

Часть 1

Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21203587**

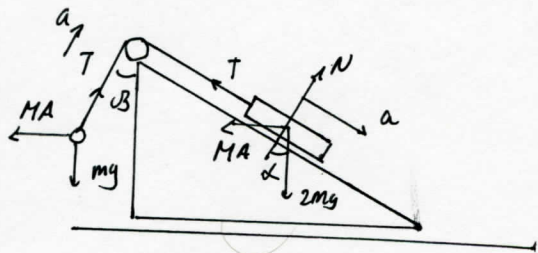
ID профиля: **309404**

Вариант 6

Вариант : « - 06

н 1

2) Перейдем в CD клина :



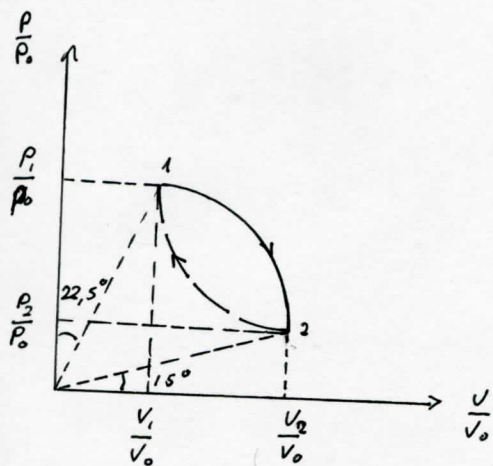
для шарика: ~~$T \sin \beta = 2mg \sin \beta$~~ $ma \sin \beta = T \sin \beta - mg \rightarrow T = \frac{ma \sin \beta + mg}{\sin \beta}$

$ma \cos \beta = T \cos \beta - MA = (ma \sin \beta + mg) \cot \beta - MA$

для бруска: ~~$2ma = 2mg \sin \beta - MA \cos \beta - T$~~ $2ma = 2mg \sin \beta - MA \cos \beta - T \rightarrow MA = mg \cot \beta$

Тогда: $2MA = 2mg \sin \beta - mg \cot \beta \cos \beta - \frac{mg \sin \beta \cot \beta + mg}{\sin \beta}$

①



$$C_V = \frac{5}{2} R$$

1) По условию, процесс 1-2 — дуга окружности с центром в (0;0)

Тогда:

$$\left(\frac{p_1}{p_0}\right)^2 + \left(\frac{v_1}{v_0}\right)^2 = a^2 \quad - \text{уравнение окружности (a - радиус из (0;0))}$$

$$\left(\frac{p_2}{p_0}\right)^2 + \left(\frac{v_2}{v_0}\right)^2 = a^2 \quad - \text{уравнение окружности (a - радиус из (0;0))}$$

Для точки 1. $\frac{p_1}{p_0} = a \cos(22,5^\circ)$

$$\frac{v_1}{v_0} = a \sin(22,5^\circ)$$

Тогда:

$$\frac{p_1}{p_0} \cdot \frac{v_1}{v_0} = \frac{p_1 v_1}{p_0 v_0} = \frac{\nu R T_1}{p_0 v_0} = a^2 \sin(22,5^\circ) \cos(22,5^\circ)$$

Для точки 2 аналогично: $\frac{p_2}{p_0} = a \sin(15^\circ)$

$$\frac{v_2}{v_0} = a \cos(15^\circ)$$

Тогда:

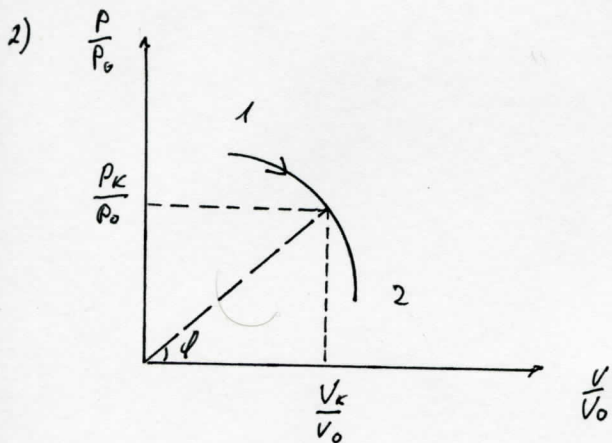
$$\frac{p_2 v_2}{p_0 v_0} = \frac{\nu R T_2}{p_0 v_0} = a^2 \sin(15^\circ) \cos(15^\circ)$$

$$\text{Тогда: } \frac{T_1}{T_2} = \frac{\frac{p_0 v_0}{\nu R} a^2 \sin(22,5^\circ) \cos(22,5^\circ)}{\frac{p_0 v_0}{\nu R} a^2 \sin(15^\circ) \cos(15^\circ)} = \frac{\sin(22,5^\circ) \cdot \cos(22,5^\circ)}{\sin(15^\circ) \cdot \cos(15^\circ)}$$

