

Часть 1

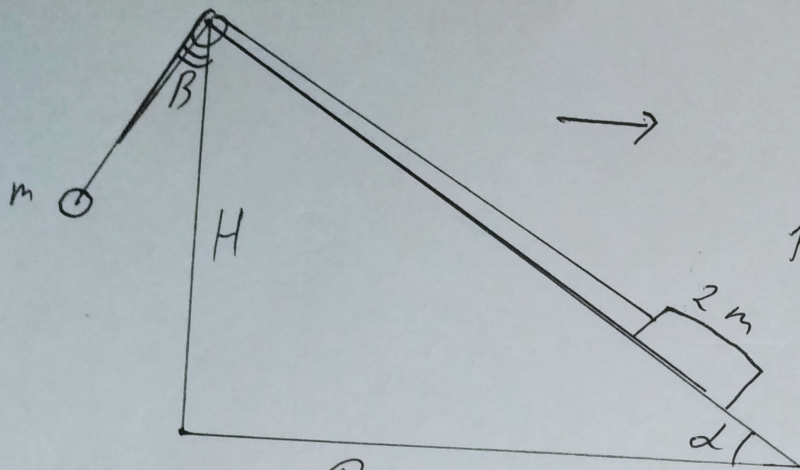
Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21201027**

ID профиля: **197842**

Вариант 6

1.

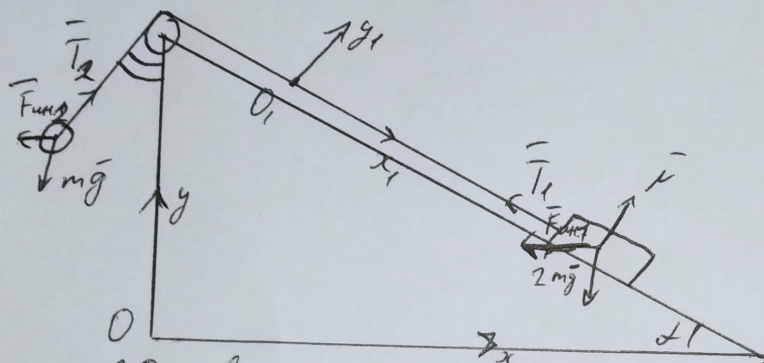


Дано: $\cos \alpha = \frac{4}{5}$
 $\cos \beta = \frac{12}{13}$
 $H, m_{ш} = m$
 $m_{бр} = 2m$

Найти: 1) $a_{кл}$.
 2) $a_{бр. отн. ккл.}$.
 3) $t_{пол. ш.}$.

Решение

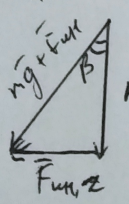
1) Перейдем в не ИСО, связанную с клином:



Поскольку СО движется с ускорением $a_{кл}$, то в этой СО на тела действует сила инерции

П.к. начальная скорость шарика равна нулю, а ускорение направлено, то $\vec{v}_{ин} \uparrow \vec{a}_{ин}$. П.к. нить, привязанная к шару, составляет угол β с вертикалью, то $\vec{a}_{ин}$ будет соот. такой же угол с вертикалью.

Для шарика: $m\vec{g} + \vec{F}_{шк2} + \vec{T}_2 = m\vec{a}_{ин}$. П.к. $\vec{T}_2 \perp \vec{a}_{ин}$, то $(m\vec{g} + \vec{F}_{шк2}) \uparrow \vec{a}_{ин}$, т.е. $(m\vec{g} + \vec{F}_{шк})$ составляет угол β с вертикалью.



Значит, $\frac{F_{шк2}}{mg} = \operatorname{tg} \beta$. П.к. СО движ. с ускор. $a_{кл}$, то $\frac{m a_{ин}}{mg} = \operatorname{tg} \beta$. $a_{ин} = g \cdot \operatorname{tg} \beta = \frac{g \sqrt{1 - \cos^2 \beta}}{\cos \beta} = \frac{g \cdot \frac{12}{13}}{\frac{5}{13}} = \frac{12}{5} g$

2) П.к. нить нерастяжима, то $T_1 = T_2 = T$, $a_{ш} = a_{бр}$ (в не ИСО)

