T_0 - T) = \frac{9}{5} VRT - \frac{9}{5} VR \frac{T^2}{T_0} - \frac{3}{2} VR T_0 + \frac{3}{2} VRT;$$

$$\frac{dA}{dT} = \frac{9}{5} VR - \frac{9 \cdot 2}{5} VR \frac{T}{T_0} + \frac{3}{2} VR; \quad A = \min, \text{ егда } \frac{dA}{dT} = 0$$

$$\frac{9}{5} VR - \frac{18}{5} VR \frac{T}{T_0} + \frac{3}{2} VR = 0 \quad /: 3VR$$

$$\frac{3}{5} + \frac{1}{2} - \frac{6}{5} \frac{T}{T_0} = 0$$

$$\frac{6}{5} \frac{T}{T_0} = \frac{11}{10}$$

$$T = \frac{11}{12} T_0; \quad A = \min \text{ нгу } T = \frac{11}{12} T_0$$

$$A_{\min} = \frac{9}{5} \cdot \frac{11}{12} \cdot VR \cdot \frac{1}{12} T_0 - \frac{3}{2} VR \cdot \frac{1}{12} T_0 = \frac{3}{12} VR T_0 \left( \frac{33}{60} - \frac{1}{2} \right) = \frac{VR T_0}{80}$$

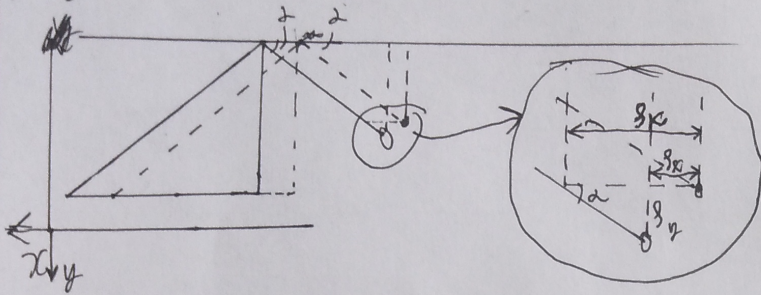
$$\text{Омбем: } Q\left(\frac{3}{4}T_0\right) = \frac{27}{80} VR T_0; \quad A_{\min} \text{ нгу } T = \frac{11}{12} T_0; \quad A_{\min} = \frac{VR T_0}{80}.$$



Условие задачи 4

№1.

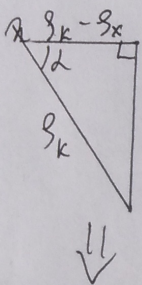
1) Пусть клин переместился на какое то  $s_k$ . Тогда:



$s_y$  - перемещение шара по оси  $y$  (по горизонтали)

$s_x$  - перемещение шара по оси  $x$  (по вертикали)

Таким образом, имеем  $\Delta$ : ~~со сторонами~~.  $s_k$  - перемещение клина (по горизонтали)

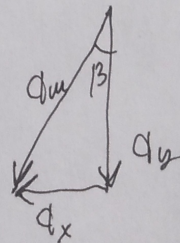


$\Rightarrow s_y = s_k \sin \alpha$ ; следовательно берем производную по  $dt$ :  
 $v_y = v_k \sin \alpha$

$s_k - s_x = s_k \cos \alpha \Leftrightarrow s_x = s_k (1 - \cos \alpha)$ ; 2 берем производную по  $dt$ :

$v_x = v_k (1 - \cos \alpha)$

Рассмотрим треугольник ускорений:



Тогда  $\beta$  - искомый угол и

$\tan \beta = \frac{a_x}{a_y} = \frac{v_k (1 - \cos \alpha)}{v_k \sin \alpha} = \frac{1 - \cos \alpha}{\sin \alpha}$

по основанию тригонометрической тождеству  $\sin \alpha = \frac{15}{17}$ ;

