

# Часть 1

Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21200593**

ID профиля: **323187**

Вариант 7

Методом

$$S_2 = \frac{1}{2} \frac{V^*}{V_0} R \sin \beta - \frac{1}{2} \frac{V_1}{V_0} S_4$$

$$S_1 + S_2 = \frac{\frac{\pi}{3} - \beta}{2} R^2 + \frac{1}{2} \frac{V^*}{V_0} R \sin \beta - \frac{1}{2} \frac{V_1}{V_0} \cdot \frac{P_1}{P_0} \quad \left. \vphantom{S_1 + S_2} \right\} =)$$

$$\frac{V^*}{V_0} = R \sin \beta \cos \beta$$

$$\frac{P_1 V_1}{P_0 V_0} = \beta R^2 \sin \frac{\pi}{3} \cos \frac{\pi}{3}$$

$$\Rightarrow A = P_0 V_0 \left( \frac{\frac{\pi}{3} - \beta}{2} R^2 + \frac{1}{2} R^2 \sin \beta \cos \beta - \frac{1}{2} R^2 \sin \frac{\pi}{3} \cos \frac{\pi}{3} \right)$$

$$P_0 V_0 \frac{3}{2} \left( R^2 \sin \beta \cos \beta - R^2 \sin \frac{\pi}{3} \cos \frac{\pi}{3} \right) + P_0 V_0 \left( \frac{\frac{\pi}{3} - \beta}{2} R^2 + \frac{1}{2} R^2 \sin \beta \cos \beta - \frac{1}{2} R^2 \sin \frac{\pi}{3} \cos \frac{\pi}{3} \right)$$

- принимает наибольшее значение

$$2R^2 \sin \beta \cos \beta - \frac{\beta}{2} R^2 \quad \text{принимает наибольшее значение}$$

$$\left( \sin 2\beta - \frac{1}{2} R^2 \cdot \beta \right)' = 0$$

$$2\beta \cos(2\beta) - \frac{1}{2} R^2 = 0 \quad - \text{от}$$

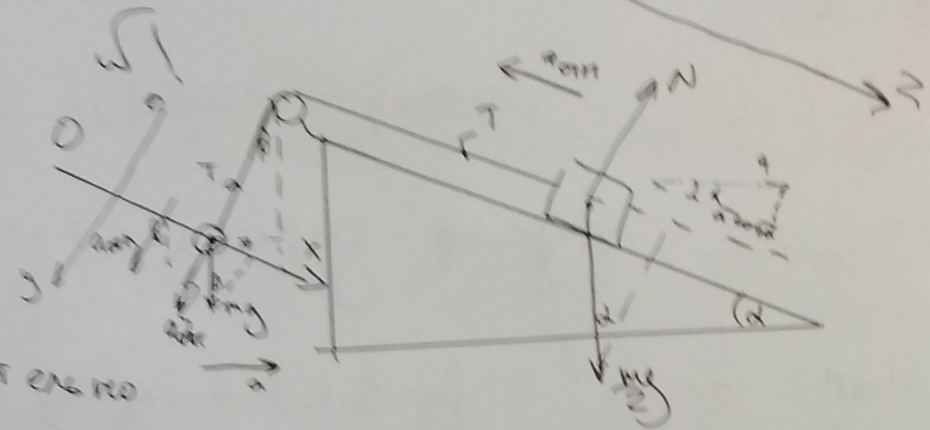
$$2\beta \cos(2\beta) = \frac{1}{2} R^2$$

$$3) \eta = \frac{A}{Q_H}$$

Ответ: 0,73

УТР.  
2

Число Вил



1) Пусть брусок движется с ускорением  $a$  относительно клина

2) Тогда в силу неразрывности нити шаг тоже движется с ускорением  $a$  от относительно клина

3) ~~Поэтому~~  $\vec{a}_{бск} = \vec{a}_{отн} + \vec{a}_{нр}$

4) В ~~проекции~~  $M\vec{a}_{бск} = m\vec{g} + \vec{T}$   
 В проекции на ось X:

$$m a \cos \beta = m g \sin \beta$$

$$a = g \operatorname{tg} \beta = \frac{4}{3} g$$

$$\begin{aligned} \sin \beta &= \frac{4}{5} \\ \cos \beta &= \frac{3}{5} \\ \operatorname{tg} \beta &= \frac{4}{3} \\ \sin \alpha &= \frac{12}{13} \\ \cos \alpha &= \frac{5}{13} \\ \operatorname{tg} \alpha &= \frac{12}{5} \end{aligned}$$

