

# Часть 1

Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21201832**

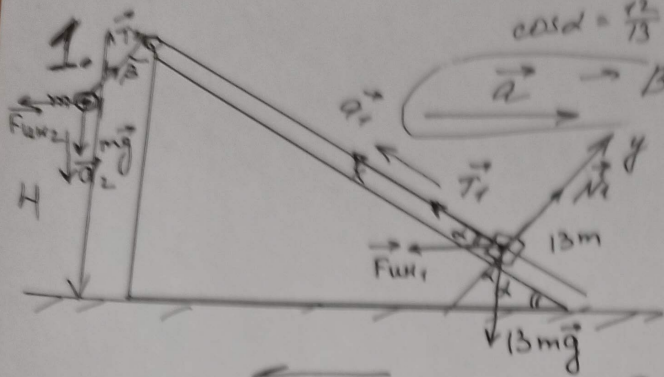
ID профиля: **128885**

Вариант 5

Условие.

Вариант 11-05.

$\cos \alpha = \frac{12}{13} (\Rightarrow \sin \alpha = \frac{5}{13}); \cos \beta = \frac{4}{5} (\Rightarrow \sin \beta = \frac{3}{5})$



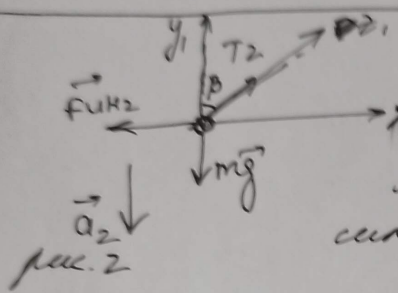
В левом CD, перейдем в инерц. CD  $\rightarrow$  все тело движется с  $\vec{a}$  влево;  $\vec{F}_{\text{ин}} = -m\vec{a}$  а клин покоится.

рис.1  $\vec{a}$  - в инерц. CD

II ж.т. где ~~шарик~~ брусок (с ~~шариком~~ шариком шершавым) (рис.1)  $\vec{F} = m\vec{a}$

$\Rightarrow \vec{N}_1 + 13m\vec{g} + \vec{T}_1 + \vec{F}_{\text{ин}1} = m\vec{a}$

①  $\begin{cases} \text{Ox: } T_1 + F_{\text{ин}1} \cos \alpha - 13mg \sin \alpha = ma \cdot 13 \\ F_{\text{ин}1} = 13ma \end{cases}$



II ж.т. где шарик (с шершавой поверхностью):  $\Sigma \vec{F} = m\vec{a}$  (рис.2)

$m\vec{g} + \vec{T}_2 + \vec{F}_{\text{ин}2} = m\vec{a}_2$

②  $\begin{cases} \text{Ox}_1: T_2 \sin \beta - F_{\text{ин}2} = 0 \\ \text{Oy}_1: T_2 \cos \beta - mg = -ma_2 \\ F_{\text{ин}2} = mg \end{cases}$

Объединим ① и ② систему; упрощаем левую часть перенесем влево  $T_1 = T_2$  (по II ж.т.)

$\begin{cases} T_1 = T_2 = T \\ T_1 + 13ma \cos \alpha - 13mg \sin \alpha = ma \cdot 13 \\ T_2 \sin \beta = ma \\ T_2 \cos \beta = mg - ma_2 \end{cases}$  представим  $T = T_2 = \frac{mg}{\sin \beta}$  в группе ур-я

$\begin{cases} \frac{mg}{\sin \beta} + 13ma \cos \alpha - 13mg \sin \alpha = ma \cdot 13 \\ \frac{mg}{\sin \beta} \cos \beta = mg - ma_2 \end{cases}$

Запишем кинематическое условие:  $\Delta x = -\Delta y_1$  малое смещение бруска по оси Ox, малое смещение шарика по оси Oy1

$\Rightarrow \Delta x_2 = -\Delta y_1 \cos \beta \Rightarrow a_1 = -(-a_2 \cos \beta) = a_2 \cos \beta \Rightarrow \boxed{a_1 = a_2 \cos \beta}$   
(продифференцируем по времени движения)

1.

$$\frac{mg}{\sin\beta} + 13mg\cos\alpha - 13mg\sin\alpha = 13ma_1$$

$$\frac{mg}{\sin\beta} \cdot \cos\beta = mg - ma_2$$

ногамабун  $a_1$  в 1-ое ут-е  
системы

$$\frac{mg}{\sin\beta} + 13mg\cos\alpha - 13mg\sin\alpha = 13ma_2\cos\beta$$

$$ma_2 = mg - \frac{mg}{\sin\beta} \cos\beta$$

ногамабун  $ma_2$  в 1-ое ут-е  
системы

$$a_2 = g - \frac{g}{\sin\beta} \cos\beta$$

$$\frac{mg}{\sin\beta} + 13mg\cos\alpha - 13mg\sin\alpha = 13mg\cos\beta - 13 \frac{mg\cos\beta}{\sin\beta}$$

$$ma \left( \frac{1}{\sin\beta} + 13\cos\alpha + 13 \frac{\cos\beta}{\sin\beta} \right) = 13(mg\sin\alpha + mg\cos\beta) \quad | : m$$

$$1) \quad a = \frac{13(\sin\alpha + \cos\beta) \cdot g}{\frac{1}{\sin\beta} + 13\cos\alpha + 13 \frac{\cos\beta}{\sin\beta}} = \frac{13g(\sin\alpha + \cos\beta) \cdot \sin\beta}{1 + 13\cos\alpha \cdot \sin\beta + 13\cos^2\beta}$$

$$a = \frac{13g(\sin\alpha + \cos\beta) \cdot \sin\beta}{1 + 13\cos\alpha \cdot \sin\beta + 13\cos^2\beta}$$

$$a = \frac{13 \cdot 10 \frac{M}{C^2} \cdot \left( \frac{5}{13} + \frac{4}{5} \right) \cdot \frac{3}{5}}{1 + 13 \cdot \frac{12}{13} \cdot \frac{3}{5} + 13 \cdot \frac{16}{25}} = 10 \frac{M}{C^2} \cdot \frac{3 + \frac{12 \cdot 13}{25}}{1 + \frac{36}{5} + \frac{13 \cdot 16}{25}} = \frac{75 + 156}{25 + 180 + 388} \cdot 10 \frac{M}{C^2} =$$

$$= \frac{231}{593} \cdot 10 \frac{M}{C^2} \approx 3,90 \frac{M}{C^2}$$

2) Ускорение груза относительно клина —  $a_1$ ; направлено вдоль пов-ти клина (воз улом  $\alpha$  и веруект.)