Handwritten signature

Вариант: 11-06

№ 2 (продолжение)



$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\frac{P_k}{P_0}}{\frac{V_k}{V_0}} = \frac{P_k \cdot V_0}{P_0 \cdot V_k}$$

Пусть в точке с координатами $(\frac{P_k}{P_0}; \frac{V_k}{V_0})$ теплоемкость равна нулю
Тогда:

$$SQ = SA + dU$$

$$C dT = P dV + C_v dT \quad | : dT$$

$$C = \frac{P dV}{dT} + C_v$$

Учтем, что: $P dV + V dP = R dT$

Тогда:

$$C = R \cdot \frac{P dV}{P dV + V dP} + C_v = 0$$

$$\frac{1}{1 + \frac{V}{P} \cdot \frac{dP}{dV}} = - \frac{C_v}{R}$$

$$1 + \frac{V}{P} \cdot \frac{dP}{dV} = - \frac{R}{C_v}$$

Учтем, что $P = P_k; V = V_k$:

$$1 + \frac{V_k}{P_k} \cdot P'(V) = - \frac{R}{C_v}$$

При этом:

$$\left(\frac{P_k}{P_0}\right)^2 + \left(\frac{V_k}{V_0}\right)^2 = a^2$$

Отсюда:

$$\frac{P_k}{V_k} = \frac{P_0 \sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}}{V_k V_0}; \quad P_k = \frac{P_0}{V_0} \sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}$$

$$P'_k(V_k) = - \frac{V_k P_0}{V_0 \sqrt{V_0^2 a^2 - V_k^2}}$$

(3)

Вариант: 4-06

N 2 (продолжение)

2) Торга:

~~$$1 + \frac{P_0 \sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}}{V_k V_0} \cdot \left(- \frac{V_k P_0}{V_0 \sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}} \right) = - \frac{R}{C_v}$$~~

$$1 + \frac{V_k V_0}{P_0 \sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}} \cdot \left(- \frac{V_k P_0}{V_0 \sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}} \right) = - \frac{R}{C_v}$$

$$1 + \left(- \frac{V_k^2}{(a^2 V_0^2 - V_k^2)} \right) = - \frac{R}{C_v} \quad | \cdot -1$$

$$-1 + \frac{V_k^2}{a^2 V_0^2 - V_k^2} = \frac{R}{C_v} = \frac{R}{\frac{5}{2} R} = \frac{2}{5}$$

$$\frac{V_k^2}{a^2 V_0^2 - V_k^2} = 0,4 + 1 = 1,4$$

$$V_k^2 = 1,4 \cdot a^2 V_0^2 - 1,4 V_k^2$$

$$2,4 V_k^2 = 1,4 a^2 V_0^2$$

$$\text{Отсюда: } V_k = a V_0 \cdot \sqrt{\frac{1,4}{2,4}}$$

$$\text{Пусть } \sqrt{\frac{1,4}{2,4}} = \alpha$$

$$\text{Тогда: } V_k = a V_0 \alpha$$

$$\text{Тогда: } P_k = \frac{P_0}{V_0} \sqrt{a^2 V_0^2 - a^2 V_0^2 \alpha^2} = \frac{P_0}{V_0} \cdot a V_0 \sqrt{1 - \alpha^2} = \frac{P_0}{V_0} \cdot a V_0 \sqrt{1 - \alpha^2}$$

Тогда:

$$\text{tg } \varphi = \frac{P_k V_0}{P_0 V_k} = \frac{V_0 P_0 \cdot a \sqrt{1 - \alpha^2}}{P_0 \cdot a V_0 \alpha} = \frac{\sqrt{1 - \alpha^2}}{\alpha}$$

$$\text{tg } \varphi = \frac{\sqrt{1 - \frac{1,4}{2,4}}}{\sqrt{\frac{1,4}{2,4}}} = \frac{\sqrt{\frac{5}{12}}}{\sqrt{\frac{7}{12}}} = \sqrt{\frac{5}{7}}$$