5)  $m (a_{отн} \sin \beta) = m g \cos \beta - T$

02:  $\frac{m}{2} (a \cos \alpha - a_{отн}) = \frac{m}{2} g \sin \alpha - T$

$$\frac{m}{2} (2a_{отн} + 2a \sin \beta - a \cos \alpha + a_{отн}) = m g \cos \beta - \frac{m}{2} g \sin \alpha$$

$$3a_{отн} + g \operatorname{tg} \beta (2 \sin \beta - \cos \alpha) = 2g (\cos \beta - \sin \alpha)$$

$$a_{отн} = \frac{1}{3} g (2 \cos \beta - 2 \sin \alpha - 2 \sin \beta \operatorname{tg} \beta + \cos \alpha \operatorname{tg} \beta)$$

$$\cos \beta = \frac{3}{5} \Rightarrow \sin \beta = \frac{4}{5}; \operatorname{tg} \beta = \frac{4}{3}$$

$$a_{отн} = \frac{1}{3} g \left( \frac{6}{5} - \frac{4}{13} - 2 \cdot \frac{4}{5} \cdot \frac{4}{3} + \frac{5}{13} \cdot \frac{4}{3} \right)$$

$$= \frac{1}{3}g$$

УСТОВУК

$$\frac{1}{2} (3a_{\text{отн}} - 2g \sin \beta - a \cos \alpha) = g \cos \beta - \frac{1}{2}g \sin \alpha$$

$$3a_{\text{отн}} - 2g \tan \beta \sin \beta - g \tan \beta \cos \alpha = 2g \cos \beta - g \sin \alpha$$

$$a_{\text{отн}} = \frac{1}{3}g (\cos \beta - \sin \alpha + 2 \tan \beta \sin \beta + \tan \beta \cos \alpha)$$

$$a_{\text{отн}} = \frac{1}{3}g \left( \frac{3}{5} - \frac{12}{13} + 2 \cdot \frac{4}{3} \cdot \frac{4}{5} + \frac{4}{3} \cdot \frac{5}{13} \right)$$
$$= 0,77g$$

$$3) H = \frac{1}{2} a_{\text{отн}} \cos \beta \cdot \frac{1}{2} t^2$$

$$t = \sqrt{\frac{2H}{a_{\text{отн}} \cos \beta}}$$

$$t = \sqrt{\frac{2H}{0,77g \cdot \frac{3}{5}}} = 2,02 \sqrt{\frac{H}{g}}$$

$$\text{Отв ет: } \frac{4}{3}g; 0,77g; 2,02 \sqrt{\frac{H}{g}}$$

СТР. 4

Чистобук  
 $\sqrt{2}$

$$1) \frac{T_1 - T_2}{T_2} = \frac{T_1}{T_2} - 1$$

$$2) \frac{p_1}{p_0} = R \sin 60^\circ$$

$$\frac{V_1}{V_0} = R \cos 60^\circ$$

$$p_1 V_1 = p_0 V_0 R^2 \sin 60^\circ \cos 60^\circ$$

$$3) \frac{p_2}{p_0} = R \sin 15^\circ$$

$$\frac{V_2}{V_0} = R \cos 15^\circ$$

$$p_2 V_2 = p_0 V_0 R^2 \sin 15^\circ \cos 15^\circ$$

$$4) \left. \begin{aligned} p_1 V_1 &= \partial R \partial T_1 \\ p_2 V_2 &= \partial R \partial T_2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{T_1}{T_2} = \frac{p_1 V_1}{p_2 V_2} = \frac{p_0 V_0 R^2 \sin 60^\circ \cos 60^\circ}{p_0 V_0 R^2 \sin 15^\circ \cos 15^\circ}$$

$$= \frac{2 \sin 60^\circ \cos 60^\circ}{\sin 30^\circ} = \frac{2 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{1}{2}}{\frac{1}{2}} = \sqrt{3}$$

$$5) \frac{T_1 - T_2}{T_2} = \frac{T_1}{T_2} - 1 = \sqrt{3} - 1 = 0.73$$

$$6) C = \frac{dQ}{R dT} = 0 \Rightarrow Q \text{ принимает наибольшее значение}$$