$$a_1 = a_2 \cos\beta = \left( g - \frac{a}{\sin\beta} \right) \cos\beta = \left( g - \frac{13g(\sin\alpha + \cos\beta) \sin\beta}{(1 + 13\cos\alpha \cdot \sin\beta + 13\cos^2\beta) \sin\beta} \right) \cos\beta =$$

$$= g \left( \frac{(1 + 13\cos\alpha \cdot \sin\beta + 13\cos^2\beta) \cdot \sin\beta - 13\sin\alpha \cdot \sin\beta - 13\cos\beta \cdot \sin\beta}{(1 + 13\cos\alpha \cdot \sin\beta + 13\cos^2\beta) \sin\beta} \right) \cos\beta =$$

$$= g \left( \frac{\sin\beta + 13\cos\alpha \cdot \sin^2\beta - 13\sin\alpha \cdot \sin\beta - 13\cos\beta \cdot \sin\beta}{1 + 13\cos\alpha \cdot \sin\beta + 13\cos^2\beta} \right) \frac{\cos\beta}{\sin\beta} = g \left( \frac{\cos\beta + 13\cos\alpha \cos\beta - 13\sin\alpha \cos\beta - 13\cos^2\beta}{1 + 13\cos\alpha \cdot \sin\beta + 13\cos^2\beta} \right)$$

$$a_1 \approx 3,84 \frac{M}{C^2}$$

Усм 2.



1. 3) В кин. со шара соприкасается на земле, она движется с горизонт. ускорением  $\Rightarrow$  можно почитать время, за которое в со шарик с ускор.  $a_2$  преодолеет  $H$  (это будет равно в модели со)

$$\vec{s} = \vec{v}_0 t + \frac{a_2 t^2}{2} \Rightarrow H = 0 \cdot t + \frac{a_2 t^2}{2} \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2H}{a_2}}$$

$$a_2 = g - \frac{a}{\operatorname{tg} \beta} = g - \frac{13g \sin \alpha \cdot \sin \beta + \cos \beta \cdot \sin \beta g}{\operatorname{tg} \beta + 13 \cos \alpha \cdot \sin \beta \operatorname{tg} \beta + 13 \cos \beta \cdot \sin \beta} =$$

$$= g \left( \frac{\operatorname{tg} \beta + 13 \cos \alpha \cdot \sin \beta \operatorname{tg} \beta - 13 \sin \alpha \cdot \sin \beta}{\operatorname{tg} \beta + 13 \cos \alpha \cdot \sin \beta \operatorname{tg} \beta + 13 \cos \beta \cdot \sin \beta} \right) \approx 4,8 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$$

тогда

$$\Rightarrow t = \sqrt{\frac{2H}{a_2}} = \sqrt{\frac{2H}{g - \frac{a}{\operatorname{tg} \beta}}}$$

$$\text{Ответ: 1) } a = \frac{13g (\sin \alpha + \cos \beta) \cdot \sin \beta}{1 + 13 \cos \alpha \cdot \sin \beta + 13 \cos^2 \beta} \approx 3,90 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$$

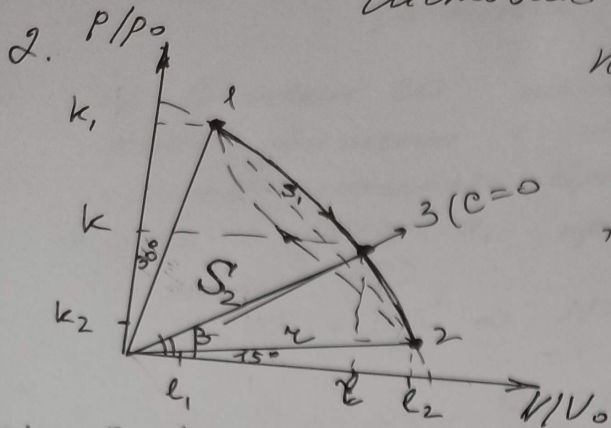
$$2) a_{\text{н}} = \left( g - \frac{a}{\operatorname{tg} \beta} \right) \cos \beta \approx 3,84 \frac{\text{м}}{\text{с}^2}$$

$$3) t = \sqrt{\frac{2H}{g - \frac{a}{\operatorname{tg} \beta}}}$$



Условие

Вариант 11-05.



Условие  $\frac{p_1}{p_0} = k_1; \frac{p_2}{p_0} = k_2$

$\frac{V_2}{V_0} = l_2; \frac{V_1}{V_0} = l_1$

1 и 2 лежат на окружности;  $x^2 + y^2 = r^2$

$\Rightarrow \begin{cases} k_1^2 + l_1^2 = r^2 \\ k_2^2 + l_2^2 = r^2 \end{cases}$

$\sin 15^\circ = \frac{k_2}{r} \Rightarrow k_2 = r \sin 15^\circ$

$\sin 30^\circ = \frac{l_1}{r} \Rightarrow l_1 = r \sin 30^\circ$

$\cos 15^\circ = \frac{l_2}{r} \Rightarrow l_2 = r \cos 15^\circ$

$\cos 30^\circ = \frac{k_1}{r} \Rightarrow k_1 = r \cos 30^\circ$

$\tan 15^\circ = \frac{k_2}{l_2} \Rightarrow k_2 = l_2 \tan 15^\circ$

$(\tan 30^\circ = \frac{l_1}{k_1} \Rightarrow l_1 = k_1 \tan 30^\circ)$

~~$r^2 = k_1^2 + l_1^2 = k_1^2 + k_1^2 \tan^2 30^\circ = \frac{k_1^2}{\cos^2 30^\circ} \Rightarrow k_1 = r \cos 30^\circ$~~

1) Углы  $\gamma$  - е  $\Delta$  энтропия-качественная:  $pV = \nu RT$

$\Rightarrow p_1 V_1 = \nu R T_1 \Rightarrow (k_1 p_0) \cdot (l_1 V_0) = \nu R T_1 \Rightarrow$

$T_1 = \frac{k_1 l_1 p_0 V_0}{\nu R}$

$p_2 V_2 = \nu R T_2 \Rightarrow T_2 = \frac{p_2 V_2}{\nu R} = \frac{k_2 l_2 p_0 V_0}{\nu R}$

$\frac{T_1}{T_2} = \frac{k_1 l_1 p_0 V_0 / \nu R}{k_2 l_2 p_0 V_0 / \nu R} = \frac{l_1 k_1}{l_2 k_2} = \frac{(r \sin 30^\circ) \cdot (r \cos 30^\circ)}{(r \sin 15^\circ) \cdot (r \cos 15^\circ)} = \frac{\sin 30^\circ \cdot \cos 30^\circ}{\sin 15^\circ \cdot \cos 15^\circ} = \frac{\sin 60^\circ}{\sin 30^\circ} = \frac{\sqrt{3}/2}{1/2} = \sqrt{3}$

2)  $Q = A + \Delta U \Rightarrow \delta Q = \delta A + \Delta U = p dV + \frac{i}{2} (p dV + V dp)$

