

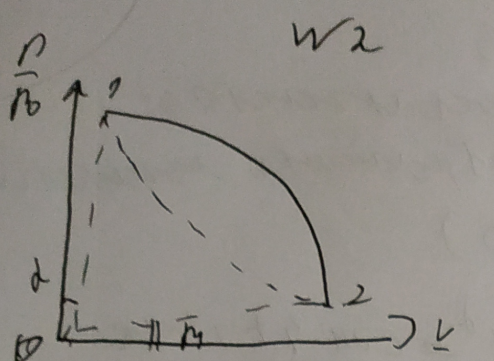
# Часть 1

Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21202305**

ID профиля: **316227**

Вариант 6



Угол alpha

$$\alpha = 22,5^\circ$$

$$\phi = 15^\circ$$

1) Так как 1-2 - гипотенуза (уменьшалась в 1/0), то для всей гипотенузы соотношение

$$\left(\frac{p}{p_0}\right)^2 + \left(\frac{v}{v_0}\right)^2 = \cos^2 \alpha = X^2$$

Тогда в проекциях на ось  $\frac{p}{p_0}$  и  $\frac{v}{v_0}$  в точках 1 и 2.

$$1: \frac{p_1}{p_0} = X \cos 22,5^\circ \quad \frac{v_1}{v_0} = X \sin 22,5^\circ$$

$$p_1 = p_0 \times \cos 22,5^\circ \quad v_1 = v_0 \times \cos 22,5^\circ$$

$$2: \frac{p_2}{p_0} = X \sin 15^\circ \quad \frac{v_2}{v_0} = X \cos 15^\circ$$

$$p_2 = p_0 \times \sin 15^\circ \quad v_2 = v_0 \times \cos 15^\circ$$

При этом

$$p_1 v_1 = p_2 v_2$$

$$p_2 v_2 = p_2 T_2$$

значит,  $\frac{T_1}{T_2} = \frac{p_1 v_1}{p_2 v_2} = \frac{p_0 v_0 X^2 \sin 22,5^\circ \cos 22,5^\circ}{p_0 v_0 X^2 \cos 15^\circ \sin 15^\circ} =$

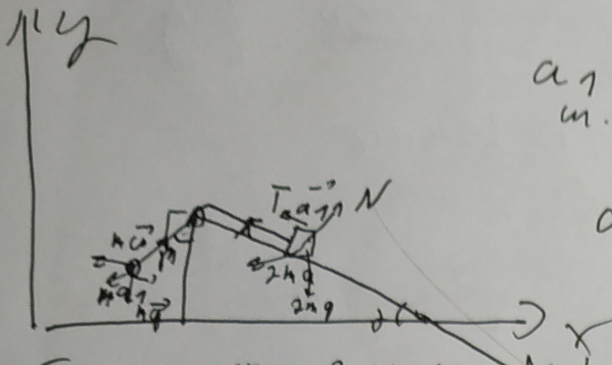
$$= \frac{\left(\frac{\sin 45^\circ}{2}\right)}{\left(\frac{\sin 30^\circ}{2}\right)} = \frac{\sin 45^\circ}{\sin 30^\circ} = \frac{\frac{\sqrt{2}}{2}}{\frac{1}{2}} = \sqrt{2}$$



Условие

длина:  $m, 2m$ ,  $а_1 = a$   
 $а_2 = a$

$a_1$  - ускорение  
 м. и др. от  
 конца



$$\cos \alpha = \frac{4}{5}$$

$$\sin \alpha = \frac{\sqrt{25-16}}{5} = \frac{3}{5}$$

$$\cos \beta = \frac{12}{13}$$

$$\sin \beta = \frac{\sqrt{13^2-12^2}}{13} = \frac{5}{13}$$

1) Перейдем в систему координат, чтобы считать  
 непрерывно массу и длину и 2 ма длины.