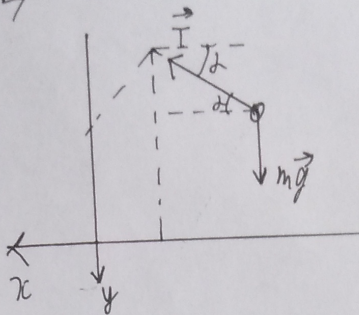
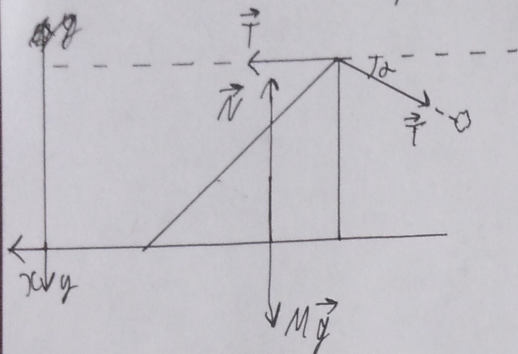
тогда ~~тогда~~  $\tan \beta = \frac{1 - \frac{8}{17}}{\frac{15}{17}} = \frac{9}{15}$ ;

2) Рассмотрим силы, действующие на клин и шар:  
 Пусть  $M$  - масса клина, а  $m$  - масса шара.



Условие Задача 4

3



По 2 закону Ньютона:

$$Ma_k = T - T \cos \alpha \quad (1)$$

$$0 = Mg - N - T \sin \alpha$$

$$ma_x = T \cos \alpha \quad (2)$$

$$ma_y = mg - T \sin \alpha \quad (3)$$

$$\text{Из (1) и (2): } \begin{cases} Ma_k = T(1 - \cos \alpha) \\ ma_x = T \cos \alpha \end{cases}$$

$$\begin{cases} Ma_k = \frac{ma_x}{\cos \alpha} (1 - \cos \alpha) \\ T = \frac{ma_x}{\cos \alpha} \end{cases}$$

$$T = \frac{ma_x}{\cos \alpha}$$

$$Ma_k = \frac{m}{\cos \alpha} (1 - \cos \alpha) \cdot a_k (1 - \cos \alpha) /: (a_k \cdot m)$$

$$\frac{M}{m} = \frac{(1 - \cos \alpha)^2}{\cos \alpha} = \frac{\left(\frac{9}{17}\right)^2}{\frac{8}{17}} = \frac{81}{136};$$

$$\text{Из (2) и (3): } \begin{cases} ma_y = mg - T \sin \alpha \\ ma_x = T \cos \alpha \end{cases}$$

$$ma_y = mg - ma_x \tan \alpha /: m.$$

$$a_k \sin \alpha + a_k (1 - \cos \alpha) \cdot \tan \alpha = g.$$



Ускорение трапеции 4

$$a_k (3 \sin \alpha + (1 - \cos \alpha) \cdot \tan \alpha) = g$$

$$a_k \cdot \left( \frac{15}{17} + \frac{9}{17} \cdot \frac{15}{8} \right) = g$$

$$a_k \cdot \frac{15}{17} \left( 1 + \frac{9}{8} \right) = g$$

$$a_k = \frac{8}{15} g ;$$

Итого  $a_y = \frac{8}{15} g \cdot \frac{15}{17} = \frac{8}{17} g$

Указано t:

$$H = \frac{a_y \cdot t^2}{2}$$

$$t = \sqrt{\frac{2H}{a_y}} = \sqrt{\frac{2H \cdot 17}{8g}} = \sqrt{\frac{17H}{4g}}$$

Ответ: 1)  $\tan \beta = \frac{9}{15}$ ; 2)  $\frac{M}{m} = \frac{81}{136}$ ; 2)  $a_k = \frac{8}{15} g$ ; 3)  $\frac{M}{m} = \frac{81}{136}$ ;

$$4) t = \sqrt{\frac{17H}{4g}}$$



# Часть 2

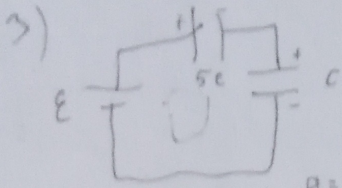
Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