$\delta Q = p dV (1 + \frac{i}{2}) + \frac{i}{2} V dp$

$C = \frac{\delta Q}{dT \cdot \nu} \Rightarrow C = 0 \Rightarrow \delta Q = 0$

$\begin{cases} p dV (1 + \frac{i}{2}) + \frac{i}{2} V dp = 0 \\ T \cdot 3 (C = 0) \Rightarrow V_3 = l V_0 \\ p_3 = k p_0 \end{cases}$

$\Rightarrow k^2 + l^2 = r^2 \Rightarrow l = \sqrt{r^2 - k^2}$

$\Rightarrow dV = d(l V_0) = d(\sqrt{r^2 - k^2} V_0) = \frac{-2k dk}{2\sqrt{r^2 - k^2}} V_0$

$dp = d(k p_0) = dk \cdot p_0$

учем 4

Усложним

Вариант 11-05

$$2) \begin{cases} p dV (1 + \frac{i}{2}) + \frac{i}{2} V dp = 0 \\ dV = \frac{-2k dk}{2\sqrt{z^2 - k^2}} \cdot V_0 \end{cases} ; dp = dk \cdot p_0 ; p = k p_0 ; V = \frac{cV_0}{\sqrt{z^2 - k^2}} = \frac{cV_0}{\sqrt{z^2 - k^2}}$$

$$k p_0 \frac{-2k dk}{\sqrt{z^2 - k^2}} V_0 (1 + \frac{i}{2}) + \frac{i}{2} V dk p_0 = 0$$

$\frac{cV_0}{\sqrt{z^2 - k^2}} = V$

$$\frac{p_0 V_0 k^2 dk}{\sqrt{z^2 - k^2}} (1 + \frac{i}{2}) = \frac{i}{2} \cdot \sqrt{z^2 - k^2} V_0 p_0 dk$$

$$k^2 (1 + \frac{i}{2}) = \frac{i}{2} (z^2 - k^2)$$

$$k^2 (1 + \frac{i}{2} + \frac{i}{2}) = \frac{i}{2} z^2$$

$$k^2 (1 + i) = \frac{i}{2} z^2$$

$$k^2 = \frac{i z^2}{2(1+i)} \Rightarrow k^2 = \frac{3}{2 \cdot (1+3)} z^2 = \frac{3}{8} z^2$$

$$i = 3 \quad k = \sqrt{\frac{3}{8}} z$$

$$\Rightarrow k = \sqrt{\frac{3}{8}} z \Rightarrow \sin \beta = \frac{k}{z} = \sqrt{\frac{3}{8}}$$

( $\beta$  - угол преломления)

$$3) \quad \alpha = \frac{A_{\text{центр}}}{A_{\text{периф}} = \frac{2S_1}{S_2 + 2S_1}} \quad \begin{matrix} S_1 - \text{площадь} \\ S_2 - \text{площадь} \\ S_2 + 2S_1 - \text{площадь} \end{matrix}$$

$$S_1 = \frac{S_{\text{центр}} - S_{\Delta}}{2} = \frac{\frac{\pi}{4} z^2 - \sin \frac{\pi}{4} \cdot z^2}{2} = \frac{z^2}{4} (\frac{\pi}{4} - \sin \frac{\pi}{4})$$

$$S_2 + 2S_1 = \frac{\pi}{4} z^2 = \frac{\pi}{8} z^2$$

$$\alpha = \frac{2S_1}{S_2 + 2S_1} = \frac{\frac{z^2}{2} (\frac{\pi}{4} - \sin \frac{\pi}{4})}{\frac{\pi}{8} z^2} = \frac{4(\frac{\pi}{4} - \sin \frac{\pi}{4})}{\pi} = \frac{\pi - 4 \sin \frac{\pi}{4}}{\pi} = \frac{\pi - 2\sqrt{2}}{\pi}$$

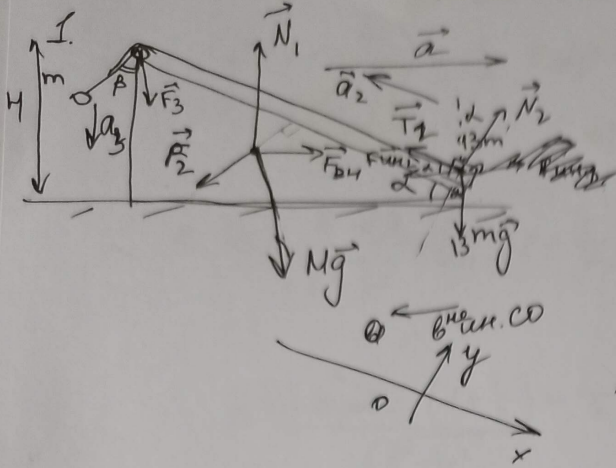
Ответ: 1)  $\tau_1 / \tau_2 = \sqrt{3}$  2)  $\sin \beta = \sqrt{\frac{3}{8}}$  3)  $\alpha = \frac{\pi - 2\sqrt{2}}{\pi}$

уточн. 5.



Упробук.

Вариант 11-05



$$\cos \alpha = \frac{12}{13}$$

$$\cos \beta = \frac{4}{5}$$

$a = ?$   
 $a \sin \beta = ?$  (орн на унн)  
 $L = 1$  (уа пул → крол)

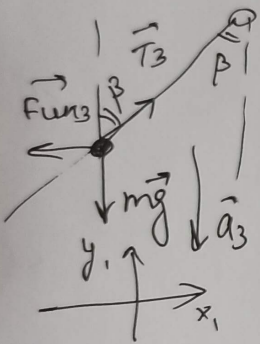
гмт шйза:

$$\vec{N}_2 + \vec{T}_2 + \vec{F}_{uh2} + 13m\vec{g} = 13m\vec{a}_2$$

$$\begin{cases} O_x: -T_2 - F_{uh2} \cos \alpha + 13mg \sin \alpha = -13ma_2 \\ O_y: N_2 - 13mg \cos \alpha - F_{uh2} \sin \alpha = 0 \\ F_{uh2} = 13ma \end{cases}$$

$$T_2 + 13ma \cos \alpha - 13mg \sin \alpha = 13ma_2$$

$$N_2 - 13mg \cos \alpha - 13ma \sin \alpha = 0$$

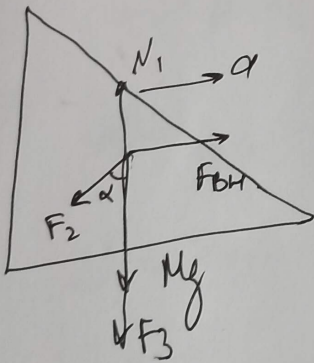


$$\vec{F}_3 + \vec{F}_{uh3} + m\vec{g} = m\vec{a}_3$$

$$\begin{cases} O_{x1}: T_3 \sin \beta - F_{uh3} = 0 \\ O_{y1}: T_3 \cos \beta - mg = -ma_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} T_3 \sin \beta = ma \\ T_3 \cos \beta = mg - ma_3 \end{cases}$$