(4)

12 (продолжение)

$$3) A_{\text{цикла}} = Q_{\Sigma \text{ за цикл}} = Q_{12} + \underbrace{Q_{21}}_{=0} = Q_{12}$$

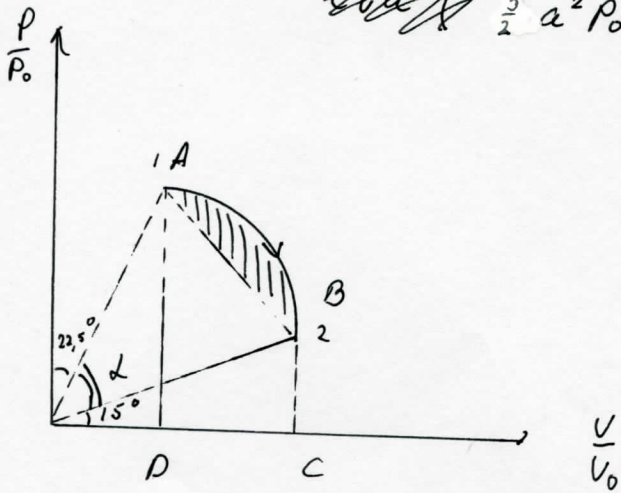
(по условию)

Тогда:

$$x = \frac{A_{\text{цикла}}}{A_{12}} = \frac{Q_{12}}{A_{12}} = \frac{A_{12} + \Delta U_{12}}{A_{12}} = 1 + \frac{\Delta U_{12}}{A_{12}}$$

$$\Delta U_{12} = \cancel{C_v \cdot J \cdot (T_2 - T_1)} = \frac{5}{2} (P_2 V_2 - P_1 V_1) =$$

$$= \cancel{C_v \cdot J \cdot} \frac{5}{2} a^2 P_0 V_0 (\sin(15^\circ) \cos(15^\circ) - \sin(22,5^\circ) \cos(22,5^\circ))$$



$$S_{\text{трапеции ABCD}} = \frac{a \cos(22,5^\circ) + a \sin(15^\circ)}{2} \cdot (a \cos(15^\circ) - a \sin(22,5^\circ))$$

$$S_{\text{заштрихованной}} = a^2 \cdot \frac{1 - \sin \alpha}{2} ; \alpha = 90^\circ - 22,5^\circ - 15^\circ = 52,5^\circ$$

$$A_{12} = P_0 V_0 \cdot (S_{\text{трапеции}} + S_{\text{заштрих}})$$

Тогда:

$$x = 1 + \frac{\frac{5}{2} a^2 P_0 V_0 \cdot (\sin(15^\circ) \cos(15^\circ) - \sin(22,5^\circ) \cos(22,5^\circ))}{P_0 V_0 \cdot a^2 \left(\frac{[\cos(22,5^\circ) + \sin(15^\circ)] \cdot [\cos(15^\circ) - \sin(22,5^\circ)]}{2} + \frac{52,5^\circ \cdot \frac{\pi}{180^\circ} - \sin(52,5^\circ)}{2} \right)}$$

$$= 1 + 5 \cdot \frac{\sin(15^\circ) \cdot \cos(15^\circ) - \sin(22,5^\circ) \cos(22,5^\circ)}{(\cos(22,5^\circ) + \sin(15^\circ)) \cdot (\cos(15^\circ) - \sin(22,5^\circ)) + 52,5^\circ \cdot \frac{\pi}{180^\circ} - \sin(52,5^\circ)}$$

Order: 1) $\frac{T_1}{T_2} = \frac{\sin(22,5^\circ) \cdot \cos(22,5^\circ)}{\sin(15^\circ) \cos(15^\circ)}$ 2) $\text{tg} \alpha = \sqrt{\frac{5}{7}}$

(5)