и не нужно считать ускорения тел  
 оти-клина и действ. силы;

$$m\vec{a}_1 = m\vec{a} + m\vec{g} + \vec{T} \quad 2m\vec{a}_1 = 2m\vec{a} + 2m\vec{g} + \vec{T} + \vec{N}$$

для массы в проекции на  $Ox$  и  $Oy$

$$Ox: ma, \sin \beta = ma - T \sin \beta \quad (1)$$

$$Oy: ma, \cos \beta = mg - T \cos \beta \quad (2)$$

$$\frac{ma}{\sin \beta} = \frac{mg}{\cos \beta} = ma_1 + T$$

$$ma = \frac{mg}{\cos \beta} \sin \beta \quad a = g \frac{\sin \beta}{\cos \beta} = \frac{5}{12} g$$

$$2) \quad ma_1 \cos \beta = mg - T \cos \beta$$

$$ma_1 = \frac{mg}{\cos \beta} - T \quad T = \frac{mg}{\cos \beta} - ma_1$$

Тогда для системы оти. от  $Ox'$

$$T + 2ma \cos \beta - 2mg \sin \beta = 2ma_1$$

$$\frac{mg}{\cos \beta} + 2ma_1 \cos \beta - 2mg \sin \beta = 3ma_1 \cos \beta$$

$$mg (1 + 2 \sin \beta \cos \beta - \sin \beta) = 3ma_1 \cos \beta \quad (7)$$



Условие  $\sqrt{2}$

2)  $C=0$  в  $\Gamma$ -момент, конец изгибной  
 и изгибной будет изогрматом диаметра  
 тесной тесной  
 $(Q=0, \Delta T \neq 0, C = \frac{Q}{\Delta T} = 0)$ .

~~Условие~~  
 для этого процесса  $PV^d = \text{const}$

~~$\frac{P}{P_0} = \left(\frac{V}{V_0}\right)^{\frac{d}{\gamma-1}}$~~

$d = \frac{i+2}{\gamma}$ , где  $i=5$  для двойного числа степеней свободы  
 $C_V = \frac{iR}{2}$

$d = \frac{7}{5} = 1,4$

и тогда берем полные дифференциалы

$\left(\frac{P}{P_0}\right)^2 + \left(\frac{V}{V_0}\right)^2 = \text{const}$   
 $PV^{1,4} = \text{const}$

и для малых  $dP$  и  $dV$   
 берем тот момент:

(1)  $PV = P_0 V_0 \left(\frac{P+dP}{P_0}\right) \left(\frac{V+dV}{V_0}\right) = P_0 V_0 (1 + \frac{dP}{P_0} + \frac{dV}{V_0} + \frac{dP dV}{P_0 V_0})$   
 $P_0 V_0 + P_0 dV + V_0 dP + \frac{dP dV}{P_0 V_0} = P_0 V_0 + P_0 dV + V_0 dP + \frac{dP dV}{P_0 V_0}$

(2)  $\frac{2P dP}{P_0^2} + \frac{2V dV}{V_0^2} = 0$

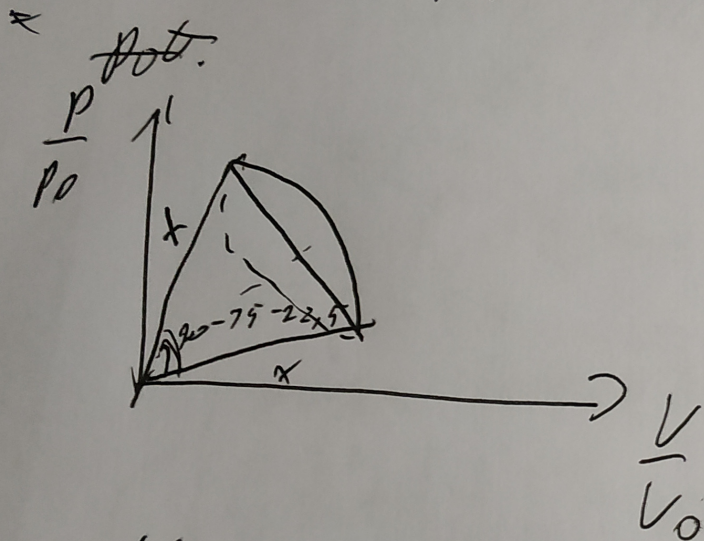
(3)  $PV^{1,4} = (P+dP)(V+dV)^{1,4}$



2)  $C=0$  в тот момент, когда  $v_2$  и  $v_1$  направлены в одну сторону

~~мгнов.  $v_2$~~

$$3) A_{\text{центр}} = \frac{v_{\text{центр}}}{r} = \frac{v_2}{r} =$$



$$\bar{r} = \frac{2 \cdot \left( \frac{5}{360} \cdot \frac{x^3}{2} \cdot \sin 52.5^\circ \right)}{2 \cdot \left( \pi x^2 \cdot \frac{5}{360} - \frac{x^2}{2} \sin \frac{52.5^\circ}{2} \right)}$$