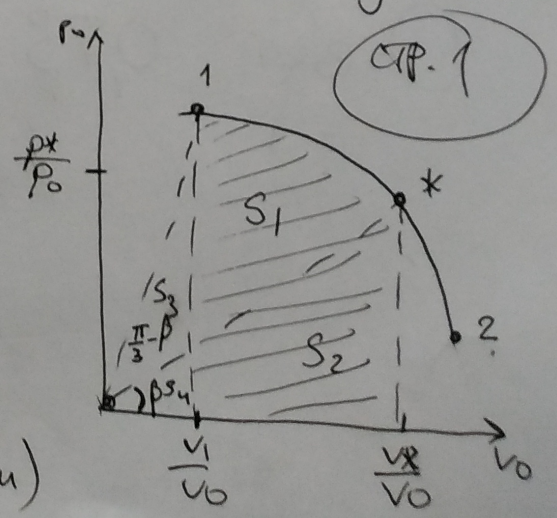
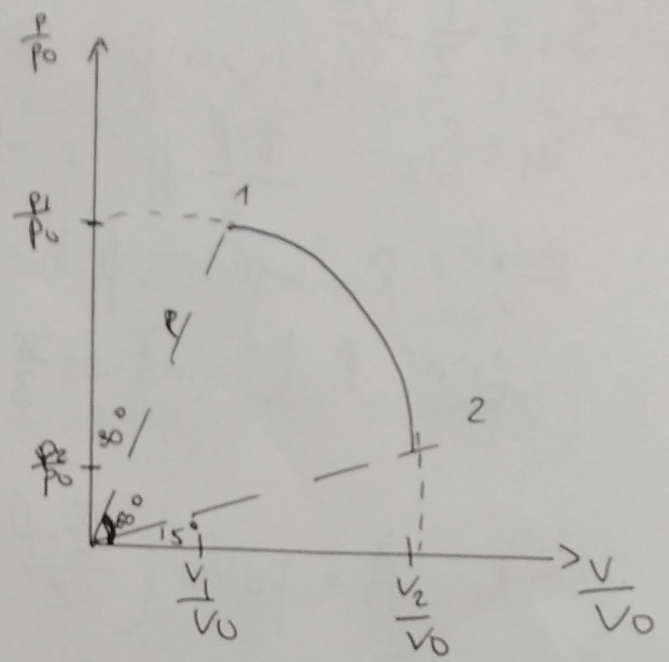
$$Q = \frac{3}{2} \partial R \Delta T + A$$

$$A = p_0 V_0 (S_1 + S_2)$$

$$S_1 = \frac{\frac{\pi}{3} - \beta}{2\pi} \cdot \pi R^2 - S_3$$

$$S_2 = \frac{\beta}{2\pi} \cdot \pi R^2 - S_4$$

$$S_1 + S_2 = \frac{\pi}{6\pi} \cdot \pi R^2 - (S_3 + S_4)$$



# Часть 2

Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

Шифр: **21200593**

ID профиля: **323187**

Вариант 7

Дано:  $m, l, \mathcal{E}_0, R, B$

УЧ. Чистовик

Вариант 11-07

1) На правую часть рамки

При вхождении рамки в поле в ней ее правой части произойдет перераспределение зарядов, так что  $\mathcal{E}_i = B v d \sin \alpha =$

$= B v d$   
 в верхней и нижней частях и  $\mathcal{E}$  возникнет по сути.

Тогда в рамке будет ток  $I = \frac{\mathcal{E}_i}{R} = \frac{B v d}{R}$

На правую часть будет действовать сила Ампера  $F_A = B I d$  направленная против скорости.  $F_{Ax} = - \frac{B^2 d^2 v_x}{R}$

На силы Ампера действующие на ~~левую и правую~~ верхнюю и нижнюю части рамки в поле скомпенсированы.

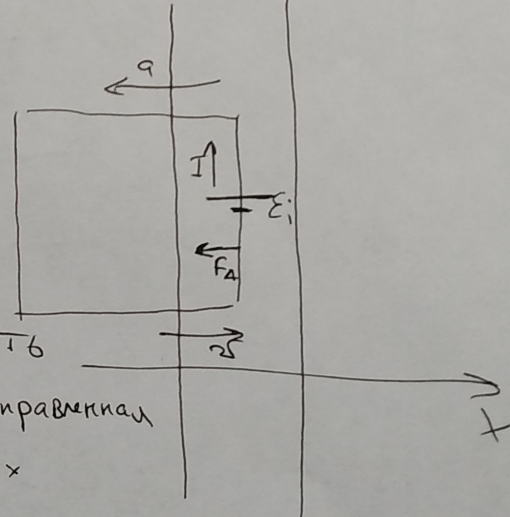
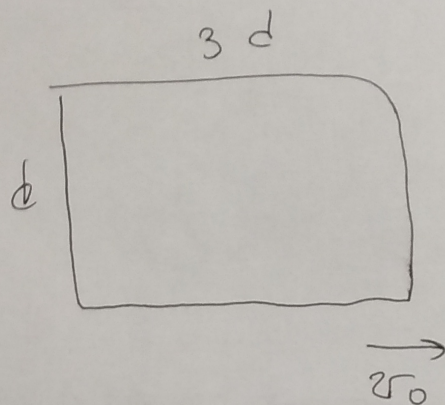
Тогда  $m a_x = F_A$ ,  $a_x = - \frac{B^2 d^2 v_x}{R m}$

$$a_0 = \frac{B^2 d^2 v_0}{R m}, \text{ направлено влево}$$

2) До входа правой стороны рамки из поля  $a = \text{const}$

$$v_x = \frac{\Delta v_x}{\Delta t} R m = B^2 d^2 \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad (*) \quad \text{стр. 3}$$