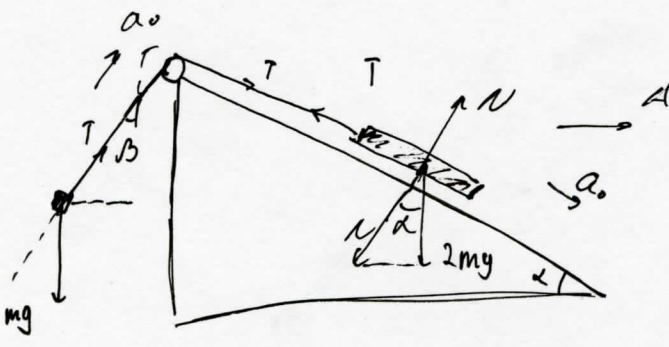
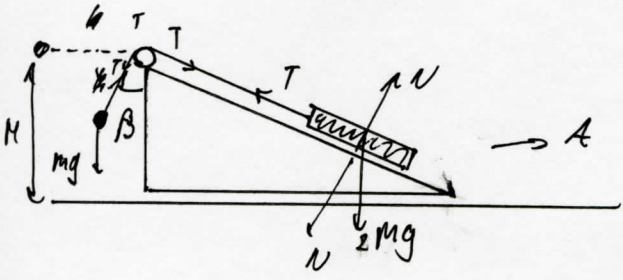
$$3) x = 1 + 5 \cdot \frac{\sin(15^\circ) \cos(15^\circ) - \sin(22,5^\circ) \cos(22,5^\circ)}{(\cos(22,5^\circ) + \sin(15^\circ)) \cdot (\cos(15^\circ) - \sin(22,5^\circ)) + 52,5^\circ \cdot \frac{\pi}{180^\circ} - \sin(52,5^\circ)}$$

Вариант 11-06

11

$$mgH = \frac{Mv^2}{2} + \frac{2mv^2}{2} + \frac{mv_0^2}{2}$$

$$0 = M \cdot 2v \dot{v} + 2m \cdot 2v \dot{v} + m \cdot 2v_0 \dot{v}_0$$



$$2Ma_0 = 2mg \sin \alpha - T$$

$$N = 2mg \cos \alpha$$

$$Ma_0 \sin \beta = T \sin \beta$$

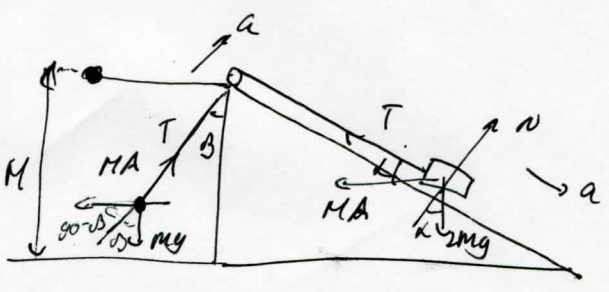
$$Ma_0 \cos \beta = T \cos \beta - mg$$

$$MA = T \cos \alpha - T \sin \beta - N \sin \alpha$$

$$\frac{MA}{mg} = \tan \beta$$

$$Ma = T \cos \beta = mg$$

$$MA = T \sin \beta$$



$$2Ma \cos \beta \quad 2ma = 2mg \sin \alpha - T - MA \cos \alpha$$

$$Ma = T - mg \cos \beta - MA \sin \alpha$$

$$3Ma = mg(2 \sin \alpha - \cos \beta) - MA(\cos \alpha + \sin \beta)$$

Черновик

$$P_k'(V_k) = \frac{P_k}{V_k} = \rho_0 \sqrt{\frac{a^2}{V_k^2} - \frac{1}{V_0^2}} = \rho_0 \frac{\sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}}{V_k V_0}$$

$$\frac{P_k^2}{\rho_0^2} = a^2 - \frac{V_k^2}{V_0^2}$$

$$P_k = \rho_0 \sqrt{a^2 - \frac{V_k^2}{V_0^2}}$$

$$\left(\frac{P_k}{\rho_0}\right)^2 + \left(\frac{V_k}{V_0}\right)^2 = a^2 \quad | : V_k^2$$

$$\left(\frac{P_k}{\rho_0 V_k}\right)^2 + \left(\frac{1}{V_0}\right)^2 = \frac{a^2}{V_k^2} \quad | \cdot \rho_0^2$$

$$\left(\frac{P_k}{V_k}\right)^2 + \left(\frac{\rho_0}{V_0}\right)^2 = a^2 \cdot \frac{\rho_0^2}{V_k^2} - \left(\frac{\rho_0}{V_0}\right)^2$$

$$P_k'(V) = \frac{1}{2\rho_0 \sqrt{a^2 - \frac{V_k^2}{V_0^2}}} \cdot -\frac{2V_k}{V_0^2}$$