Куб не перем.  $\Rightarrow$   
 $a_3 \cos \beta = a_2$   
 $T_3 = mg$      $T_3 = T_2$



$$F_{BH} = F_2 \sin \alpha = Mg$$

$$\begin{cases} T + 13ma \cos \alpha - 13mg \sin \alpha = 13ma_2 \\ T \sin \beta = mg \\ T \cos \beta = mg - m \frac{a_2}{\cos \beta} \end{cases}$$

$$a_2 = \frac{T \cos \beta + mg \cos \beta}{m}$$

$$T + 13ma \cos \alpha - 13mg \sin \alpha = 13T \cos^2 \beta + 13mg \cos \beta$$

$$T = \frac{mg}{\sin \beta}$$

$$\frac{mg}{\sin \beta} + 13ma \cos \alpha - 13mg \sin \alpha = \frac{13mg \cos \beta}{\tan \beta} + 13mg \cos \beta$$

$$a \left( \frac{m}{\sin \beta} + 13m \cos \alpha + \frac{13m \cos \beta}{\tan \beta} \right) = 13mg (\sin \alpha + \cos \beta) \frac{\sin \beta}{\sin \beta} + 13mg \cos \beta$$

$$a = \frac{13g (\sin \alpha + \cos \beta)}{1 + 13 \cos \alpha \cdot \sin \beta + 13 \cos^2 \beta}$$

$$Q = A + \Delta U$$

$$\delta A = p \delta V$$

$$\delta U = \frac{1}{2} p \delta V + V \delta p$$

Усредним

1,4 0,7  
0,705-

$$\delta Q = p \delta V + \frac{1}{2} p \delta V + \frac{1}{2} V \delta p = p \delta V \left(1 + \frac{1}{2}\right) + \frac{1}{2} V \delta p$$

$$\left\{ \begin{aligned} C = \frac{\delta Q}{\Delta T} &\Rightarrow \Delta Q = 0 \\ C = 0 \end{aligned} \right.$$

$$\eta = \frac{S_{\text{ср}}}{S_{\text{ср}}} = \frac{\left(\frac{\sqrt{3}}{4} z^2 - \frac{\sqrt{2}}{2} z^2\right)}{\frac{\sqrt{3}}{8} z^2} = \frac{\frac{\sqrt{3}}{4} z^2 - \frac{\sqrt{2}}{2} z^2}{\frac{\sqrt{3}}{8} z^2} = -1,215 \approx 0,2125$$

$$p \delta V \left(\frac{2+i}{2}\right) + \frac{1}{2} V \delta p = 0$$

$$k^2 + l^2 = z^2 \Rightarrow l^2 = z^2 - k^2$$

$$l = \sqrt{z^2 - k^2}$$

$$\Rightarrow V = l \cdot V_0 = \sqrt{z^2 - k^2} \cdot V_0$$

$$p = k \cdot p_0$$

$$k \cdot p_0 \left( \frac{-2k dk}{\sqrt{z^2 - k^2}} V_0 \right) \cdot \frac{2+i}{2} =$$

$$= -\frac{i}{2} \cdot \sqrt{z^2 - k^2} \cdot V_0 \cdot dk p_0$$

$\frac{1}{2} z^2$

$$k \frac{2k dk}{\sqrt{z^2 - k^2}} V_0 (2+i) = i \sqrt{z^2 - k^2} \cdot V_0 dk$$

$$2k^2 dk = \frac{i}{2+i} (z^2 - k^2) dk$$

$$2k^2 = \frac{i}{2+i} z^2 - \frac{i}{2+i} k^2 \quad i=3$$

$$k^2 = \frac{\frac{i}{2+i} z^2}{2 + \frac{i}{2+i}} = \frac{i z^2}{4+3i} = \frac{3 z^2}{4+3 \cdot 3} = \frac{3}{13} z^2$$

$$\Rightarrow k = \sqrt{\frac{3}{13}} z$$

$$\sin \beta = \sqrt{\frac{3}{13}}$$

$$S_2 = 2(S_{\text{ср}} - S_0) =$$

$$= 2 \left( \frac{\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{12}\right) \cdot z^2 - \frac{\sin \frac{\pi}{4} \cdot z^2}{2 \sqrt{\frac{2}{2}}}}{45} \right) =$$

$$= 2 \left( \frac{\frac{\pi}{4}}{2} \cdot z^2 - \left(\sin \frac{\pi}{6}\right)^2 \right) = 2 \left( \frac{\pi}{8} z^2 - \frac{\sqrt{2}}{2} z^2 \right)$$

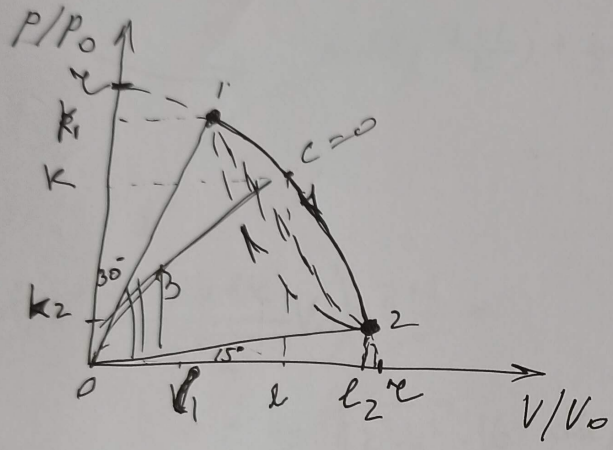


1.  $a = \frac{13(\sin \alpha - \cos \beta) \sin \beta}{1 + 13 \cos \alpha \cdot \sin \beta - 13 \cos^2 \beta} g$

$\cos \alpha = \frac{12}{13} \rightarrow \sin \alpha = \sqrt{1 - \frac{144}{169}} = \sqrt{\frac{25}{169}} = \frac{5}{13}$   
 $\cos \beta = \frac{4}{5} \rightarrow \sin \beta = \sqrt{1 - \frac{16}{25}} = \frac{3}{5}$

$a = \frac{13(\frac{5}{13} - \frac{4}{5}) \cdot \frac{3}{5} g}{1 + 13 \cdot \frac{12}{13} \cdot \frac{3}{5} - 13 \cdot \frac{16}{25}} = \frac{3 - \frac{13 \cdot 4 \cdot 3}{25} g}{1 + \frac{12 \cdot 3}{5} - \frac{13 \cdot 16}{25}} = \frac{-\frac{81}{25} g}{-\frac{3}{25}} = 27g$