Тогда:
 Шарик $Ox: T \cdot \sin \beta - F_{шк2} = -m a_{бр} \cdot \sin \beta$
 $Oy: T \cos \beta - mg = -m a_{бр} \cos \beta$

Брусок $O_1 x_1: 2mg \sin \alpha - T - F_{шк1} \cdot \cos \alpha = -m a_{бр}$. $F_{шк2} = m a_{кл}$ $F_{шк1} = 2m a_{кл}$

~~$T \sin \beta = m a_{кл} - m g_{бр} \sin \beta$
 $T \cos \beta = mg - m a_{бр} \cos \beta$
 $\operatorname{tg} \beta = \frac{5}{12} g = \frac{5}{13} a_{бр}$~~

1

Умножение

$$T = 2mg \sin \alpha + m a_{\text{оп}} = -2m a_{\text{кул}} \quad (\text{из } O_x \text{ и } O_y)$$

из O_y :

$$T - \frac{mg}{\cos \beta} = -m a_{\text{оп}}$$

$$2mg \sin \alpha + m a_{\text{оп}} - 2m a_{\text{кул}} - \frac{mg}{\cos \beta} = -m a_{\text{оп}}$$

$$2a_{\text{оп}} = 2a_{\text{кул}} + \frac{g}{\cos \beta} - 2g \sin \alpha$$

$$a_{\text{оп}} = \frac{5}{12}g + \frac{13}{24}g - \frac{3}{5}g = \left(\frac{5}{12} + \frac{13}{24} - \frac{3}{5}\right)g = \left(\frac{50}{120} + \frac{65}{120} - \frac{72}{120}\right)g = \frac{43}{120}g$$

$$\sin \alpha = \sqrt{1 - \cos^2 \alpha} = \sqrt{1 - \left(\frac{4}{5}\right)^2} = \frac{3}{5}$$

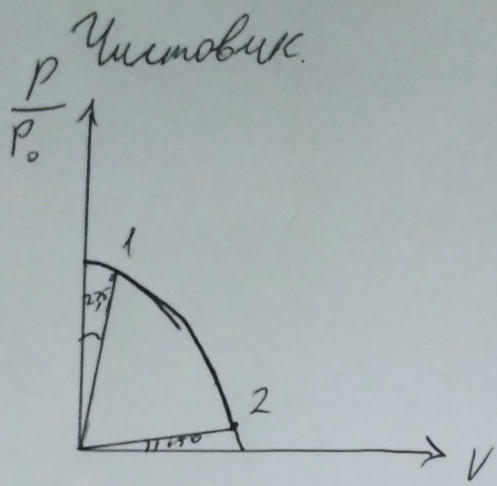
$$3) H = \frac{a_{\text{оп}} t^2}{2}$$

$$t = \sqrt{\frac{2H}{a_{\text{оп}}}} = \sqrt{\frac{2H}{a_{\text{кул}} \cdot \cos \beta}} = \sqrt{\frac{2H}{a_{\text{оп}} \cdot \cos \beta}} = \sqrt{\frac{2H}{\frac{43}{120}g \cdot \frac{12}{13}}} = \sqrt{\frac{2H \cdot 130}{43g}} = \sqrt{\frac{260H}{43g}}$$

Ответ: 1) $a_{\text{кул}} = \frac{5}{12}g$ 2) $a_{\text{оп}} = \frac{43}{120}g$ 3) $t_{\text{кул}} = \sqrt{\frac{260H}{43g}}$

(2)

2.



Пусть радиус окружности — R , тогда

$$\frac{P_1}{P_0} = R \cdot \sin(90^\circ - 22,5^\circ) \quad \frac{V_1}{V_0} = R \cdot \cos(90^\circ - 22,5^\circ)$$

$$\frac{P_2}{P_0} = R \cdot \sin 15^\circ \quad \frac{V_2}{V_0} = R \cdot \cos 15^\circ$$