$$-\frac{V_k}{P_k} \cdot \frac{2V_k}{\rho_0 V_0^2 \sqrt{a^2 - \frac{V_k^2}{V_0^2}}} =$$

$$P_k = \sqrt{a^2 \rho_0^2 - \frac{V_k^2}{V_0^2} \rho_0^2}$$

$$\frac{1}{2\rho_0 \sqrt{a^2 - \frac{V_k^2}{V_0^2}}} \cdot -\frac{2V_k}{V_0^2} \rho_0^2 = -\frac{V_k V_0}{\rho_0 \sqrt{a^2 V_0^2 - V_k^2}} \cdot \frac{V_k V_0}{\rho_0 V_0^2 \cdot \sqrt{a^2 V_k^2 - V_0^2}} =$$

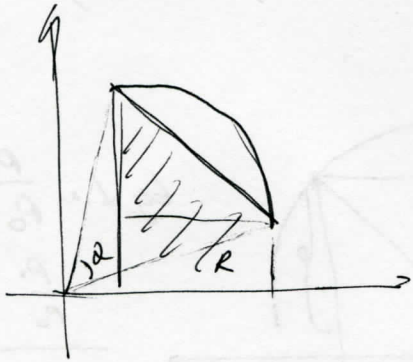
$$= -\frac{V_k^2}{\rho_0^2} \cdot \frac{1}{\sqrt{a^2 V_k^2 - V_0^2}} \quad \frac{19}{29} = \frac{7}{12}$$

$$P_k' = \frac{1}{2\sqrt{a^2 \rho_0^2 - \frac{V_k^2}{V_0^2} \rho_0^2}} \cdot -\frac{2V_k}{V_0^2} \rho_0^2$$

$$= \frac{1}{2\sqrt{V_0^2 a^2 - V_k^2}}$$

$$1 - \frac{7}{12} = \frac{12-7}{12} = \frac{5}{12} \quad \sqrt{\frac{5}{12}} = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{12}}$$

Чертовик



$$Q_{21} = 0$$

$$A_{\text{шарка}} = Q_{\text{шарка}} = Q_{12}$$

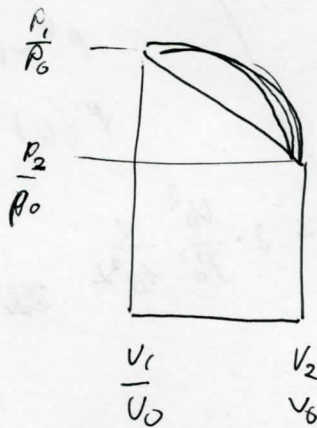
$$A_{12} \quad \frac{A_{\text{шарка}}}{A_{12}} = \frac{Q_{12}}{A_{12}} =$$

$$A \frac{R^2}{2} - \frac{2R \cos \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\alpha}{2}}{2} =$$

$$= \frac{A_{12} + \Delta U_{12}}{A_{12}} = 1 + \frac{\Delta U_{12}}{A_{12}}$$

$$= \frac{R^2}{2} - \frac{R^2 \sin \alpha}{2}$$

$a^2 \alpha - \sin \alpha$



$$[a \cos 15^\circ - a \sin 22.5^\circ]$$

$$\frac{a \cos 22.5^\circ + a \sin 15^\circ}{2}$$

$$+ a$$

$$\frac{P_1 U_2 - P_1 U_1 + P_2 U_2 - P_2 U_1}{2} \quad \frac{1}{U_1 U_2}$$

$$\frac{\frac{P_1}{P_0} + \frac{P_2}{P_0}}{2} \cdot \left(\frac{U_2}{V_0} - \frac{U_1}{V_0} \right)$$

$$\frac{P_1}{V_1} - \frac{P_1}{V_2} + \frac{P_2}{V_1} - \frac{P_2}{V_2}$$

$$\frac{(P_1 + P_2)(U_2 - U_1)}{2 P_0 U_0}$$

Часть 2

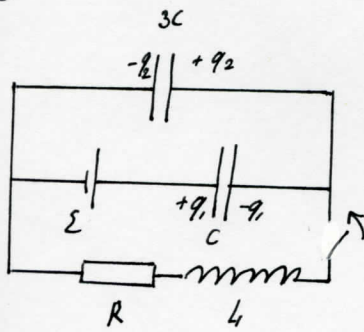
Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