2.  $c=3$



$\frac{T_1}{T_2} = ? ; \text{tg } \beta (\beta - \text{угол } \angle B \text{ точки } c=0)$   
 $\frac{A}{A_{\text{расш}}} = ?$

$x^2 + y^2 = z^2 - yx \cdot c$   
 $\Rightarrow (l_1^2 + k_1^2 = z^2)$   
 $l_2^2 + k_2^2 = z^2$

$\text{tg } 15^\circ$   
 $\sin 30^\circ = \frac{l_1}{z}; \cos 30^\circ = \frac{k_1}{z}; \text{tg } 30^\circ = \frac{l_1}{k_1}$   
 $\sin 15^\circ = \frac{k_2}{z}; \cos 15^\circ = \frac{l_2}{z} \Rightarrow \text{tg } 15^\circ = \frac{k_2}{l_2}$

$1 + \text{tg}^2 \alpha = \frac{1}{\cos^2 \alpha}$

$\begin{cases} l_1^2 + k_1^2 = z^2 \\ l_1 = k_1 \cdot \text{tg } 30^\circ \end{cases} \Rightarrow k_1^2 (1 + \text{tg}^2 30^\circ) = z^2$

$\frac{k_1^2}{\cos^2 30^\circ} = z^2$

$\begin{cases} l_2^2 + k_2^2 = z^2 \\ k_2 = l_2 \cdot \text{tg } 15^\circ \end{cases} \Rightarrow l_2^2 (1 + \text{tg}^2 15^\circ) = z^2 \Rightarrow \frac{l_2^2}{\cos^2 15^\circ} = z^2$

$p_1 V_1 = \nu R T_1$   
 $(k_1 p_0) \cdot (l_1 V_0) = \nu R T_1$

$\frac{k_1}{\cos 30^\circ} = z; \frac{l_2}{\cos 15^\circ} = z$

$p_2 V_2 = \nu R T_2$   
 $(k_2 p_0) \cdot (l_2 V_0) = \nu R T_2$

$l_1 = z \cdot \sin 30^\circ$   
 $k_2 = z \cdot \sin 15^\circ$

$\frac{T_1}{T_2} = \frac{k_1 l_1}{k_2 l_2} = \frac{z^2 \cos 30^\circ \cdot \sin 30^\circ}{z^2 \cdot \cos 15^\circ \cdot \sin 15^\circ} = \frac{\sin 60^\circ}{\sin 30^\circ} = \frac{\frac{\sqrt{3}}{2}}{\frac{1}{2}} = \sqrt{3}$

# Часть 2

Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

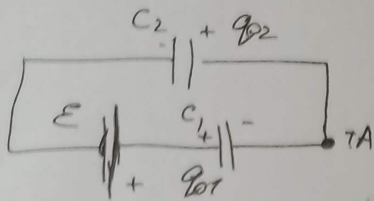
Шифр: **21201832**

ID профиля: **128885**

Вариант 5



3. До замыкания ключа: по 1-му закону Кирхгофа для контура:



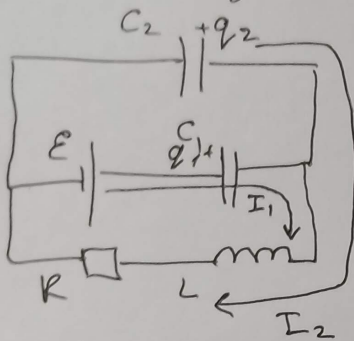
$$\varepsilon = U_1 + U_2 = \frac{q_{01}}{C_1} + \frac{q_{02}}{C_2}$$

поиск уравнения по зарядам → по закону сохранения заряда для т. А:

$$-q_{01} + q_{02} = 0 \Rightarrow q_{01} = q_{02} = q$$

$$\Rightarrow \varepsilon = \frac{q}{C_1} + \frac{q}{C_2} = \frac{3}{2} \frac{q}{C} \Rightarrow \boxed{q = \frac{2}{3} \varepsilon C}$$

после замыкания ключа:



1) по правилу Кирхгофа:

$(I_1 + I_2 = I)$  ток через индуктивность равен

$$\varepsilon = \frac{q_1}{C_1} + L \frac{dI}{dt} + IR$$

Сразу после замыкания ключа

$$q_1 = q_{01} = \frac{2}{3} \varepsilon C$$

$$I = 0$$

$$\Rightarrow \varepsilon = \frac{2}{3} \frac{\varepsilon C}{C} + L \frac{dI}{dt} + 0 \cdot R$$

$$\Rightarrow \frac{dI}{dt} = \frac{\varepsilon - \frac{2}{3} \varepsilon}{L} = \frac{\varepsilon}{3L}$$

$$1) \boxed{\frac{dI}{dt} = \frac{\varepsilon}{3L}}$$

$$2) \begin{cases} \varepsilon = \frac{q_1}{C_1} + L \frac{dI}{dt} + IR \\ \frac{q_2}{C_2} = \varepsilon - \frac{q_1}{C_1} \\ dq_2 = -I_2 dt \\ dq_1 = I_1 dt \end{cases}$$

ЗСЭ:  $A = \Delta U \Rightarrow$

$$A_{\text{кст}} + W_1 = W_2 + Q$$

$$W_1 = \frac{q_{01}^2}{2C_1} + \frac{q_{02}^2}{2C_2} = \left(\frac{2}{3} \varepsilon C\right)^2 \left(\frac{1}{2C} + \frac{1}{4C}\right) = \frac{3}{4C} \cdot \frac{4}{9} \varepsilon^2 C^2 = \frac{\varepsilon^2 C}{3}$$

исполняется

пружина в равновесии, когда

$$U_2 = \frac{q_{2k}}{C_2} = 0 \quad (q_{2k} = 0); \quad \varepsilon - \frac{q_{1k}}{C_1} = 0 \Rightarrow q_{1k} = \varepsilon C_1 = \varepsilon C.$$

ток через катушку и резистор равен нулю.

$$A_{\text{кст}} = \varepsilon \cdot \Delta q = \varepsilon (q_{1k} - q_{01}) = \varepsilon (\varepsilon C - \frac{2}{3} \varepsilon C) = \frac{1}{3} \varepsilon^2 C.$$

$$W_2 = \frac{q_{1k}^2}{2C_1} + \frac{q_{2k}^2}{2C_2} + \frac{LI_k^2}{2} = \frac{(\frac{1}{3} \varepsilon C)^2}{2C} + 0 + 0 = \frac{\varepsilon^2 C}{2}$$

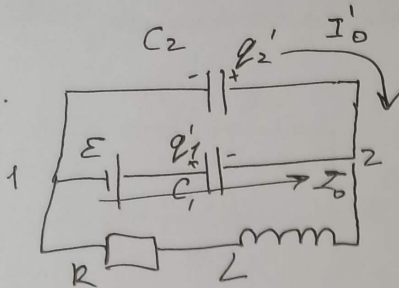
$$\Rightarrow Q = A_{\text{кст}} + W_1 - W_2 = \frac{1}{3} \varepsilon^2 C + \frac{1}{3} \varepsilon^2 C - \frac{\varepsilon^2 C}{2} = \varepsilon^2 C \left(\frac{2}{3} - \frac{1}{2}\right) = \frac{\varepsilon^2 C}{6}$$

$$\boxed{2) Q = \frac{\varepsilon^2 C}{6}}$$

мст I

3.