По уравнению Менделеева-Клапейрона:

$$pV = \nu RT, \text{ тогда } \frac{T_1}{T_2} = \frac{P_1 V_1}{P_2 V_2} = \frac{R \cdot P_0 \cdot \sin 67,5^\circ \cdot R \cdot V_0 \cdot \cos 67,5^\circ}{R \cdot P_0 \cdot \sin 15^\circ \cdot R \cdot V_0 \cdot \cos 15^\circ} =$$

$$= \frac{\sin 67,5^\circ \cdot \cos 67,5^\circ}{\sin 15^\circ \cdot \cos 15^\circ} = \frac{\frac{\sin 135^\circ}{2}}{\frac{\sin 30^\circ}{2}} = \frac{\sin 135^\circ}{\sin 30^\circ} = \frac{\frac{\sqrt{2}}{2}}{\frac{1}{2}} = \sqrt{2}$$

Ответ: 1) $\frac{T_1}{T_2} = \sqrt{2}$

(3)

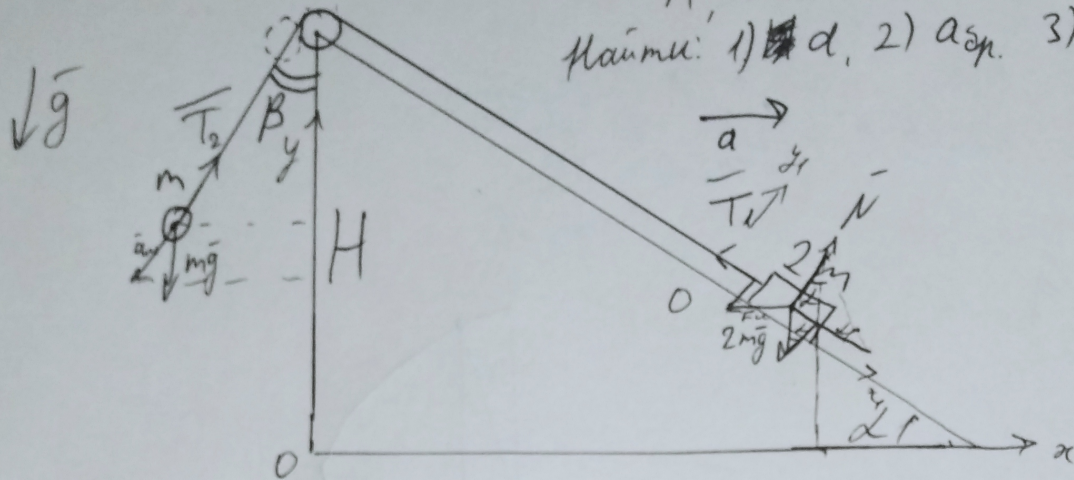
Черновик
№1

Дано: $\cos \alpha = 4/5$

$\cos \beta = 12/13$

H, m

Найти: 1) d , 2) $a_{сп}$, 3) $t_{ход.м.}$



В не УСО, без с кинематикой: $F_{ух} = m \cdot a$

Узлек: $m\vec{g} + \vec{T}_2 + m\vec{a} = m\vec{a}_{ух}$ $T_1 = T_2 = T$

Блок: $2m\vec{g} + \vec{T}_1 + \vec{N} + m\vec{a} = m\vec{a}_{сп}$ $a_{ух} = a_{сп} = a$

У. $Ox: T \cdot \sin \beta - m\vec{a} = -m a_{ух} \cdot \sin \beta$ $T \sin \beta = m a$
 $Oy: T \cdot \cos \beta - m\vec{g} = -m a_{ух} \cdot \cos \beta$

Бл: $N \cdot \sin \alpha$

$Ox: 2mg \cdot \sin \alpha - T - 2ma \cdot \cos \alpha = -ma \sin \alpha$

$Oy: N - 2mg \cdot \cos \alpha - ma \sin \alpha = 0$ $\frac{1}{5} \cdot \frac{5}{12} g - \frac{5}{13} a_{ух}$

$T \sin \beta - m a = -m a \sin \beta$ $\frac{12}{5} = \frac{mg - ma \cos \beta}{mg - ma \sin \beta} = \frac{mg}{mg} - \frac{ma}{mg} \cdot \frac{\cos \beta}{\sin \beta}$