перпендикуляр

$$2ma \cos \alpha - T = 2ma_1$$

$$T = 2m(a \cos \alpha - a_1) = \frac{m a}{\cos \beta}$$

$$3) h = \frac{a_1 t^2}{2}$$

$$t = \sqrt{\frac{2a_1}{u}} \quad \text{---???$$

$$a = g \operatorname{tg} \beta$$

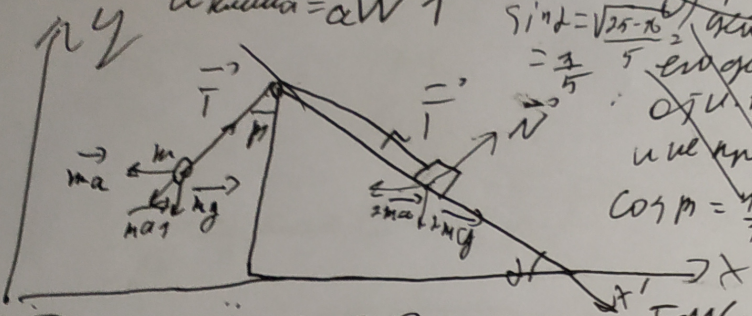
$$2ma \cos \alpha = 2mg \sin \alpha$$

$$a \cos \alpha = g \sin \alpha$$

$$a_1 = g \operatorname{tg} \beta$$



Условие:  $\cos \alpha = \frac{4}{5}$   
 $a_{\text{кулина}} = a \sqrt{1}$



$\sin \alpha = \frac{3}{5}$   
 $\cos \beta = \frac{4}{5}$   
 $\sin \beta = \frac{3}{5}$   
 $\cos \beta = \frac{4}{5}$   
 $\sin \beta = \frac{3}{5}$

1) Перейдем в СО Кулина. Так как Кулина падает не ИСО, то в СО Кулина помимо сил инерции, действуют также сила инерции,

на тела равные для массы  $ma$  и для бруска  $2ma$ .  
 В инерционной системе отсчета ускорения  $a$  бруса и Кулина относительно Кулина и относительно земли, значит при входе от Кулина можно рассматривать только ускорения.  
 Кулина как компоненту разрыв ускорения сил:  
 Массы  $T + ma + mg = ma_1$   
 Бруска  $T + N + 2ma + 2mg = 2ma_1$

$a_1$  - ускорения в СО Кулина

на ось  $x$  и  $y$  в проекции на ось  $x$  и  $y$ :

$$T \sin \beta - ma = T \sin \beta - ma_1$$

$$mg - T \cos \beta = ma_1 \cos \beta$$

$$ma = mg - T \cos \beta = T \sin \beta - ma_1$$

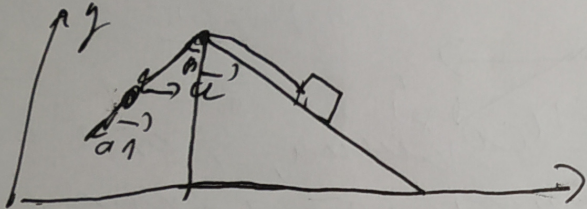
- ускорение Кулина



уравнение

$$a_1 = g \frac{1 + 2 \sin^2 \alpha \cos^2 \beta - 2 \sin \alpha \cos \beta}{3 \cos \beta} = \frac{11}{60} g$$

3) перейдем от в с 0 земли



в проекции на  $ox$   $a_{гориз} = a_1 \cos \beta = \frac{11}{60} g$

$$\text{Тогда } l = \frac{a_1 \cos \beta}{2} t^2, \quad t = \sqrt{\frac{2l}{a_1 \cos \beta}} = \sqrt{\frac{730l}{11g}}$$

Следует заметить, что в решении считается, что  
нить не рвется. На самом деле, если это так и  $T=0$ ,  
~~для второго груза шарик перестает быть~~  
~~бруском~~

связки с системой или брусок и не может  
иметь ускорения, направленное перпендикулярно  
относительно нити.