Шифр: **21203587**

ID профиля: **309404**

Вариант 6

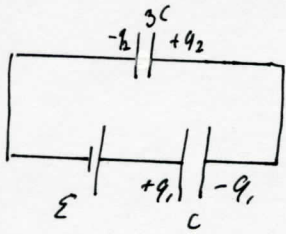
13



~~до замыкания~~

1) до замыкания ключа:

Регим установившийся, ток через конденсаторы не течет:



$$E - \frac{q_1}{C} - \frac{q_2}{3C} = 0$$

$$ЗЗЗ \text{ для конденсаторов } 1 \text{ и } 2: -q_1 + q_2 = 0$$

Тогда:

$$E = \frac{q_1}{C} + \frac{q_1}{3C} \quad | \cdot 3C$$

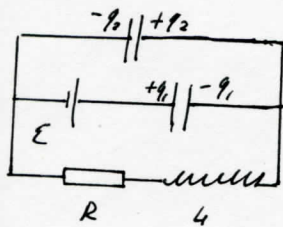
$$3CE = 3q_1 + q_1 = 4q_1 \rightarrow q_1 = \frac{3}{4}CE$$

$$\text{Тогда } q_2 = q_1 = \frac{3}{4}CE$$

сразу после замыкания ключа:

Напряжение на конденсаторах скачком не изменяется и ток через катушку скачком не изменяется

Следовательно ток через катушку равен нулю



$$E - \frac{q_1}{C} - L \frac{dI}{dt} = 0 \quad (\text{т.к. тока нет})$$

$$E - \frac{3}{4}E = L \frac{dI}{dt}$$

$$\frac{1}{4}E = \frac{dI}{dt}$$

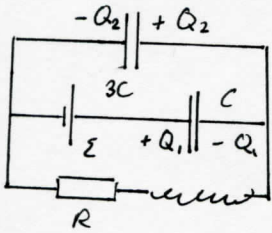
1

Вариант: 11-06

13 (продолжение)

2) В установившемся режиме после замыкания ключа:

ток через конденсаторы не течёт, катушка эквивалентна проводу без сопротивления



так как ток не течёт в ветвях с конденсаторами, то ток не будет течь и в ветви с катушкой. Тогда, ~~разность потенциалов на концах катушки и на концах рез~~

~~$\varphi_1 - \varphi_2 = 0$~~

~~$3C \cdot \varphi_1 - C \cdot \varphi_2 = 0$~~

~~$Q_1 = \frac{3}{4} C \varepsilon, Q_2 = \frac{3}{4} C \varepsilon$~~

Тогда разность потенциалов на концах катушки равна нулю и разность потенциалов на концах резистора равна нулю

Значит, разность потенциалов на концах конденсатора 2 равна нулю, следовательно $Q_2 = 0$

Тогда:

$$\varepsilon - \frac{Q_1}{C} = 0 \rightarrow Q_1 = C\varepsilon$$

Тогда:

$$\text{Аисточника} = \Delta W + Q$$

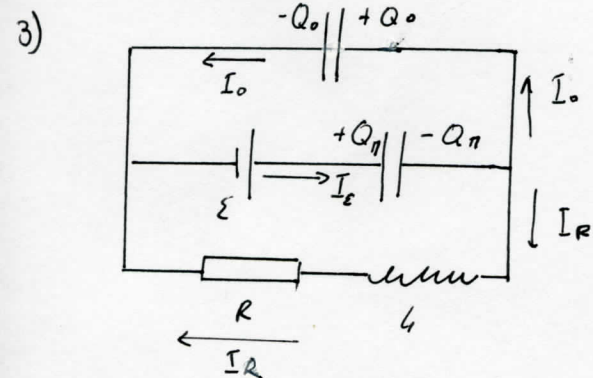
$$\text{Аисточника} = \varepsilon(Q_1 - q_1) = \varepsilon \cdot (C\varepsilon - \frac{3}{4}C\varepsilon) = \frac{1}{4}C\varepsilon^2$$

$$\begin{aligned} \Delta W &= \left(\frac{Q_1^2}{2C} + \frac{Q_2^2}{2 \cdot 3C} \right) - \left(\frac{q_1^2}{2C} + \frac{q_2^2}{2 \cdot 3C} \right) = \frac{C\varepsilon^2}{2} + 0 - \frac{9C\varepsilon^2}{32} - \frac{3C\varepsilon^2}{32} = \\ &= \frac{16C\varepsilon^2}{32} - \frac{9C\varepsilon^2}{32} - \frac{3C\varepsilon^2}{32} = \frac{4}{32}C\varepsilon^2 = \frac{C\varepsilon^2}{8} \end{aligned}$$