3).



~~уравнение конт. гальвани~~  
 ~~$q_1 + q_2 = -q_0 + q_0 = 0$~~   
 ~~$\Rightarrow q_2 = q_1$~~

$$\begin{cases} U_{21} = \varphi_2 - \varphi_1 = \varepsilon - \frac{q_1'}{C_1} \\ U_{21} = \varphi_2 - \varphi_1 = \frac{q_2'}{C_2} \\ U_{21} = L \frac{dI}{dt} + I R \end{cases}$$

$$\begin{cases} dU_{21} = d\left(\varepsilon - \frac{q_1'}{C_1}\right) = \\ = -\frac{dq_1'}{C_1} \end{cases}$$

$$\begin{cases} dU_{21} = d\left(\frac{q_2'}{C_2}\right) = \frac{dq_2'}{C_2} \Rightarrow \end{cases}$$

$$\begin{cases} -\frac{dq_1'}{C_1} = \frac{dq_2'}{C_2} \\ dq_1' = +I_0 dt \\ dq_2' = -I_0' dt \end{cases}$$

$$\Rightarrow \frac{-I_0 dt}{C_1} = -\frac{I_0' dt}{C_2}$$

$$\Rightarrow I_0' = \frac{C_2}{C_1} I_0 = 2I_0$$

$\Rightarrow$  ток через катушку  $I_L = I_0 + I_0' = I_0 + 2I_0 = 3I_0$

$$3) I_L = 3I_0$$

Ответ: 1)  $\frac{dI}{dt} = \frac{\varepsilon}{3L}$

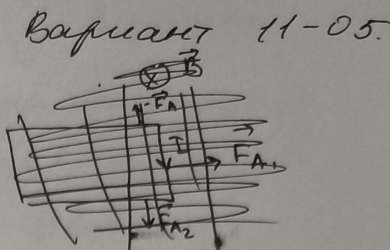
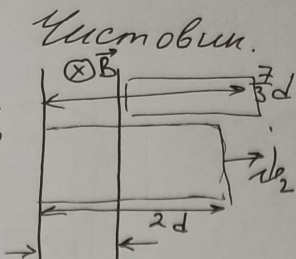
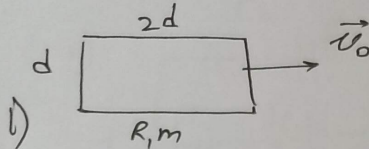
2)  $Q = \frac{\varepsilon^2 C}{3L}$

3)  $I_L = \frac{\varepsilon}{3L}$

лист 2



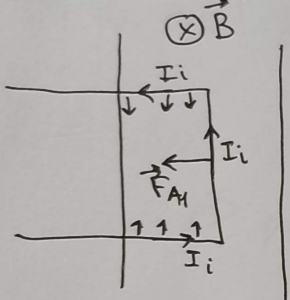
4.



$$\mathcal{E}_i = \frac{d\Phi}{dt} = \frac{d(BS)}{dt} = \frac{B dS}{dt} = \frac{B d v_0 dt}{dt} = B d v_0$$

$$S = v_0 t d \Rightarrow dS = d v_0 dt$$

По пр. левой руки на верхнюю (относительно рисунка) правую сторону действует  $F_{A1}$  влево / по пр. Буравкина ток при  $\otimes B$  направлен по часовой стрелке в контуре, но из пр. ладони при численном  $(\Delta\Phi > 0)$ .  $\Phi$  возрастает индуц. ток, компенсирующий  $\Delta\Phi \Rightarrow$



$\Rightarrow I_i$  направлено против часовой стрелки  
~~го момента до пр. ладони. Но пр. ладони~~  
~~го момента до пр. ладони. Но пр. ладони~~  
~~го момента до пр. ладони. Но пр. ладони~~  
 $\Rightarrow F_{A1}$  направл. влево;  $F_{A2}$  направл. вправо (горизонт.)  
 стороны противоположны друг другу)

$$\mathcal{E}_i = B d v_0; \mathcal{E}_i = I_i R$$

$$\text{з.н.: } F_{A1} = ma \Rightarrow a = \frac{F_{A1}}{m} = \frac{B I_i d}{m} = \frac{B \mathcal{E}_i d}{m R}$$

$$\Rightarrow a = \frac{B I_i d}{m R} = \frac{B \mathcal{E}_i d}{m R} = \frac{B d}{m R} \cdot B d v_0 = \frac{B^2 d^2 v_0}{m R}$$

$$1) a = \frac{B^2 d^2 v_0}{m R}$$

2) ~~Уг. ускорения~~

~~$$S = \frac{v_1^2 - v_0^2}{2a} \Rightarrow S = \frac{v_1^2 - v_0^2}{2a}$$~~

~~$$S_1 = H = \frac{d}{3}$$~~

~~$$a = \frac{B^2 d^2 v_0}{m R} \Rightarrow v_1^2 - v_0^2 = \frac{2 B^2 d^2 v_0}{m R} \cdot \frac{d}{3} \Rightarrow v_1 = \sqrt{\frac{2 B^2 d^3 v_0}{3 m R} + v_0^2}$$~~

3) ~~go  $S_{1p} = \frac{1}{2} d \cdot I_i \cdot a = \frac{B^2 d^2 v_0}{m R}$~~  ~~носае  $\mathcal{E}_i = \frac{d\Phi}{dt} = \frac{B d S_2}{dt}$~~

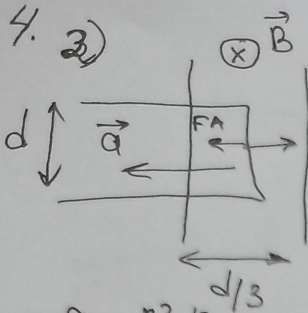
~~$S_2 = \frac{d}{3} - v_0 t \Rightarrow \frac{dS_2}{dt} = -v_0$~~   ~~$\mathcal{E}_i = \frac{d\Phi}{dt} = \frac{B d S_2}{dt} = -B d v_0 = B d v_0$~~

мест 3



Условие.