Ответ: а)  $a = \frac{5}{72} g$

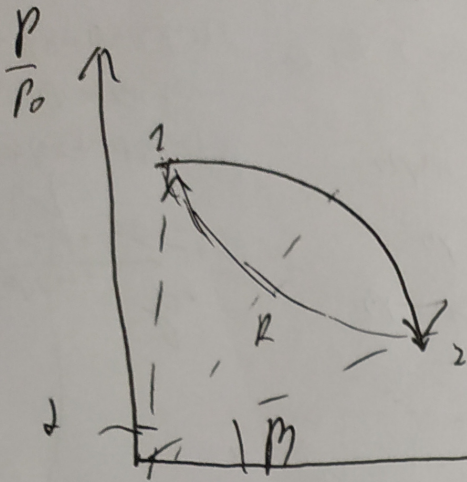
б)  $a_1 = \frac{11}{60} g$

в)  $t = \sqrt{\frac{730l}{11g}}$



$v_2$

Черновик



1)  $\alpha = 22,5^\circ$   $\mu = 75^\circ$

$$x^2 + y^2 = R^2 \rightarrow \left(\frac{p}{p_0}\right)^2 + \left(\frac{v}{v_0}\right)^2 = \text{const} = x^2$$

1:  $\frac{p_1}{p_0} = x \cos 22,5$ ,  $p = x p_0 \cos 22,5$

$\frac{v_1}{v_0} = x \sin 22,5$   $v = x v_0 \sin 22,5$

$$\frac{p_1 v_1}{p_0 v_0} = \frac{x^2 p_0 v_0 \sin 45}{2} = \frac{1}{2} R^2$$

2:  $\frac{p_2}{p_0} = x \sin 15$   $\frac{v_2}{v_0} = x \cos 15$

$$\frac{p_2 v_2}{p_0 v_0} = \frac{x^2 p_0 v_0 \sin 30}{2} = \frac{1}{2} R^2$$

$$\frac{1}{2} = \frac{x^2 p_0 v_0 \sin 45}{x^2 p_0 v_0 \sin 30} = \frac{\sin 45}{\sin 30} = \frac{\frac{\sqrt{2}}{2}}{\frac{1}{2}} = \sqrt{2}$$

2,414



Upprörelse

$$F_{u1} = ma \quad F_{u2} = 2ma$$

$$T - ma - T = ma_1 \sin \theta$$

$$ma - T \sin \theta = ma_1 \sin \theta$$

$$mg - T \cos \theta = ma_1 \cos \theta$$

$$ma \frac{1}{\sin \theta} = mg \frac{1}{\cos \theta}$$

$$a = g \tan \theta$$

$$\frac{a}{\sin \theta} = \frac{g}{\cos \theta}$$

$$2mg \sin \theta + mg - 2mg \sin \theta \cos \theta = 2ma_1 \cos \theta$$

$$g(2 \sin \theta - 2 \sin \theta \cos \theta + 1) = 2a_1 \cos \theta$$

$$a_1 = \frac{2 \sin \theta (1 - \cos \theta) + g}{2 \cos \theta} = \frac{3g \cos \theta}{2}$$

$$2Mg \cos \theta - T = 2ma_1 \cos \theta$$

$$2ma \cos \theta + T = 2mg \sin \theta = 2ma_1$$

$$a = g + g \mu \quad T = \frac{mg}{\cos \theta} - ma_1$$

$$2mg + g \mu = \frac{mg}{\cos \theta} - ma_1 \quad 2mg \sin \theta = 2ma_1$$

$$2mg + g \mu + \frac{mg}{\cos \theta} - 2mg \sin \theta = 3ma_1$$

$$2mg \sin \theta + mg - 2mg \sin \theta = 3ma_1 \cos \theta$$

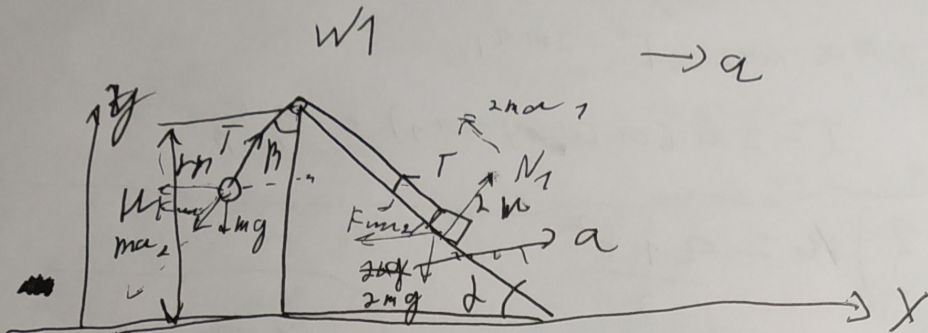
$$g(2 \sin \theta + 1 - 2 \sin \theta) = 3a_1 \cos \theta$$

$$g \tan \theta = \frac{3g}{2} \Rightarrow \tan \theta = \frac{3}{2}$$



Условие:  $\cos \alpha = \frac{y}{d}$   $\sin \alpha = \frac{h}{d}$   
 Так как  $\mu$  на шероховатой поверхности