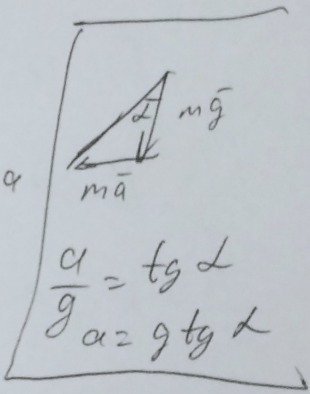
$T \cos \beta - mg = -ma \cos \beta \Rightarrow T = \frac{mg}{\cos \beta}$ $\sin \alpha = \sqrt{1 - \frac{16}{25}} = \frac{3}{5}$

$2mg \sin \alpha - T - 2mg \cos \alpha = -ma$ $\sin \beta = \sqrt{1 - \frac{12^2}{13^2}} = \sqrt{\frac{13^2 - 12^2}{13^2}} = \frac{5}{13}$

$N - 2mg \cos \alpha - ma \sin \alpha = 0$ $\left(\frac{mg}{\cos \beta} - ma\right) \cdot \sin \beta - ma = -ma \sin \beta$

$2mg \sin \alpha - \frac{mg}{\cos \beta} - 2mg \cos \alpha = -ma$ $g \tan \beta - ma \sin \beta - ma = -ma \sin \beta \Rightarrow a = g \tan \beta$

$2mg \sin \alpha - \frac{mg}{\cos \beta} + ma - 2mg \sin \alpha = -ma$ $a = \frac{g}{2} \left(\frac{13}{12} + 2 \cdot \frac{5}{13} - 2 \cdot \frac{3}{5} \right)$



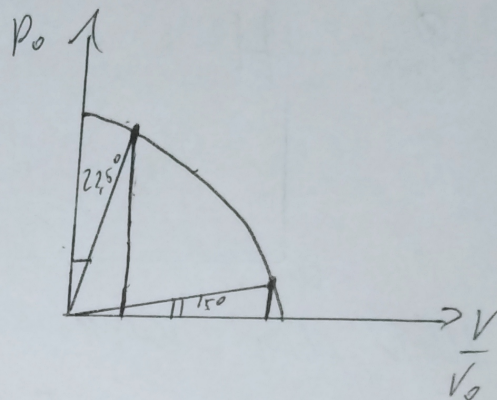
$$H = \frac{g y t^2}{2}$$

$$t = \sqrt{\frac{2H}{g y}} = \sqrt{\frac{2H}{g \cdot \cos \beta}}$$

Upproblem

Dato: $i = 5$ flödn: 1) $T_1 \sim 2$ 2) $f_{(C=0)}$ 3) $\frac{A_{uppe}}{A_{nere}}$

$$\left(\frac{p_1}{p_0}\right)^2 + \left(\frac{V_1}{V_0}\right)^2 = R^2$$



$$\frac{p_1}{p_0} = R \cdot \sin(90 - 22.5) = 67.5$$

$$\frac{V_1}{V_0} = R \cdot \cos(90 - 22.5)$$

$$\frac{p_2}{p_0} = R \cdot \sin 15$$

$$\frac{V_2}{V_0} = R \cdot \cos 15$$

$$p_1 V_1 = \rho R T_1$$

$$p_2 V_2 = \rho R T_2$$

$$T_1 = \frac{p_1 V_1}{p_2 V_2} = \frac{\sin 67.5 \cdot \cos 67.5}{\sin 15 \cos 15} = \frac{\sin 135}{\sin 30} = \frac{2\sqrt{2}}{2} = \sqrt{2}$$

$$\sin 2\alpha = 2 \sin \alpha \cos \alpha = \frac{\sin 135}{\sin 30} = \frac{2\sqrt{2}}{2} = \sqrt{2}$$

$$\frac{p_1}{p_2} = \frac{\sin(90 - 22.5)}{\sin 15}$$

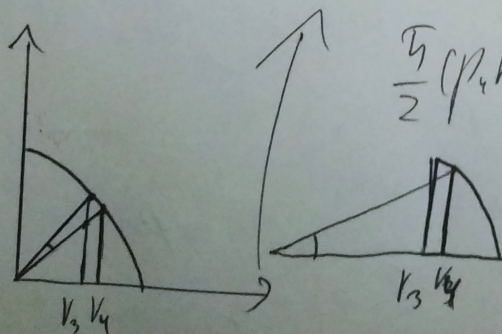
$$\frac{V_1}{V_2} = \frac{\cos 67.5}{\cos 15}$$