Отсюда:

$$Q = \text{Аисточника} - \Delta W = \frac{C\varepsilon^2}{4} - \frac{C\varepsilon^2}{8} = \frac{C\varepsilon^2}{8}$$

2



$$\mathcal{E} - \frac{Q_n}{C} - L \frac{dI_R}{dt} = I_R \cdot R \quad (1)$$

$$\frac{Q_0}{3C} - L \frac{dI_R}{dt} = I_R R \quad (2)$$

$$I_\mathcal{E} = I_R + I_0 \quad (3); \quad I_0 = -3C \frac{dU_0}{dt}; \quad I_\mathcal{E} = -C \frac{dU_n}{dt}$$

Тогда: (из (1) и (2)):

$$\mathcal{E} - \frac{Q_n}{C} = \frac{Q_0}{3C}$$

$$\mathcal{E} - U_n = U_0 \rightarrow U_n = \mathcal{E} - U_0$$

$$\text{Тогда: } \frac{dU_n}{dt} = \frac{d(\mathcal{E} - U_0)}{dt} = -\frac{dU_0}{dt}$$

Тогда в (3):

$$-C \frac{dU_n}{dt} = I_R + (-3C \frac{dU_0}{dt})$$

$$C \frac{dU_0}{dt} = I_R + (-3C \frac{dU_0}{dt})$$

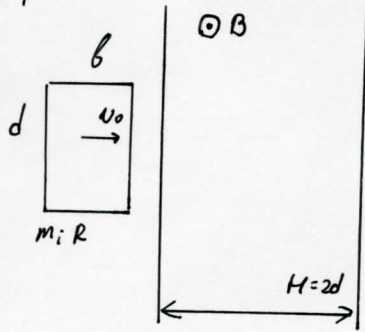
$$I_R = 4C \frac{dU_0}{dt} = \frac{4}{3} I_0$$

$$\text{Тогда } U_R = I_R \cdot R = \frac{4}{3} I_0 R$$

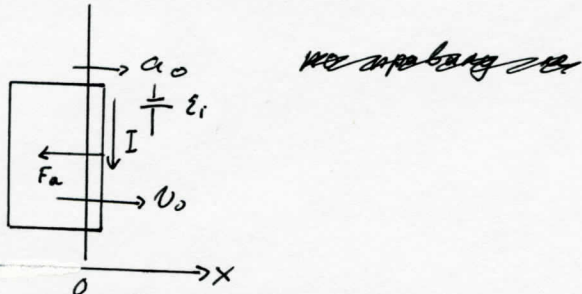
$$\text{Ответ: } 1) \frac{dI}{dt} = \frac{\mathcal{E}}{4L} \quad 2) Q = \frac{C\mathcal{E}^2}{8} \quad 3) U_R = \frac{4}{3} I_0 R$$

Вариант: и-06

н 4



1) Сразу после вхождения в поле:



Скорость v_0 заметно поменять не успела, значит

$$\epsilon_i = - \dot{\phi}$$

$$|\epsilon_i| = \dot{\phi} = B \frac{dS}{dt} = v_0 B d \quad (B \perp S)$$

$$I = \frac{\epsilon_i}{R} = \frac{v_0 B d}{R} \quad (\text{по правилу левой руки ток } I \text{ направлен вниз})$$

Тогда:

$$F_a = I B d \quad (B \perp d)$$

$$F_a = \frac{v_0 B^2 d^2}{R}$$

Тогда: 23М на ось OX:

$$m a_{x0} = - F_a$$

$$m a_{x0} = - \frac{v_0 B^2 d^2}{R}$$

$$a_{x0} = - \frac{v_0 B^2 d^2}{m R}$$

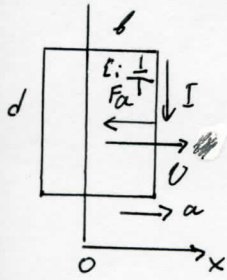
$$|a_{x0}| = \frac{v_0 B^2 d^2}{m R}$$

4

Вариант: и-06

и4

2) ЭМ на ОХ: $m a = - \frac{0 B^2 d^2}{R}$
 произвольный момент при входе $m \frac{dV}{dt} = - \frac{B^2 d^2}{R} V$