Черновик



$a_m = a_{2m}$

~~$T \cos \beta - mg = ma \cos \beta$~~   
 ~~$T \sin \beta = mg \sin \beta$~~   
 ~~$ma_{2m} = ma_0$~~   
 ~~$2ma_1 = 2ma_0$~~       $a_1 = a_0$   
 ~~$2m \sin \beta =$~~

$F_{um1} = ma$       $F_{um2} = 2ma$

$F_{um1} - T \cos \beta = 0$

~~$T \sin \beta - mg - T \sin \beta = ma_1$~~

$T = \frac{ma}{\cos \beta}$

$mg - ma \tan \beta = ma_1$

$g - a \tan \beta = a_1$

$a = (g - a_1) \cot \beta$

(1)



Черновик

$$F_{из1} = ma \quad F_{из2} = 2ma$$

Черновик

$$2) \left(\frac{p}{p_0}\right) + \left(\frac{v}{v_0}\right)^2 = const \quad p^2 v^2 = const$$

$$\frac{v}{v_0} \gg 0 \Rightarrow \left(\frac{v}{v_0}\right)^2 = const - \left(\frac{p}{p_0}\right)^2$$

$$\frac{v}{v_0} = \sqrt{C - \left(\frac{p}{p_0}\right)^2}$$

уравнение адиабаты  $C = \frac{Q}{dT}$

$$p^{\gamma} v \quad \text{там } p v^{\gamma} = 0 \quad C=0 \quad Q=0$$

$$\frac{Cv-1}{Cp-1}$$

$$p v^{0,6} = const$$

$$\frac{dx}{dt} = -\frac{1}{x}$$

$$v = -\frac{1}{v_{из}}$$

$$(p + dp) v^{\gamma} = (p + dp)(v + dv)^{\gamma}$$

$$p v^{0,6} = (p + dp)(v + dv)^{0,6}$$

$$p^2 + v^2 = p^2 + 2p dp + \frac{dp^2}{2} + v^2 + 2v dv + \frac{dv^2}{2}$$

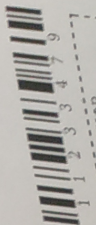
$$2p dp = -2v dv$$

$$\frac{dp}{p} = -\frac{v}{v} \frac{dv}{v} \quad (\text{в макс})$$

$$dp = -\frac{v}{v} dv$$

~~Handwritten scribbles~~

$$p = v$$



ШКОЛА  
(заполняется секретарём)

Рег. №: Ф11-С-0414  
Класс участия: 11 класс  
Класс проведения: 21 февраля 2021г.  
Дата проведения: 21 февраля 2021г.  
начала (по московскому



# Часть 2

Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

Шифр: **21202305**

ID профиля: **316227**

Вариант 6



Чистовик vB

и  $\frac{1}{F} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f}$  у меня с очень низким

предельно отклонением F можно считать  
подсчитаем.

Итак у меня исходная проекция на ось оптики равно  
F<sub>0</sub>. Тогда отсюда мы имеем  $D_0 = \frac{1}{F_0}$ ,  $D_0 = \frac{1}{d_0} + \frac{1}{f}$  (1)

Итак нам известно, что  $\frac{1}{F_1} = \frac{1}{0,25} + \frac{1}{f}$ ,  $F_1 = \left( \frac{1}{D_0 + D_1} \right)$

$\frac{1}{F_1} = \frac{1}{D_0 + D_1} = \frac{1}{0,25} + \frac{1}{f}$  (2), где D<sub>1</sub> — отклонение  
от оси оптики

Получаем:  $\begin{cases} D_0 + D_1 = 4 + \frac{1}{f} \\ D_0 + \frac{7}{3} D_1 = \frac{1}{f} \end{cases}$   $\frac{4}{3} D_1 = 4$   
 $D_1 = 3 \text{ мтр}$   
 $D_2 = \frac{7}{3} \cdot 3 = 7 \text{ мтр}$

2) Тогда  $\frac{1}{F_0} = \frac{1}{d_0} + \frac{1}{f} = \frac{1}{d_1} + \frac{1}{f} - D_1$