Шифр: **21203197**

ID профиля: **309259**

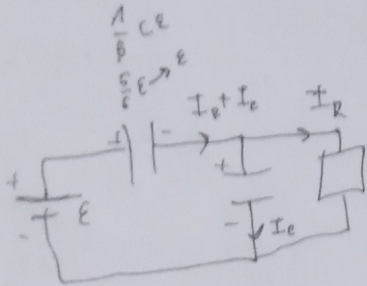
Вариант 4

Упрощение.



$$\frac{1}{C_0} = \frac{1}{5C} + \frac{1}{C} = \frac{5}{6} C$$

$$q = \frac{5}{6} C \epsilon \Rightarrow U_{01} = \frac{6\epsilon}{5C} \cdot 5C = 6\epsilon$$



$$E = 5Cq + Cq = 6Cq \Rightarrow U_{01} = \frac{6\epsilon}{5C} \cdot C = \frac{6}{5}\epsilon$$

$$\Rightarrow U_{01} = \frac{5}{6}\epsilon; U_{02} = \frac{7}{6}\epsilon$$

$$I_R R = U_{01}$$

$$E = U_1 + I_R R$$

$$E = U_1 + U_2$$

$$E = \frac{5}{6}\epsilon + I_{OR} R \Rightarrow I_{OR} = \frac{\epsilon}{5R}$$

если  $I_R = 0$ , то  $U_1 = E \Rightarrow U_2 = 0 \Rightarrow$

Ал  $A_{умч} = Q + \Delta W:$

$$\Rightarrow \Delta W = \frac{5C}{2} \left(\frac{5}{6}\epsilon\right)^2 + \frac{C}{2} \left(\frac{7}{6}\epsilon\right)^2$$

$$A_{умч} = E \cdot q:$$

$$\frac{5C\epsilon^2}{2} - \frac{5C}{2} \left(\frac{5}{6}\epsilon\right)^2 - \frac{C}{2} \left(\frac{7}{6}\epsilon\right)^2 =$$

$$A_{умч} = \frac{F_{A1}}{2m} \cdot \Delta L = \frac{5C\epsilon^2}{2} - \frac{5C \cdot 25\epsilon^2}{72} + \frac{C\epsilon^2}{72} =$$

$$= \frac{180C\epsilon^2 - 125C\epsilon^2}{72} = \frac{54}{72} C\epsilon^2$$

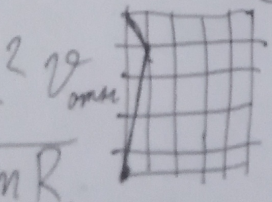
$$= \frac{3}{4} C\epsilon^2$$

$$v_1 = \mu t v_0 - kt$$

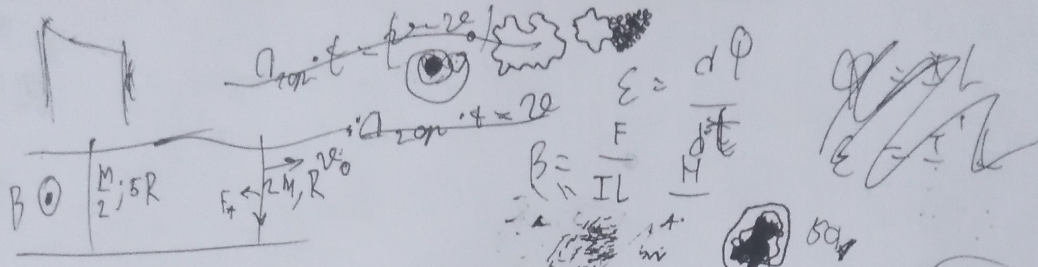
$$v_2 = 4kt$$

$Q = vL$

$v_{0max} = \frac{B^2 L^2 v_{0max}}{12mR}$







$C_2 = 4C_1$

$F = IBL = \frac{\epsilon_{0u}}{6R} \cdot BL = \frac{BL}{6R}$   
 $BL = \frac{9' B^2 L}{6R} = \frac{B^2 L^2}{6R} \cdot v_0 =$