Вариант 11-05



носле поназариме правои  
 равен парке в поле: и го мово,  
 как правои равен помере поле  
 где  $\Delta x = v_0 t - \frac{at^2}{2} \Rightarrow \Delta S = d \Delta x$   
 $dS = d(v_0 dt - \frac{at dt}{2}) =$   
 $= d(v_0 dt - at dt).$

$q = \frac{B^2 d^2 v_0}{mR}$  - заряд  
 момент  $\Rightarrow \frac{d\Phi}{dt} = \frac{B dS}{dt} = Bd \frac{v_0 dt - at dt}{dt}$   
 носле мово  $\Rightarrow q = 0$   $\Delta\Phi = 0$  (ногапае раете вие нонау  
 релат раете вие нонау)  
 $\mathcal{E}_i = Bd(v_0 - at)$   
 $\mathcal{E}_i = I_i R \Rightarrow F_A = B I_i l = B I_i d = B \frac{\mathcal{E}_i}{R} d$

$$\begin{cases} F_A = \frac{Bd}{R} \cdot Bd(v_0 - at) = \frac{(Bd)^2}{R} (v_0 - at) \\ F_A = ma \end{cases}$$

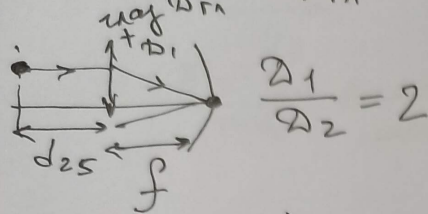
$$\frac{(Bd)^2}{R} v_0 - \frac{(Bd)^2}{R} at = ma$$

$$a = \frac{\frac{(Bd)^2 v_0}{R}}{\frac{(Bd)^2 t}{R} + m}$$

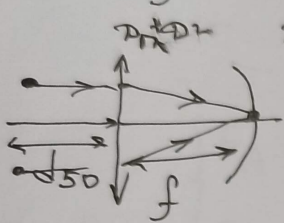
5. Онтүрөөнө сүүлчтөй уяра у мөнгөт сүзүкт суралысвармал;  $D_1$  - ормон гал зүтөмүр;  $D_2$  - ормон гал галл

$$D_{r1} + D_1 = \frac{1}{F_{r1}} + \frac{1}{f_1} = \frac{1}{d_{25}} + \frac{1}{f}$$

f - галлөт ас галлөт  
го лөтөрөтү  
f = const



$$\frac{D_1}{D_2} = 2$$



$$\begin{cases} D_2 + D_{r1} = \frac{1}{d_{50}} + \frac{1}{f} \\ D_{r1} + D_1 = \frac{1}{d_{25}} + \frac{1}{f} \end{cases}$$

$$\begin{cases} D_2 - D_1 = \frac{1}{d_{50}} - \frac{1}{d_{25}} \\ D_1 = 2D_2 \end{cases}$$

$$D_2 - 2D_2 = \frac{1}{d_{50}} - \frac{1}{d_{25}}$$

$$D_2 = \frac{1}{d_{25}} - \frac{1}{d_{50}} = \frac{d_{50} - d_{25}}{d_{25} \cdot d_{50}}$$

$$D_2 = \frac{(50 - 25) \cdot 100 \frac{\text{гнр}}{\text{см}}}{(25 \cdot 50) \frac{\text{гнр}}{\text{см}}} = \frac{100}{50} \text{ гнр} = 2 \text{ гнр}$$

1)

$$D_{r1} + D_1 = \frac{1}{F_{r1}} + \frac{1}{F_1} = \frac{1}{d_{25}} + \frac{1}{f}$$

$$D_1 = 2D_2 = \frac{(d_{50} - d_{25})^2}{d_{25} \cdot d_{50}}$$

$$D_{r1} = \frac{1}{d_{r1}} + \frac{1}{f}; \quad \frac{1}{d_{r1}} \rightarrow 0$$

Омбөм?

$$2) D_2 = \frac{d_{50} - d_{25}}{d_{25} \cdot d_{50}} = 2 \text{ гнр}$$



4. ~~Углублённый~~ Углублённый курсовый вариант 11-05.

$$\Rightarrow \text{го } S_{np} = \frac{5}{3} 2d \quad a = \frac{B^2 d^2 v_0}{mR} \text{ вправо; } (10$$

носле:  $S_2 = (2d + M) - S_{np} = (2d + \frac{d}{3}) - 2d = \frac{d}{3}$  (пока  $\Delta\Phi < 0$ )

$a_2 = a = \frac{B^2 d^2 v_0}{mR}$  ( $a_2 = a$ , м.в.  $\Sigma_i$ ;  $F_A$  и  $v_2$  по модулю равны  $2d$  го, и носле  $S_{np}$ )  
 $a_2$  влево.

$$\Rightarrow S_{np} = 2d = \frac{v_2'^2 - v_0^2}{2a} \Rightarrow v_2' = \sqrt{4ad + v_0^2}$$

$$S_2 = \frac{d}{3} = \frac{v_2^2 - v_2'^2}{-2a}$$

$v_2'$  - скорость  
 правли, уорга  
 лвал сморсае правли  
 гомичает ноле.

$$\Rightarrow v_2^2 = v_2'^2 - \frac{2ad}{3} = (4ad + v_0^2) - \frac{2ad}{3} = \frac{10}{3} ad + v_0^2$$

$$\Rightarrow v_2 = \sqrt{\frac{10ad}{3} + v_0^2} = \sqrt{\frac{10}{3} \frac{B^2 v_0^2 d^3}{mR} + v_0^2}$$

Ответ: 1)  $a = \frac{B^2 d^2 v_0}{mR}$

2)  $v_1 = \sqrt{\frac{2B^2 d^3 v_0}{3mR} + v_0^2}$

3)  $v_2 = \sqrt{\frac{10}{3} \frac{B^2 v_0^2 d^3}{mR} + v_0^2}$

лист 6.

~~Иван~~

$$\Sigma = \frac{Q_1}{C_1} + \frac{Q_2}{C_2}$$

$$\frac{Q_2}{C_2} = L \frac{dI}{dt} + IR$$

$$dq_2 = I_2 dt$$

$$dq_1 = I dt + I_2 dt$$

$$dq_1 = (I + I_2) dt$$

$$dq_2 = I_2 dt$$

$$Q_1 = \Sigma C_1$$

Konstant von 0.

$$\frac{1}{3} \Sigma^2 C + \Sigma \cdot \frac{1}{3} \Sigma C = \frac{\Sigma^2 C}{2} + Q$$

$$\Rightarrow Q = \left( \frac{2}{3} - \frac{1}{2} \right) \Sigma^2 C =$$
$$= 4 - 3 = \frac{1}{6} \Sigma^2 C$$

ref.  $C_1 \rightarrow I_0$

$$\Rightarrow \left( dq_1 = I_0 dt \right) \Rightarrow dU = - \frac{I_0 dt}{C_1}$$