$v_x \leftarrow v_0$  Проинтегрируем (\*) по времени

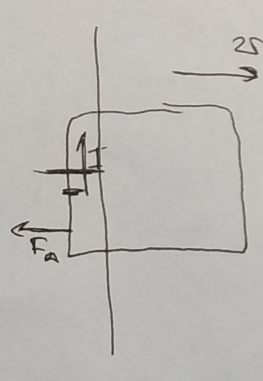


$$-(\psi_1 - \psi_0) R_m = B^2 d^2 \cdot H \quad \text{чисто вилк}$$

$$\psi_1 = \psi_0 - \frac{B^2 d^2 H}{R_m}$$

$$\psi_1 = \psi_0 - \frac{B^2 \cdot d^3}{5 R_m}$$

3) С момента ~~вхождения~~ выхода правой части рамки из поля до момента вхождения левой части рамки в поле  $a = 0 \Rightarrow \psi = \psi_1 = \text{const}$



4) Аналогично п. 2 для левой части  $a_x = -\frac{B^2 d^2 \psi_x}{R_m}$

$$R_m \Delta \psi_x = -B^2 d^2 \Delta x$$

$$R_m (\psi_2 - \psi_1) = -B^2 d^2 H$$

$$\psi_2 = \psi_1 - \frac{B^2 d^3}{5 R_m}$$

$$\psi_2 = \psi_0 - \frac{2 B^2 d^3}{5 R_m}$$

Ответ:  $\frac{B^2 d^2 \psi_0}{R_m}$  направлено влево;

$$\psi_0 - \frac{B^2 d^3}{5 R_m} ; \quad \psi_0 - \frac{2 B^2 d^3}{5 R_m}$$

стр. 4



$$-\frac{1}{F_1} + D_r = \frac{1}{d} + D_r - \frac{1}{F_2} \quad \text{Условие}$$

$$\frac{1}{F_2} - \frac{1}{F_1} = \frac{1}{d}$$

По условию эти численные величины отличаются в 3 раза,

$$\Rightarrow \frac{1}{F_2} = 3 \cdot \frac{1}{F_1}$$

$$2 \cdot \frac{1}{F_1} = \frac{1}{d}$$

$$\frac{1}{F_1} = \frac{1}{2d} \Rightarrow \frac{1}{F_2} = \frac{3}{2d}$$

~~$$D_1 = -\frac{1}{F_1} = -\frac{1}{2d} = -\frac{1}{2 \cdot 50 \cdot 10^{-3} \text{ м}} = -10 \text{ Дптр}$$~~

$$6) \quad D_r = \frac{1}{x} + \frac{1}{f} = \frac{1}{x} + 4 \quad D_{2r} = \frac{1}{x} + D_r - \frac{1}{F_2}$$

$$\frac{1}{x} = \frac{1}{F_2} = \frac{3}{2d}$$

~~$$x = \frac{2}{3}d = \frac{50}{3} \text{ см}$$~~

$$x = \frac{2}{3}d \quad x = \frac{50}{3} \text{ см}$$

$$D_2 = -\frac{1}{F_2} = -\frac{3}{2d} \Rightarrow D = -\frac{3}{2 \cdot 25 \cdot 10^{-2} \text{ м}} = -6 \text{ Дптр}$$

~~$$D_2 = -\frac{3}{2 \cdot 50 \cdot 10^{-3} \text{ м}} = -3 \text{ Дптр}$$~~

7) Пусть потребуются очки с фокусом  $F_x$  для расстояния  $d_x = 50 \text{ см}$

$$-\frac{1}{F_x} + D_r = \frac{1}{d_x} + \frac{1}{f}$$

~~$$-\frac{1}{F_x} + D_r = \frac{1}{d_x} - \frac{1}{F_2} + D_r$$~~

$$-\frac{1}{F_x} = \frac{1}{d_x} - \frac{3}{2d} \Rightarrow D_x = \frac{1}{d_x} - \frac{3}{2d}$$

$$D_x = \frac{1}{50 \cdot 10^{-2} \text{ м}} - \frac{3}{50 \cdot 10^{-2} \text{ м}} = -4 \text{ Дптр}$$