$$\tan \alpha = \frac{p_3 V_0}{p_0 V_3}$$

$$C = \frac{Q}{\rho T}$$

$$\frac{5}{2} \rho R T = S$$

$$\frac{P}{p_0} = \sqrt{R^2 - \frac{V^2}{V_0^2}}$$



$$\frac{5}{2} (p_4 V_4 - p_3 V_3) =$$

$$p_4 (V_4 - V_3)$$

$$\frac{p_4}{p_1} = \frac{V_3}{V_4}$$

$$\frac{p_1 \frac{V_3}{V_4} + p_3}{2} (V_4 - V_3)$$

$$p_4 V_4 - p_3 V_3 = p_4 (V_4 - \frac{V_3^2}{V_4})$$

$$5(g - \frac{12}{13} a_{sp}) = 12(\frac{5}{12}g - \frac{5}{13} a_{sp}) \quad (\text{tg } \beta = \frac{5}{12}) \quad \text{Kupferblock}$$

$g =$

$$T = 2mg \sin \alpha + ma_1 - 2m_2 g$$

$$2mg \sin \alpha + m_2 g - 2m_2 a_1 - \frac{m_2 g}{\cos \beta} = -m_2 a_1$$

$$2a_1 = 2g + \frac{m_2 g}{\cos \beta} - 2g \sin \alpha$$

$$2a_1 = \frac{5}{6}g + \frac{13}{12}g - \frac{6}{5}g$$

$$a_1 = \left(\frac{5}{12} + \frac{13}{24} - \frac{3}{5} \right) g$$

$$\left(\frac{50}{120} + \frac{65}{120} - \frac{72}{120} \right) g$$

$$\frac{43}{120} g$$

$$Q_{\text{max}} = \Delta U_{\text{rel}} + A_{\text{pass.}} / \times$$

$$0 = \Delta U_{\text{rel}} + A_{\text{pass.}}$$

$$A_{\text{pass.}} = Q_{\text{max}}$$

$$A_{\text{pass.}} = Q + \Delta U_{\text{rel}}$$

Часть 2

Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

Шифр: **21201027**

ID профиля: **197842**

Вариант 6

Чистовик

5. Пусть $D_{\text{дл}}$ - отрицательная сила очков для близости,
 D_g - опр. сила очков для дали
 $D_{\text{хр}}$ - опр. сила хрусталика.

По условию: $\frac{D_g}{D_{\text{дл}}} = \frac{7}{3}$

П.к. очки расположены вплотную к глазу, но общая опр. сила системы очки - хрусталик равна $D_{\text{хр}} + D_{\text{ок}}$, где $D_{\text{ок}}$ - опр. сила очков.

Когда $D_{\text{хр}} + D_{\text{дл}} = \frac{1}{f} + \frac{1}{0,25}$ (1), где f - расстояние от зрачка до сетчатки.

$$D_{\text{хр}} + D_g = \frac{1}{f} + 0 \quad (2)$$

Учитывая, что $D_{\text{дл}} = \frac{3}{7} D_g$:

$$\begin{cases} \frac{3}{7} D_g + D_{\text{хр}} = 4 + \frac{1}{f} \\ D_g + D_{\text{хр}} = \frac{1}{f} \end{cases} \quad | -$$

$$-\frac{4}{7} D_g = 4 \Leftrightarrow D_g = -7 \text{ (диоптр)}$$

Когда человек смотрит без очков:

$$D_{\text{хр}} = \frac{1}{f} + \frac{1}{x} \quad (3)$$

Из (3) вычтем (2), получим:

$$-D_g = \frac{1}{x}. \text{ Отсюда } x = -\frac{1}{D_g} = -\frac{1}{(-7)} = \frac{1}{7} \text{ (м)}$$

Для работы на расстоянии:

$$D_{\text{хр}} + D_{\text{длк}} = \frac{1}{f} + \frac{1}{0,5} \quad (4), \text{ где } D_{\text{длк}} - \text{малая опр. сила}$$