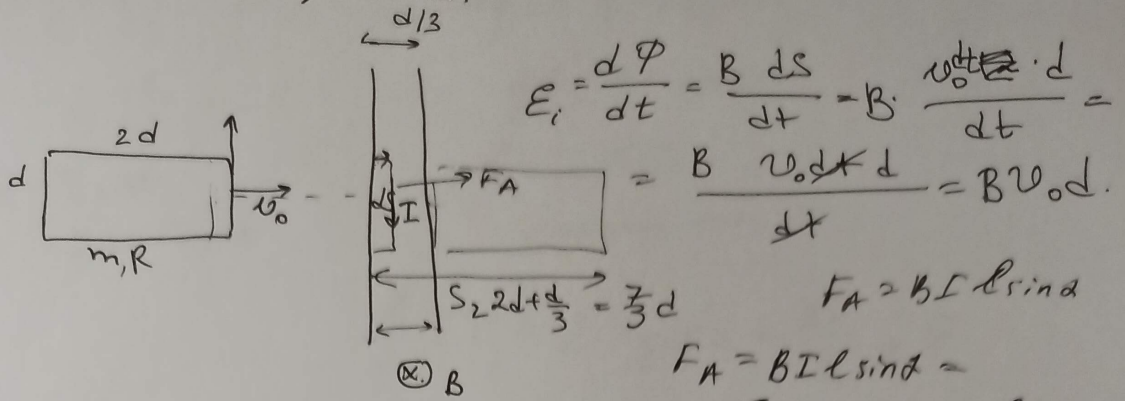
$$dq_2 = I_2 dt \Rightarrow dq_2 = - \frac{2 I_0 dt}{2C_1}$$

$$\Rightarrow I = 3 I_0$$



4.

Upproblem.



$$\mathcal{E}_i = \frac{d\Phi}{dt} = B \frac{dS}{dt} = B \frac{v_0 d}{dt} = B v_0 d.$$

$$F_A = B I l \sin \alpha$$

$$F_A = B I l \sin \alpha =$$

$$= B \cdot \frac{\mathcal{E}_i}{R} \cdot d = B \frac{\mathcal{E}_i}{R} d = \frac{B^2 v_0 d^2}{R}$$

$$F = ma \Rightarrow$$

$$F_A = ma \Rightarrow F_A = \frac{B^2 v_0 d^2}{R} = ma.$$

$$S_1 = \frac{d}{3} = v_0 t + \frac{a t^2}{2}$$

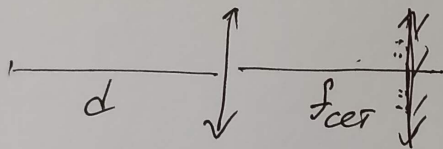
$$\frac{d}{3} = \frac{v_1^2 - v_0^2}{2a} \Rightarrow v_1^2 - v_0^2 = \frac{2ad}{3}$$

$$a = \frac{B^2 d^2 v_0}{R m}$$

$$v_1^2 = \sqrt{\frac{2ad}{3} + v_0^2}$$

5.

$$S_2 = \frac{7}{3}d = \frac{v_2^2 - v_0^2}{2a} \Rightarrow$$



$$v_2 = \sqrt{\frac{14ad}{3} + v_0^2}$$

$$\frac{1}{F_n} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f_{cer}}$$

max. 0

$$\frac{1}{F_n} = \frac{f_{cer} + d}{d \cdot f_{cer}}$$

$$\frac{1}{F_n} + \frac{1}{f_{cer}} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f_{cer}}$$

$$\frac{F_{yg}}{F_n} = 2$$

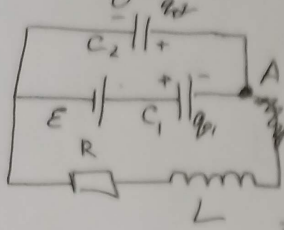
$$\frac{1}{d} + \frac{1}{f_{cer}} = \frac{1}{d_{25}}$$

$$\frac{1}{f_{cer}} = \frac{d - d_{25}}{d \cdot d_{25}}$$

$$\Rightarrow F_{yg} = \frac{2d \cdot d_{25}}{d - d_{25}}$$

$$f_{cer} = \frac{d \cdot d_{25}}{d - d_{25}}$$

3. До замыкания ключа: по правилу Кирхгофа



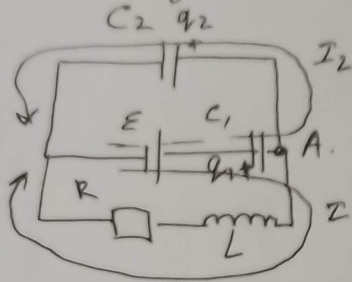
где контура:  $E = U_1 + U_2 = \frac{q_1}{C_1} + \frac{q_2}{C_2}$

суммарно конденсаторов не изменилось  $\Rightarrow$   
 где т.А:  $-q_1 + q_2 = 0$  (Закон сохранения заряда)

$\Rightarrow q_1 = q_2 = q$

$\Rightarrow E = \frac{q}{C_1} + \frac{q}{C_2} = \frac{q}{C} + \frac{q}{2C} = \frac{3}{2} \frac{q}{C} \Rightarrow q = \frac{2}{3} EC$

После замыкания ключа



т.к. Кирхгофа:  $E = \frac{q_1}{C_1} + \frac{q_2}{C_2}$  (1)

$\frac{q_2}{C_2} = L \frac{dI}{dt} + IR$  (2)

где т.А:

$0 = -q_{01} + q_{02} = -q_1 + q_2 \int I dt - \int I_2 dt$

$\Rightarrow q_2 - q_1 = \int I dt + \int I_2 dt$  (3)

(1), (2), (3):

$$\begin{cases} E = \frac{q_1}{C_1} + \frac{q_2}{C_2} \\ \frac{q_2}{C_2} = L \frac{dI}{dt} + IR \\ q_2 - q_1 = \int I dt + \int I_2 dt \end{cases}$$

1) сразу после замыкания

кюда  $I = 0 \Rightarrow q_2 = q_{02}$

$\int \frac{q_2}{C_2} = L \frac{dI}{dt} + IR$

$I = 0$   
 $q_2 = q_{02} = \frac{2}{3} EC$

$\Rightarrow \frac{2}{3} \frac{EC}{2C} = L \frac{dI}{dt}$

$\Rightarrow \frac{dI}{dt} = \frac{E}{3L}$

2) ЗСЭ:  $A = Q + \Delta U \Rightarrow A_{учр} + W_1 = W_2 + Q$

$dq = I_2 dt$   
 $dq_1 = I dt + I_2 dt$

$W_1 = \frac{q_1^2}{2C_1} + \frac{q_2^2}{2C_2}$   
 $= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2C} + \frac{1}{2C} \right) \left( \frac{2}{3} EC \right)^2 \cdot \frac{3}{4} =$   
 $= \frac{1}{3} E^2 C$