СР.  
6

№5 -

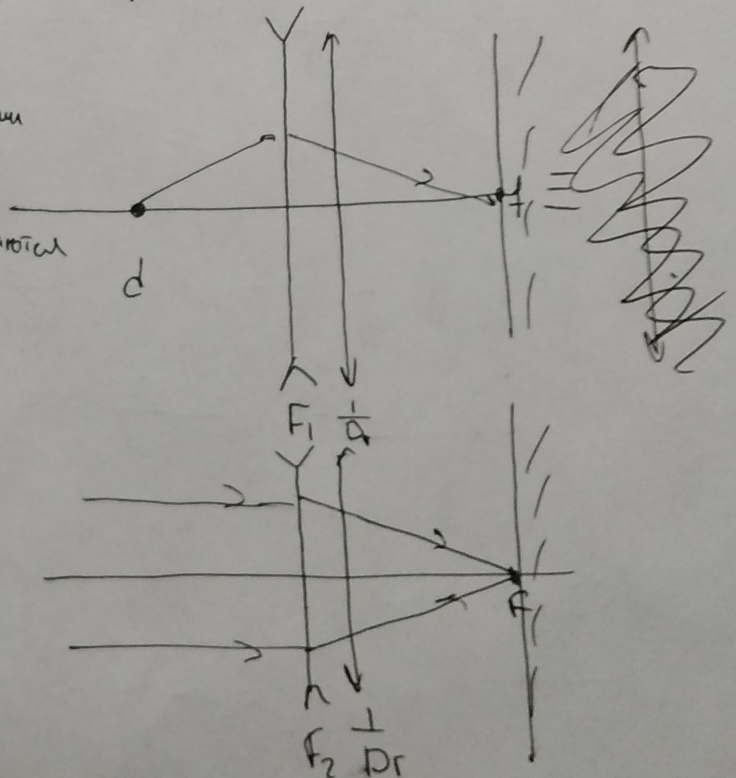
1) Глаз человека - собирающая линза.  
 Обозначим ее оптическую силу за  $D_r$ ,  
 а экран расстояние до "экрана" за  $f$

2) Если человек без очков может читать на  
 расстоянии  $X_{дл}$ , то для чтения на расстоянии  
 больше  $X_{дл}$  ему нужно увеличивать фокусное  
 расстояние линзы. Это возможно лишь при  
 использовании рассеивающих линз.

$$\left( \frac{1}{F} - \frac{1}{d} = \frac{1}{f} = \text{const}; d \uparrow \Rightarrow F \uparrow \Rightarrow D \downarrow \right)$$

3) Пусть  $F_1$  - фокусное расстояние для чтения с 25 см;  
 $F_2$  - фокусное расстояние для дальнего текста

4) Лучи от дальних предметов  
 можно считать параллельными  
 для главной оптической  
 оси. Тогда они пересекаются  
 в фо



$$4) D_{1r} = -\frac{1}{F_1} + D_r$$

$$D_{2r} = -\frac{1}{F_2} + D_r$$

5) Лучи от дальних  
 предметов можно  
 считать

$$D_{1r} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f}$$

$$D_{2r} = \frac{1}{d_2} + \frac{1}{f}, d_2 \rightarrow \infty \Rightarrow$$

$$\Rightarrow D_{2r} = \frac{1}{f} \Rightarrow D_{1r} = \frac{1}{d} + D_{2r}$$

стр.  
5

$$\frac{1}{5} \varepsilon^2 C = Q + \frac{1}{2} \varepsilon^2 C - \frac{2}{5} \varepsilon^2 C \quad \text{Устойчив}$$

$$Q = \frac{3}{5} \varepsilon^2 C - \frac{1}{2} \varepsilon^2 C = \frac{6-5}{10} \varepsilon^2 C = \frac{1}{10} \varepsilon^2 C$$

3) В момент когда:

$$I_c = I_0$$

$$I_R = I_L$$

$$I_0 = C \frac{\Delta U_c}{\Delta t} = C \frac{(\varepsilon - \varphi)}{\Delta t} = -C \frac{\Delta \varphi}{\Delta t}$$

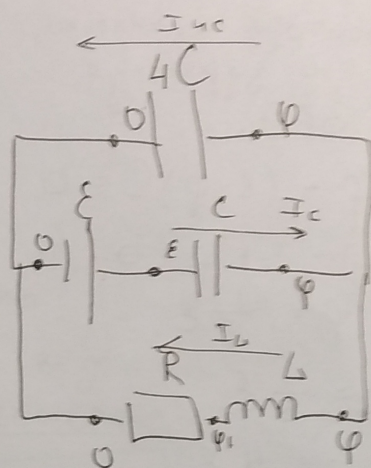
$$I_{4C} = 4C \cdot \frac{\Delta U_{4C}}{\Delta t} = 4C \frac{\Delta \varphi}{\Delta t} = -4I_0$$

$$I_0 = I_{4C} + I_L$$

$$I_0 = -4I_0 + I_L$$

$$I_L = 5I_0$$

$$I_R = I_L = 5I_0$$



Ответ:  $\frac{\varepsilon}{5L}$ ;  $\frac{1}{10} \varepsilon^2 C$ ;  $5I_0$

стр. 2

0) Пусть  $E = \mathcal{E}$   
 1) До замыкания ключа:

Конденсатора изначально был не заряжен.  
 по ЗСЭ:

$$4C\varphi - (\mathcal{E} - \varphi)C = 0$$

$$4\varphi - \mathcal{E} + \varphi = 0$$

$$\varphi = \frac{1}{5}\mathcal{E}$$

$$U_{4C} = \frac{1}{5}\mathcal{E}$$

$$U_C = \frac{4}{5}\mathcal{E}$$

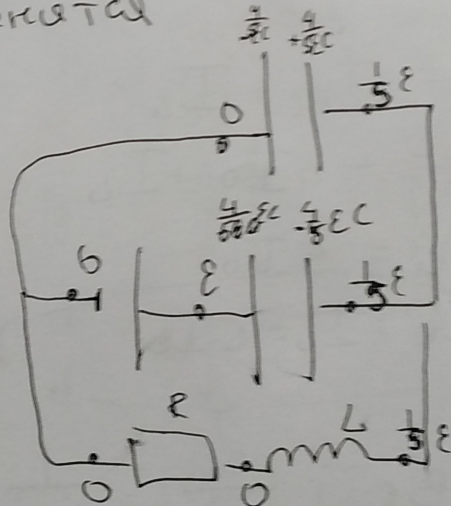
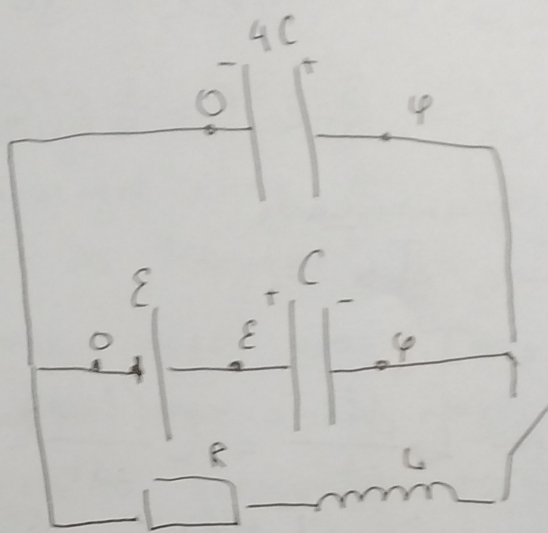
2) Сразу после замыкания ключа  $U_{4C}$  а,  $U_C$  сса и  $I_L$  скачком не изменяется

Тогда  $I_L(0) = I_C(0) = 0$ , тогда

$$U_L(0) = \frac{1}{5}\mathcal{E}$$

$$U_L = LI'_L \Rightarrow$$

$$I'_L = \frac{U_L}{L} = \frac{\mathcal{E}}{5L}$$



$$W(0) = \frac{1}{2} \cdot 4C \cdot U_{4C}^2(0) + \frac{1}{2} \cdot C \cdot U_C^2(0) + \frac{1}{2} L \cdot I_L^2(0)$$

$$= \frac{1}{2} \cdot 4C \cdot \frac{1}{25} \mathcal{E}^2 + \frac{1}{2} \cdot C \cdot \frac{16}{25} \mathcal{E}^2 + 0 =$$

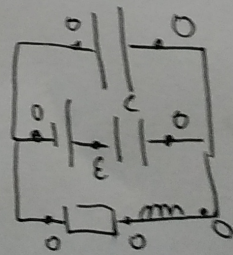
$$= \frac{20}{50} C \mathcal{E}^2 = \frac{10}{25} C \mathcal{E}^2 = \frac{2}{5} C \mathcal{E}^2$$

При установившемся состоянии:

$$W(t_{уст}) = \frac{1}{2} C \mathcal{E}^2$$

$$A\delta = \mathcal{E} \Delta q, \quad \Delta q = \frac{4}{5} \mathcal{E} C$$

$$A\delta = Q + W(t_{уст}) - W(0)$$



стр. 1

$D_1 + D_r = D_{1r}$   
 $D_2 + D_r = D_{2r}$   
 $D_{1r} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f}$   
 $f = F_{2r} = \frac{1}{D_{2r}}$   
 $D_{1r} = \frac{1}{d} + D_{2r}$   
 $D_1 = \frac{1}{d} + D_2$