$F_x = -|F_y|$

$\frac{2mv_0^2}{2} = \frac{2mv_1^2}{2} + \frac{mv_2^2}{4}$

$2m v_0 = \frac{B^2 L^2}{6R} v_0$

$v_0 = \frac{B^2 L^2 v_0}{12 R m}$

$2m v_0 = 2m v_1 + \frac{m}{2} v_2$

$\frac{4m v_0^2}{2} = \frac{2m v_1^2}{2} + \frac{m v_2^2}{4}$

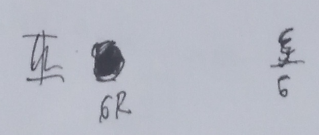
$\frac{2}{3} m v_0^2 = A_{FA}$

$2m v_0^2 = 2m v_1 + \frac{m v_2}{2}$   
 $4v_0 = 5v_1 \Rightarrow v_1 = \frac{4}{5} v_0$

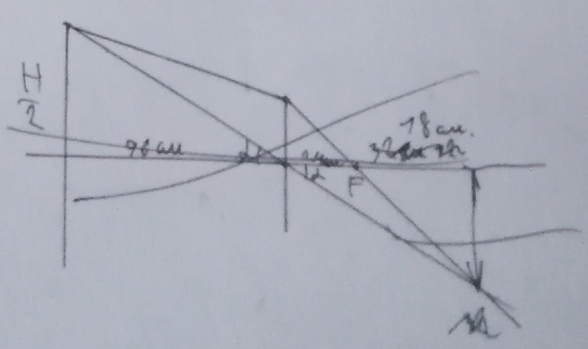
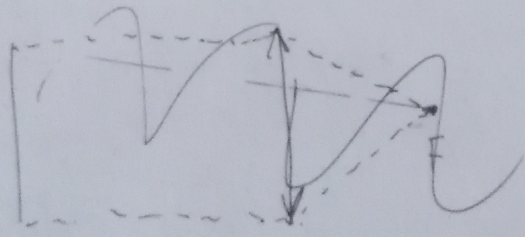
$4v_0 = 4v_1 + v_2$   
 $4v_0 = 4v_1 + v_2$   
 $4v_0 - 4v_1 = v_2$   
 $8(v_0 - v_1) + v_2 = v_2$