$\frac{1}{d_0} = \frac{1}{d_1} - D$   
 $\frac{1}{d_0} = \frac{1}{0,25} + 3 = 7$   $d_0 = \frac{1}{7} \text{ м} = X$

3) При  $d_3 = 50 \text{ см} = 0,5 \text{ м}$

$\frac{1}{F_3} = (D_0 + D_3) = \frac{1}{f} + \frac{1}{d_3}$   
 $D_0 + D_1 = \frac{1}{f} + \frac{1}{d_1}$   
 $D_3 - D_1 = \frac{1}{d_3} - \frac{1}{d_1}$   
 $D_3 + 3 = 2 - 4 = -2$

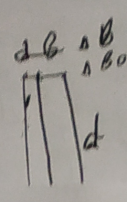
Отсюда: 1)  
 $X = 1 \text{ м}$   
 $D_2 = 7 \text{ мтр}$   
2)  $D_3 = -5 \text{ мтр}$

$D_3 = -5 \text{ мтр}$

①

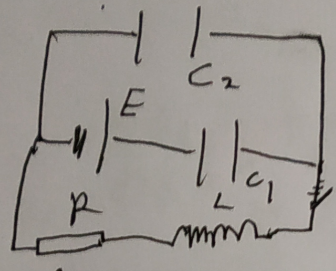


1) 1  
 vs чертёж  
 1) 1



устройство  
 W3

1)



при этом учтём, что после замыкания конденсаторов напряжение во  $U = E$ . Сразу после замыкания

конденсаторов заряды на конденсаторах не  
 зарядка  $L = 0$ ,  $U_L = U_R = E = L \frac{dI}{dt}$   
 $dI = \frac{E}{L} dt$

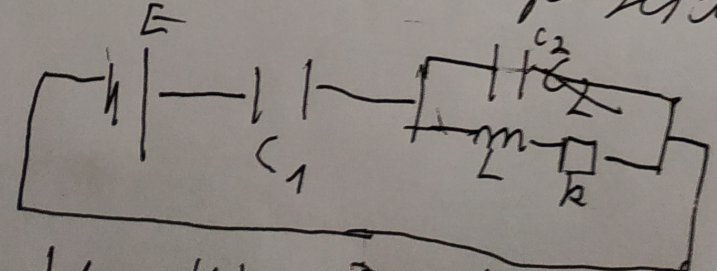
2) после замыкания учтём, что напряжение

$$E_{\text{через}} = E_{C_1} + E_{C_2} + E_L$$

$$\text{В момент времени } E_{\text{через}} = E_{C_1} + E_{C_2}$$

$$= \frac{4C_1^2}{2} \cdot Q = E_{\text{через}} - E_{\text{через}}$$

после замыкания  
 напряжение может быть представлено в  
 виде



① ②  $U_{C_2} = U_L = U_R$ ,  $Q = \frac{U_{C_2}}{R} E L = \left(\frac{U_{C_2}}{R}\right)^2 \frac{L}{2} E C_1^2 = \frac{C_1^2 E^2}{2}$



$\vec{F} \perp \vec{v}$

исчисление

числовые  
вы

(1) 
$$\begin{pmatrix} F_{x1} \\ F_{y1} \\ F_{z1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -BI \\ BI \\ 0 \end{pmatrix}$$

1) сразу после замыкания рамки в поле в ней имеется образованный магнитной индукцией ток  $I_0$ , ток  $I_0$  - ток который на рамку действует сила  $F_{A1} = BI \cdot l$  где  $l$  - длина стороны рамки и  $F_{A2} = BI \cdot b$  на коротких сторонах. При этом ток как ток в противоположных сторонах рамки направлен в противоположные стороны, но на правую и левую стороны, действующие на рамку, будут противоположно направлены. Следовательно, сумма всех внешних сил Ампера, действующих на рамку, будет равна 0, и а, соответственно, также будет  $\vec{F}_{A2} - \vec{F}_{A1} + \vec{F}_{A1} - \vec{F}_{A2} = m\vec{a} = 0$ ,  $\vec{a} = 0$ .

2)  $\vec{E}$  магнитной индукции поле увеличивается  $m \cdot \vec{S}_3$ , где  $S_3$  - замкнутая площадь, которая уменьшается с  $x$  внешней рамки все дальше в магнитное поле.

$$F_A(S_3) = BI \cdot l = m \frac{E}{r} \cdot l = m^2 S_3 \cdot l$$

После замыкания рамки в поле

из п.1)  $a = 0$ , значит,  $V$  сразу после замыкания  $m = V$  будет равна  $m = V$

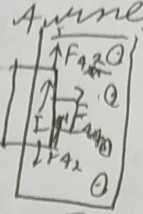
сразу после замыкания в магнитное поле  $\vec{E}$  левой стороны рамки.