$D_1 = 3 D_2$

$2 D_2 = \frac{1}{d}$

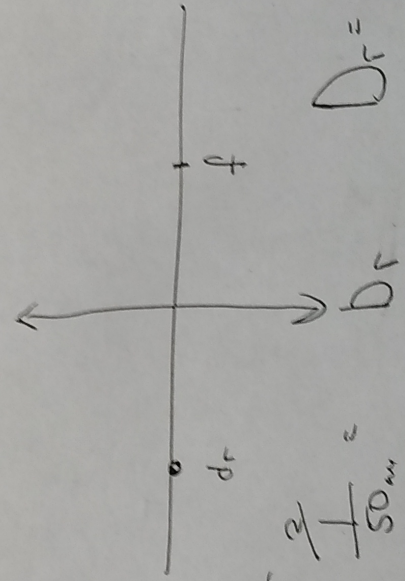
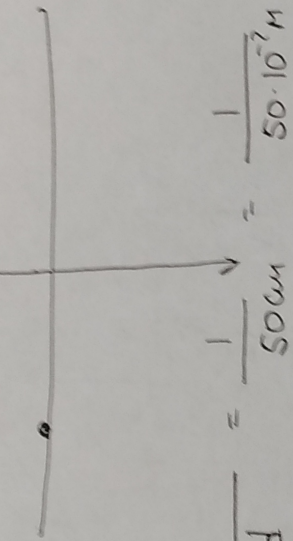
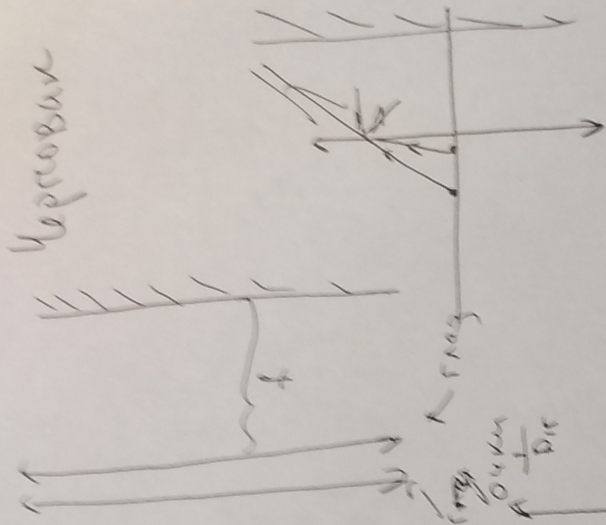
$D_2 = \frac{1}{2d} = \frac{1}{50 \text{ cm}} = \frac{1}{50 \cdot 10^{-2} \text{ m}} = \frac{1}{2} D_{\text{ntp}}$

$f = \frac{1}{D_r}$

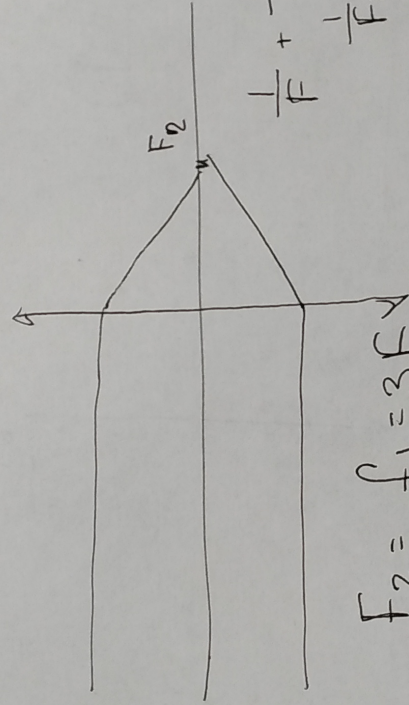
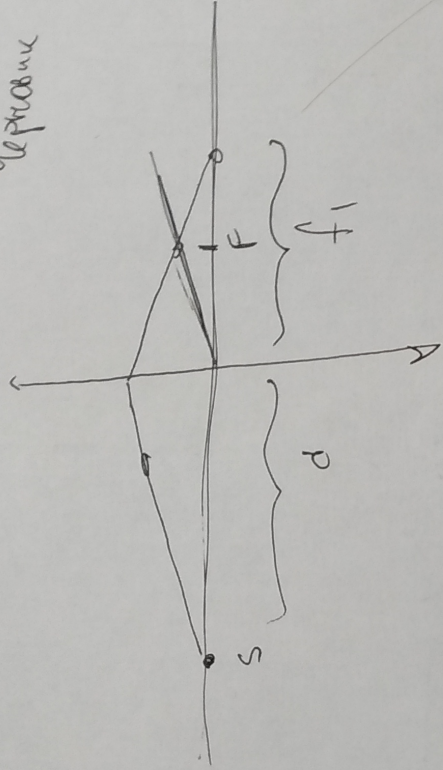
~~$D_r = \frac{1}{d} + D_{2r}$~~   
 ~~$D_r = \frac{1}{25 \text{ cm}} + \frac{1}{50 \text{ cm}}$~~   
 ~~$= \frac{6}{100 \text{ cm}}$~~

$D_1 + D_r = D_{1r} ; D_{1r} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f}$   
 $D_2 + D_r = D_{2r} ; D_{2r} = \frac{1}{f}$   
 $D_r = \frac{1}{X} + \frac{1}{f} = \frac{1}{X} + D_{2r}$