Из (4) вычтем (2), получим:

$$-D_g + D_{\text{длк}} = 2$$

$$D_{\text{длк}} = 2 + D_g = 2 + (-7) = -5 \text{ (диоптр)}$$

Ответ: 1) $x = \frac{1}{7}$ м, $D_g = -7$ диоптр. 2) $D_{\text{длк}} = -5$ диоптр

①

Чистовик

4. Пока рамка полностью не выйдет в область маг. поля через неё будет течь индукционный ток, значит на рамку будет действовать сила Ампера $F_A = BIl$. П.к. F_A на верхнюю часть рамки будет компенсирована F_A на нижнюю часть, но на будет интересовать сила та сила, кот. действует на правую часть рамки $\Rightarrow L = d$

Ток индукции в рамке будет равен $I = \frac{\mathcal{E}_i}{R} = \frac{\Delta \Phi}{R \Delta t} = \frac{B \Delta S}{R \Delta t}$

Здесь ΔS - приращение площади той части рамки, кот. находится в области маг. поля.

$\Delta S = d \cdot \Delta l$, где Δl - ~~приращение~~ ширина части рамки, кот. заехала в поле за момент Δt

Сразу после вхождения рамки в поле $\Delta l = v_0 \Delta t$, тогда

$$I = \frac{B \cdot d \cdot v_0}{R} \Rightarrow F_A = \frac{B^2 d^2 v_0}{R} \Rightarrow a = \frac{B^2 d^2 v_0}{m R}$$

Пока рамка будет полностью находиться в маг. поле, т.к. это поле однородное, то $\Delta \Phi = 0 \Rightarrow$ в ~~рамке~~ рамке не будет тока \Rightarrow на рамку не будет действовать сила Ампера

\Rightarrow рамка будет двигаться равномерно. Знаком v_1 при выходе правой ^{стороны} рамки из поля будет такой же, как и при входе левой ^{стороны} рамки в поле.

(похоже, что по мере вхождения рамки в поле её левая сторона, как правая ^{сторона} рамки вышла в область маг. поля до того момента, как вышла в поле её левая ^{сторона}, на рамку действует постоянное ускорение, значит, что

$$da = \frac{(Bd)^2}{mR} \cdot \frac{dx}{dt}$$

$$da = \frac{(Bd)^2 v}{mR}$$

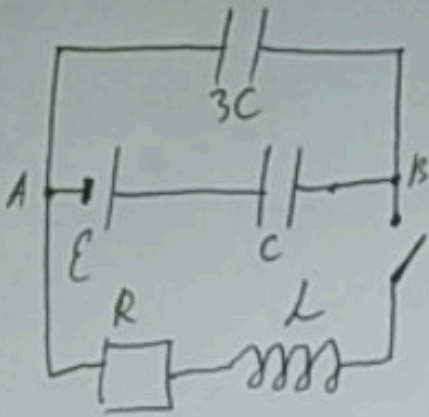
Решив это диф. уравн. можно получить школьную скорость v_1 , однако мне для этого не хватает времени. Поэтому я пишу, что будет дальше:

При выходе из поля маг. поток, проходящий через рамку будет уменьшаться поэтому в рамке возникнет индукционный ток такой что будет замедлять рамку. П.к. v_0 - скорость, с кот. вышла правая ^{сторона} рамки такой же, как и на с кот. вышла в поле левая ^{сторона}, но ~~оба процесса~~ - входы и выходы - будут "симметричны", тогда $v_2 = v_0$. Ответ: 1) $a = \frac{(Bd)^2 v_0}{mR}$ 3) $v_2 = v_0$

P.S. по числу 2 подразумевается не кот. площадь рамки, по сторонам - выход рамки.

Частовик

3.



Первоначально, т.е. при разомкнутой ключе, в замкнутой цепи между точками E и два посл. заряженных конденсатора.

Заряд на обкладках:

$$q = E \cdot \frac{C \cdot 3C}{C + 3C} = \frac{3CE}{4}$$

$$\text{Когда } U_{BA} = U_{3C} = \frac{q}{3C} = \frac{E}{4}$$

В этот момент после замыкания ключа ток через L , а сопротивление R равно нулю. Тогда $U_L = U_{BA} = \frac{E}{4}$. П.к.