$3v_0 = 5v_1 \Rightarrow v_1 = \frac{3}{5} v_0$

$\frac{1}{F} = \frac{1}{x} + \frac{1}{x'}$

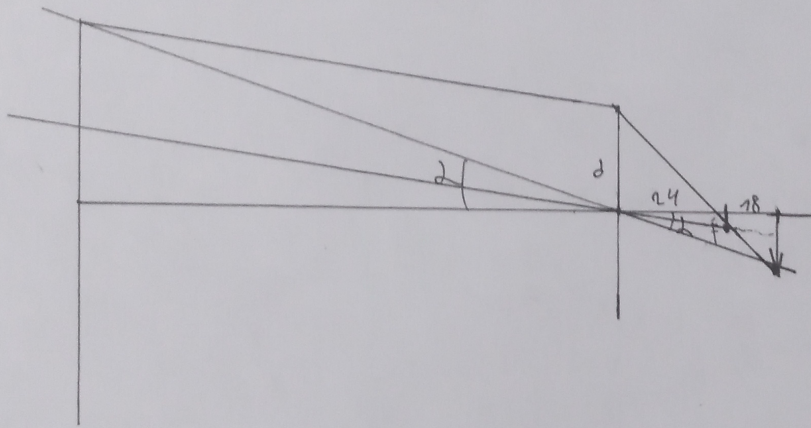
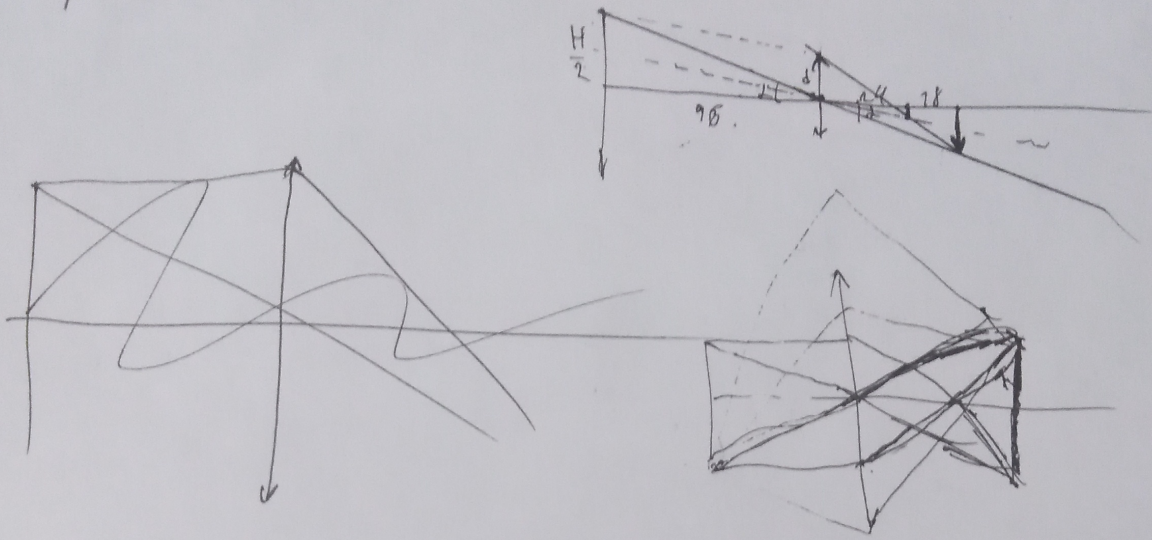


$\frac{1}{24} = \frac{1}{96} + \frac{1}{x'}$   
 $\frac{1}{x'} = \frac{3}{96} \Rightarrow x' = 32 \text{ cm} \Rightarrow l = x' + 24 \text{ cm} = 56 \text{ cm}$





чертеж.

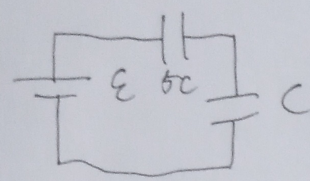




Источники ЭДС и ток ②

2.3

Найти напряжения конденсаторов перед замыканием ключа:



~~$\epsilon = U_1 + U_2 = 5Cq + Cq = 6Cq \Rightarrow$~~   
 ~~$Cq = \frac{\epsilon}{6}$~~

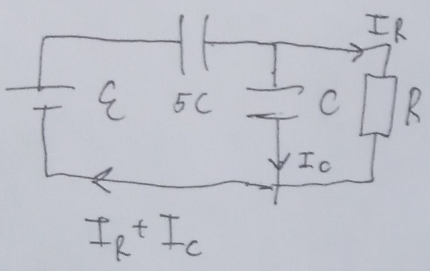
$U_{01} = 5Cq_0$

$U_{02} = Cq_0$

$\epsilon = U_{01} + U_{02} = 6Cq_0 \Leftrightarrow Cq_0 = \frac{\epsilon}{6} \neq \frac{\epsilon}{6R};$

$U_{01} = \frac{5}{6}\epsilon; U_{02} = \frac{\epsilon}{6};$

После замыкания:



~~$\epsilon = U_{01} + I_{R0}R$~~   
 ~~$\frac{\epsilon}{6} = I_{R0}R \Leftrightarrow \frac{\epsilon}{6R} = I_{R0}$~~

Для произвольного момента времени:

$\epsilon = U_1 + I_R R$

$\epsilon = U_1 + U_2$

Сразу после замыкания:

$U_1 = \frac{5}{6}\epsilon$ , поэтому

$I_{R0} \cdot R = \frac{\epsilon}{6} \Leftrightarrow I_{R0} = \frac{\epsilon}{6R};$

Когда ток прекратится:

$I_{R\bar{k}} = 0 \Rightarrow U_{1\bar{k}} = \epsilon \Rightarrow U_{2\bar{k}} = 0$



Чистовик Вардана ч.