(3)

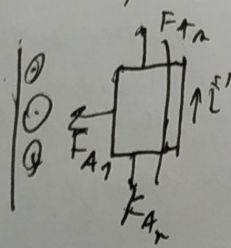


Ускорение

При этом силы коротких стенок рамки, не увеличат их ускорение рамки, так как все время будут противоположно направлены, по направлению правой руки так в контуре будет течь ток вправо по всей длине, рамка же из правой левой руки будет разогнаться



3) сразу после выхода из поля правой стороны рамки, цел <sup>весь</sup> <sup>сторону</sup> перестает действовать  $F_{A1}$  и рамка приобретет ускорение которое будет направлено вправо. При этом можно заметить, что в каждый момент времени при каждой  $S_z$   $F_{A1}$  будет равна той, что была при той же  $S_z$  во время входа в поле, но направлена противоположно. То есть при каждой  $S_z$  на выходе из  $B$   $V = V$  при  $S_z$  той же  $S_z$  на входе в  $B$ . Значит, после полного выхода рамки из поля  $V_2 = V_0$  - скорости до входа в поле



ответ: 1)  $a = 0$   
3)  $V_2 = V_0$



$$\frac{1}{f} = \frac{1}{f_1} + \frac{1}{f_2}$$

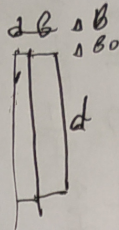
$$\frac{1}{f_1} = 1 + 1$$

в 5 раз уменьш

в 5 раз уменьш

$$\frac{1}{f_1}$$

$$E = m \omega^2 r$$



$$\frac{1}{f} = D$$

$$D_0 = P_0$$

$$D_0 + D_1 = \frac{1}{f} + \frac{1}{2.5}$$

$$D_0 + D_2 = \frac{1}{f} + \frac{1}{\infty} = \frac{1}{f}$$

$$\frac{D_2}{D_1} = \frac{7}{3}$$

$$D_2 = \frac{7}{3} D_1$$

$$D_0 + \frac{7}{3} D_1 = \frac{1}{f}$$

$$D_0 + D_1 = \frac{1}{f} + \frac{2}{f}$$

$$\frac{4}{3} D_1 = \frac{1}{f}$$

$$D_1$$

$$D_1 = 0.23$$

$$D_2 = 3 \text{ мкм}$$

$$D_2 = 7 \text{ мкм}$$

$$\frac{1}{f}$$

$$x + 3 = \frac{1}{f} + \frac{1}{0.25}$$

$$x + 3 = \frac{1}{f} + 4$$

$$\frac{1}{f} = \frac{x-1}{x}$$

$$x + 3 = \frac{1}{f} + 4$$

$$x + 7 = \frac{1}{f}$$

$$\frac{1}{f} + 3$$

$$D_0 = \frac{1}{f}$$

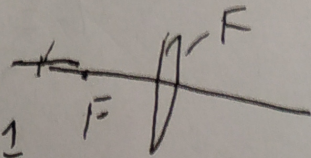
$$\frac{1}{f-1} = \frac{1}{D_0 + 3}$$

$$\frac{1}{f_1} = \frac{1}{f} + \frac{1}{d_1}$$

$$\frac{1}{f_2} = \frac{1}{f} + \frac{1}{d_2}$$

$$\frac{1}{f_0} - \frac{1}{f_1} = \frac{1}{d_0} - \frac{1}{d_1}$$

$$D_2 - D_1 = \frac{1}{d_2} - \frac{1}{d_1} = \frac{1}{0.15} - \frac{1}{0.25} = \frac{1}{0.15}$$





$$(D_0 - D) = \frac{1}{f} + \frac{1}{d}$$

$$D_0 - \frac{2}{3}D = \frac{1}{f}$$

$$\frac{4}{3}D = \frac{1}{f} \quad D = \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{f} = \frac{3}{4f}$$