$$m dV = - \frac{B^2 d^2}{R} V dt$$

$$m dV = - \frac{B^2 d^2}{R} dS$$

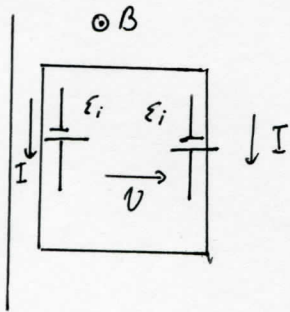
Суммируем для промежутка времени ~~до момента~~ от начала вхождения до полного вхождения рамки:

$$m(V - V_0) = - \frac{B^2 d^2}{R} (l - 0)$$

Отсюда:

$$V = V_0 - \frac{B^2 d^2 l}{mR}$$

когда рамка вьедет полностью:



$$I_{\Sigma} = 0$$

~~следовательно сила Ампера перестанет~~
 Следовательно, сила Ампера, параллельная оси ОХ перестанет действовать на рамку
~~и она выедет~~

Тогда: $V = const$

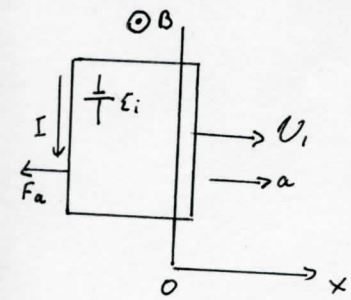
Сразу после вхождения скорость не успеет сильно измениться, а значит:

$$V = V_1 = V_0 - \frac{B^2 d^2 l}{mR} = V_0 - \frac{B^2 d^3}{4mR}$$

Вариант: 11-06

~4 (продолжение)

3) Сразу после выезда из поля:



23M на ОХ: $ma = -\frac{vB^2d^2}{R}$
 в произвольный
 момент
 при выезде

$$m dv = -\frac{B^2d^2}{R} dx$$

Суммируем:

$$m(v_2 - v_1) = -\frac{B^2d^2}{R}(l - 0)$$

Отсюда:

$$v_2 = v_1 - \frac{B^2d^2l}{mR}$$

$$v_2 = v_0 - 2 \frac{B^2d^2l}{mR} = v_0 - \frac{B^2d^3}{2mR}$$

Ответ: 1) $a_{x0} = -\frac{v_0 B^2 d^2}{mR}$ 2) $v_1 = v_0 - \frac{B^2 d^3}{4mR}$ 3) $v_2 = v_0 - \frac{B^2 d^3}{2mR}$
 $|a_{x0}| = \frac{v_0 B^2 d^2}{mR}$

6

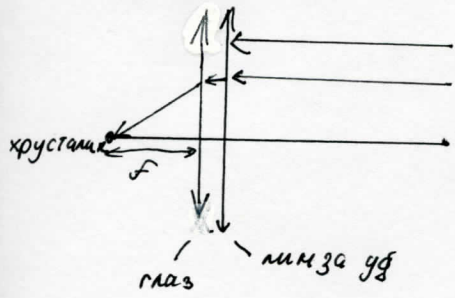
Вариант 11-06

15

собирающая

Глаз в данном случае работает как ~~расходящая~~ линза

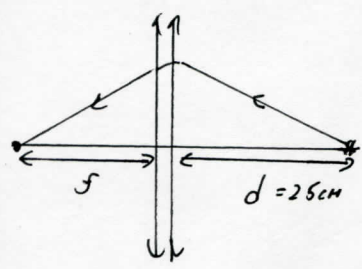
для удаленных пр.:



$$\frac{1}{d} = 0$$

$$D_n + D_{yg} = 0 \quad \frac{1}{f}$$

для близк. пр.:



$$D_n + D_{\delta n} = \frac{1}{f} + \frac{1}{d}$$

Tonga:

$$D_n + D_{\delta n} = D_n + D_{yg} + \frac{1}{d} ; \quad \frac{D_{yg}}{D_{\delta n}} = \frac{7}{3} \rightarrow D_{yg} = \frac{7}{3} D_{\delta n}$$

~~D_{\delta n}~~

$$D_{\delta n} = \frac{3}{7} D_{yg}$$

$$\frac{3}{7} D_{yg} - D_{yg} = \frac{1}{d}$$

$$-\frac{4}{7} D_{yg} = \frac{1}{d} \rightarrow D_{yg} = -\frac{7}{4} \frac{1}{d}$$

7