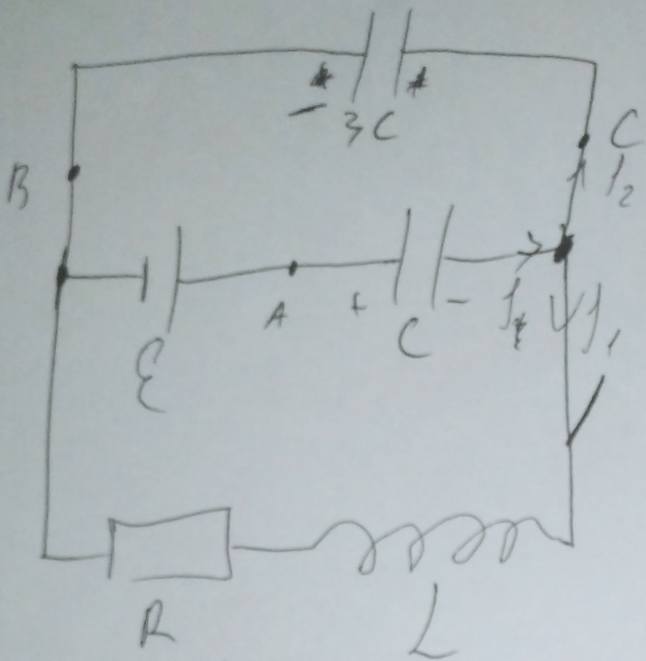
$$U_L = L \dot{j}, \text{ но } \dot{j} = \frac{U_L}{L} = \frac{E}{4L}$$

$$\text{Ответ: 1) } \dot{j} = \frac{dj}{dt} = \frac{E}{4L}$$

3

Черновик

$$\frac{\Delta x}{\Delta t} = \dots$$

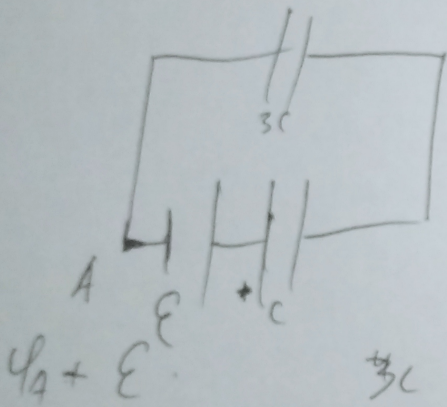


$$\varphi_A - \varphi_B = \mathcal{E}$$

$$\varphi_A - \varphi_C = \frac{q}{C} = \frac{3}{4} \mathcal{E}$$

$$\varphi_A - \varphi_B = \frac{q}{3C} = \frac{\mathcal{E}}{4}$$

$$\frac{\mathcal{E}}{4} = L j \quad j = \frac{\mathcal{E}}{4L}$$



$$C_{\text{equiv}} = \frac{C \cdot 3C}{4C} = \frac{3}{4} C$$

$$U = \mathcal{E}$$

$$q = CU = \frac{3CE}{4}$$

$$\frac{\mathcal{E}}{4} = IR + Lj$$

$$\frac{\mathcal{E}}{4} = IR + \frac{Ldj}{dt}$$

$$\varphi_B =$$

~~F~~ $I =$

$$E_i = \frac{\Delta \phi}{\Delta t} = \frac{B \Delta S}{\Delta t} = B \cdot d \cdot v_0 \quad I = \frac{B \cdot d \cdot v_0}{R}$$

$S = d \cdot \Delta x$
 $\Delta Q = v_0 \Delta t$

$$m a = F_A = B I L = \frac{B^2 d^2 v_0}{R}$$

$$a = \frac{B^2 d^2 v_0}{R \cdot m}$$

$L = d \cdot \Delta x$

~~$$a = \frac{F_A}{m} = \frac{B I L}{m} = \frac{B E_i d \Delta x}{m R}$$~~

~~$$= \frac{B \cdot \frac{\Delta \phi}{\Delta t} \cdot (d + \Delta x)}{m R} = \frac{B \cdot \frac{B \Delta S}{\Delta t} (d + \Delta x)}{m R} =$$~~