$$D_0 - D = \frac{1}{f} + \frac{1}{d}$$

$$D_0 = \frac{1}{f} + \left(\frac{3}{4} + D\right)$$

$$\frac{1}{d} = 4$$

$$\frac{1}{d_1} = 7$$

$$d_1 = \frac{1}{7}$$

$$t = \frac{1}{7} \mu$$

$$D_1 = 7 \text{ gnr}$$

$$D_2 =$$

$$D_0 - D_2 = \frac{1}{f} + \frac{1}{d_2}$$

$$D_0 - D_1 = \frac{1}{f} + \frac{1}{d_1}$$

$$D_1 - D_2 = \frac{1}{d_1} - \frac{1}{d_2} = \frac{1}{4} - \frac{1}{2} = -\frac{1}{4}$$

$$D_0 - \frac{1}{4} = \frac{1}{f} + \frac{1}{d_2}$$

$$D_0 - \frac{1}{4} = \frac{1}{f} + \frac{1}{4}$$

Weg  
Ables u:  
1)  $\frac{1}{7}$  u 2)  $\frac{1}{7}$

3)  $\frac{1}{4}$

Weg

$$1) \vec{A} = B \vec{v} \times \vec{L} = \frac{2m \epsilon L}{R}$$

$F(\epsilon)$

$$\epsilon = m v$$

$$m r \omega$$

$$v = r \omega$$



$$\epsilon = IR$$

$$IR$$

$$F = B \vec{L} = B q v$$

$$\vec{L} = q \vec{v}$$

$$\frac{h \omega}{c} \cdot \frac{1}{c} \cdot \frac{h \omega}{c} = \frac{h \omega}{c}$$



w 5<sup>th</sup> repudation

$\frac{1}{d} + \frac{1}{f_1}$

$\frac{1}{f_1} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f}$

$\frac{1}{f} = \frac{1}{d_1} + \frac{1}{d_2}$

$\frac{1}{f_1} \cdot \frac{f_1}{f_2} = \frac{1}{f}$

$\epsilon = m \omega r$   
 $\epsilon = m v l$

$F = q B v = \frac{k q^2}{r^2}$

$\Delta \varphi = \frac{k q}{r}$

$\frac{d}{f} = \Delta$

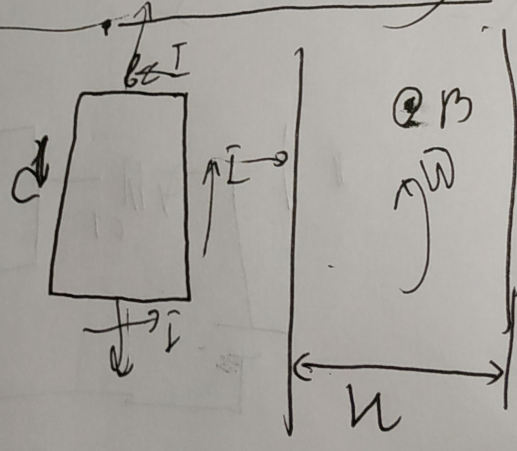
$\frac{F}{a} = \frac{k q}{r^2}$

$\epsilon = \frac{m}{\sigma + 1}$

$\sigma = \pi r^2$

$\omega = \frac{v}{r}$

$\mu \varphi_1 = \frac{m}{2\pi d}$



$F_1 = B l$

$F = \frac{k \cdot R v l}{R} \cdot \frac{l \cdot m^2 / 2 v}{R B v}$

$\epsilon = m v l$   
 $I = \frac{R v l}{k \cdot R}$

$F = q v B = \epsilon$

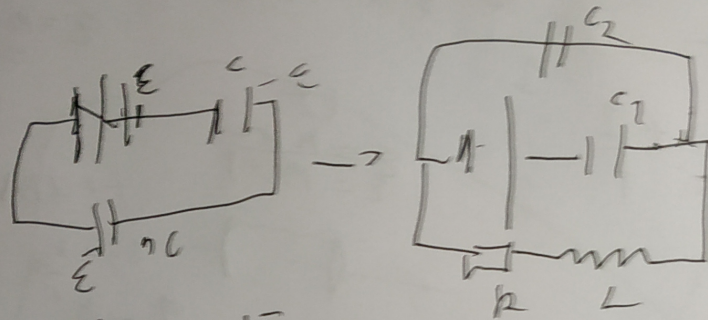
~~QE~~

$\frac{m \sigma}{l d t} \quad \sigma_1 = k d (\text{atoms})$



w3 reprobem

1/



$$Z_i = \mathcal{E} = L \frac{dI}{dt}$$

$$\frac{dI}{dt} = \frac{\mathcal{E}}{L}$$

$$2) Q = \dots \frac{L I^2}{2}$$