№5.

по формуле тонкой линзы

②

$$\frac{1}{F} = \frac{1}{x} + \frac{1}{x'}, \text{ где } F = 24 \text{ см} - \text{фокусное расстояние линзы}$$

$x = 96 \text{ см}$  - расст до часов

$x'$  - расст до изображения.

$$\frac{1}{24} - \frac{1}{96} = \frac{1}{x'}$$

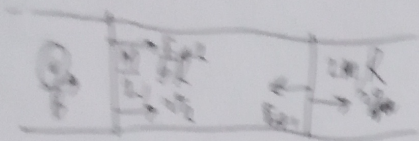
$$\frac{3}{96} = \frac{1}{x'} \Rightarrow x' = 32 \text{ см}; \text{ расстояние от глаза до изобра}$$

24 см  $F$ , значит от глаза до линзы  $32 + 24 = 56 \text{ см}$ .



Задача 4

(3)



$$F_{a1} = -F_{a2}$$

$$2m \ddot{y} = F_{a1}; |F_{a1}| = IBL = \frac{\epsilon_0}{6R} \cdot BL = \frac{\phi'}{6R} \cdot BL = \frac{S'}{6R} \cdot B^2 L = \frac{(v_1 - v_2)}{6R} \cdot B^2 L^2;$$

$$F_{a2} = -\frac{v_0 B^2 L^2}{6R} \cdot 2;$$

$$2m \ddot{y}_0 = -\frac{v_0 B^2 L^2}{6R} \cdot 2;$$

$$a_0 = -\frac{v_0 B^2 L^2}{12 m R}.$$

~~направление силы Лоренца~~

Условие равновесия в направлении  $\vec{B} \perp \vec{v} \Rightarrow F_{a1} = 0 \Rightarrow v_{\text{центр}} = 0 \Rightarrow v_1 = v_2 = v$ , тогда по 3 CV

$$2m v_0 = 2m v + \frac{mv}{2} \cdot 2$$

$$4m v_0 = 5m v$$

$$v = \frac{4}{5} v_0;$$

$$\text{Затем задача, что } a_2 = \frac{2F_{a2}}{m} = -\frac{2F_{a1}}{m} = -4a_1;$$

~~тогда  $a_1 = \frac{2F_{a1}}{2m} = \frac{F_{a1}}{m}$ ; тогда в CO, начиная со 2 неперемещенного положения~~

~~где  $\vec{v}$  и  $\vec{B}$  перпендикулярны:  $q_1 \frac{v_1}{2} + q_2 \frac{v_2}{2} = a_2$~~

$$2m a_{\text{центр}} = F_{a1} \cdot 2 m a_1 \cdot 1/2 m$$

~~$a_{\text{центр}} = a_1 + 4a_1 = 5a_1$ ;  $F_{a1} = \frac{5 v_{\text{центр}} B^2 L^2}{12 m R}$ ;  $v_{\text{центр}} = \frac{5 B^2 L^2}{12 m R} \cdot t$~~

$$v_{\text{центр}} = \frac{5 B^2 L^2}{12 m R} \cdot t$$



числовая функция  $\psi$ .

Тогда рассмотрим две функции:  $v_1(t) = v_0 + \overset{a_1}{\cancel{1}} t$

и  $v_2(t) = \overset{a_2}{\cancel{4}} t$ ; они пересекутся в точке  $v_1 = v_2 = \frac{4}{5} v_0$ :

Пусть  $a = -a_1$ , тогда

$$v_1(t) = v_0 - at; \quad \text{и} \quad v_2(t) = 4at$$

$$S = \int_0^{t_k} (v_0 - at) dt - \int_0^{t_k} (4at) dt = (v_0 -$$