~~$$= \frac{B^2 \cdot \frac{d \cdot \Delta x}{\Delta t} (d + \Delta x)}{m R}$$~~

~~$$a = \frac{F_A}{m} = \frac{B I L}{m} = \frac{B E_i \cdot d}{m R} = \frac{B^2 \Delta S \cdot d}{m R \Delta t}$$~~

Δx

$$= \frac{B^2 d^2 \cdot \Delta x}{m R \cdot \Delta t}$$

$\frac{d \Delta x}{d t} = v$

$$\Delta a = \frac{B^2 d^2}{m R} \cdot \left(v_0 + \frac{a \Delta t}{2} \right)$$

$$d a = \frac{B^2 d^2}{m R} \cdot \frac{d \Delta x}{d t}$$

$$\Delta a_{(t_0, t_0 + \Delta t)} = \frac{B^2 d^2}{m R} \left(v_0 + \frac{(a + a_0) \Delta t}{2} \right)$$

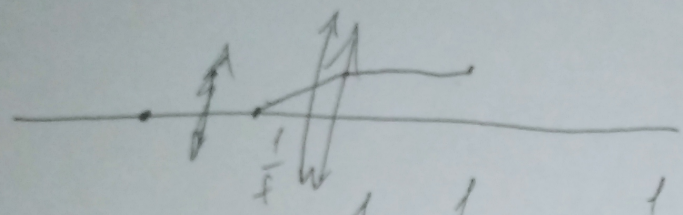
$$(v_0 + a \Delta t) + \frac{(a + 2 a_0 \Delta t)}{2}$$

$$\sum \Delta a = \frac{B^2 d^2}{m R} \sum$$

$a_0 - a_0 =$

$$D = \frac{1}{f} + \frac{1}{d} - D_g = \frac{1}{x}$$

$$7 = \frac{1}{x} \quad x = \frac{1}{7}$$



$$\frac{D_{ax}}{D_g} = \frac{d_{ax}}{d_g} = \frac{\frac{1}{f} + \frac{1}{d_{ax}}}{\frac{1}{f} + \frac{1}{d_g}} = \frac{\frac{1}{f} + 4}{\frac{1}{f}}$$

$$\frac{\frac{1}{f} + 4}{\frac{1}{f}} = \frac{7}{3} \quad \frac{1}{f} = 3$$

$$\frac{3}{f} + 12 = \frac{7}{f} \cdot 4 + 1 = \frac{7}{3}$$

$$3 + 12f = 28 - 28f + 1 \quad 4f = \frac{4}{3} \quad f = \frac{1}{3}$$

$$D_{ax} + D_{xp} = 4 + \frac{1}{f}$$

$$D_{xp} = \frac{1}{x} + \frac{1}{f}$$

$$D_{xp} + D_x = \frac{1}{f} + 2$$

$$D_{xp} + D_{ax} = \frac{1}{f} + 4$$

$$D_{ax} = 4 - \frac{1}{x}$$

$$D_x - D_{ax} = -2, 17$$

$$D_x = -2 - \frac{2}{x} = -\frac{4}{x}$$

$$-\frac{9}{4} = 4 - \frac{1}{x} \quad \frac{1}{x} = 4 + \frac{9}{4} = \frac{25}{4}$$

$$x = \frac{4}{25} \text{ or } 16$$

$$D_{ax} + D_{xp} = 4 + \frac{1}{f}$$

$$D_g + D_{xp} = 1 + \frac{1}{f}$$

$$D_{ax} = \frac{3}{7} D_g$$

$$\begin{cases} D_g + D_{xp} = 5 \\ D_g + D_{xp} = 1 \end{cases}$$

$$-\frac{4}{7} D_g = 4 \quad D_g = 7$$

$$D_{ax} = \frac{7}{3} \cdot 3 = 7$$

$$\begin{cases} D_{ax} + D_{xp} = 4 + \frac{1}{f} \\ D_g + D_{xp} = 1 + \frac{1}{f} \\ D_g = \frac{7}{3} \\ \frac{D_{ax}}{D_{xp}} = \frac{7}{3} \end{cases}$$

$$D_{ax} = \frac{3}{7} D_g$$

$$-\frac{4}{7} D_g = 3 \quad D_g = -\frac{21}{4}$$

$$D_{ax} = -\frac{9}{4}$$

$$D_{xp} = 8$$