$D_r = \frac{1}{X} + \frac{1}{f} =$   
 $= \frac{1}{X} + D_2 + D_r$



Упрощение



$$\frac{1}{F} + \frac{1}{F_1} = \frac{1}{F_2}$$

$$\frac{1}{F_2} > \frac{1}{F} \Rightarrow F_2 < F$$

$$F_2 = f_1 = 3F$$

$$\frac{1}{F} = \frac{1}{d} + \frac{1}{3F}$$

$$\frac{1}{d} = \frac{2}{3F}$$

$$F d = \frac{3}{2} F$$

$$F_1 = \frac{2}{3} d = \frac{2}{3} \cdot 2.5$$

$$F_2 = 3F_1$$

$$\frac{1}{F} = \frac{1}{d} + \frac{1}{f}$$

$$d \downarrow \Rightarrow f \uparrow$$

$$\frac{1}{F} \uparrow, d = \text{const}, \frac{1}{f} \uparrow$$

$$\frac{1}{f} = \text{const}$$

$$\frac{1}{F} - \frac{1}{d} = \text{const}$$

$$F \uparrow, d \uparrow$$

С уменьшением  $D(=)$  увеличивается

разрешающая способность

Measurement

$$I_0 = C \left( \frac{d\phi}{dt} \right) =$$

$$= -C \frac{d\phi}{dt}$$

$$I_{nc} = 4C \frac{d\phi}{dt} =$$

$$= -4I_0$$

$$I_0 = -4I_{nc} + I_c$$

$$I_c = 5I_0$$

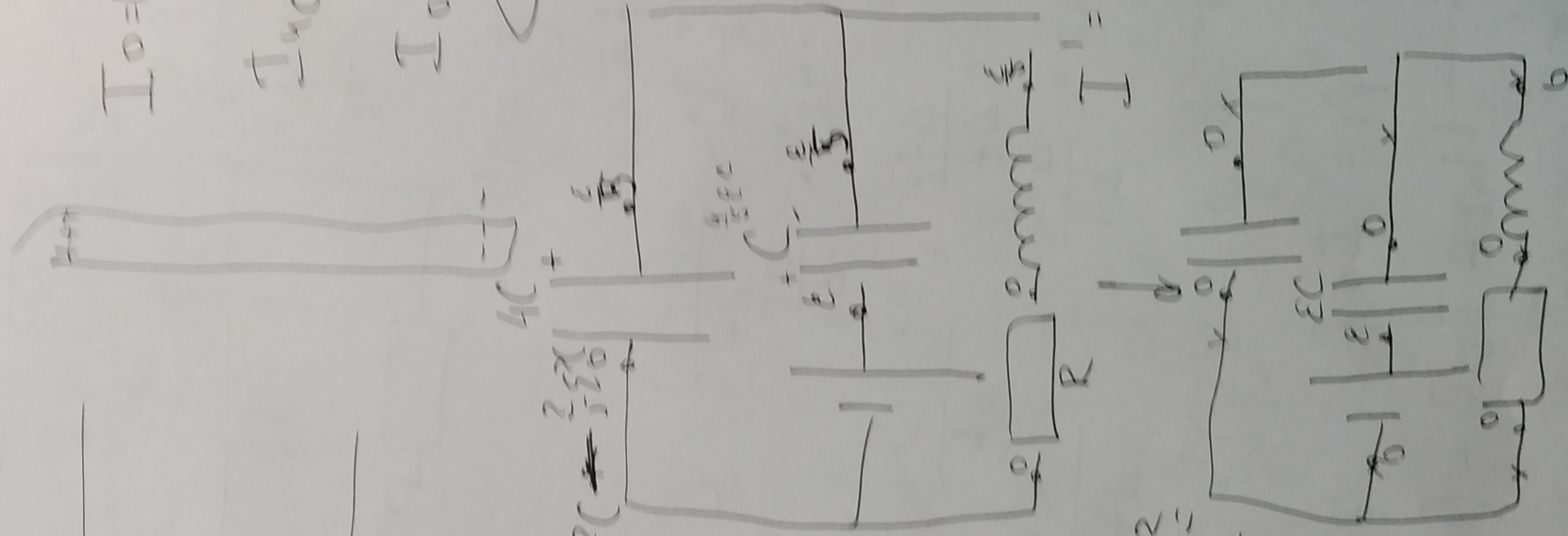
$$\omega(b) = \frac{1}{2} \epsilon^2 C$$

$$\epsilon \cdot \frac{1}{2} \epsilon C = Q + \frac{1}{2} \epsilon^2 C = Q$$

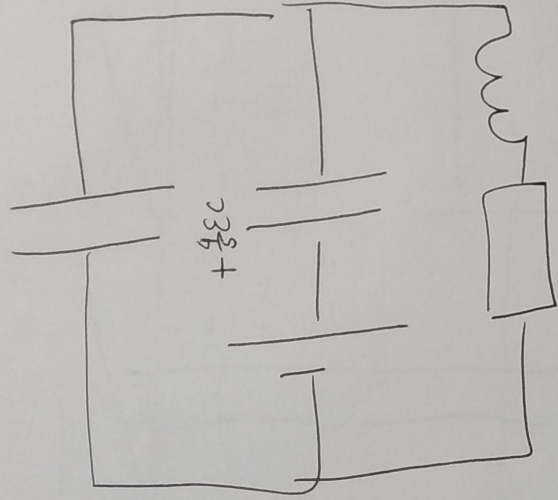
$$\frac{3}{2} \epsilon^2 C - \frac{1}{2} \epsilon^2 C = Q$$

Er

$$\begin{aligned} \omega(0) &= \frac{1}{2} \cdot 4C \cdot \frac{\epsilon^2}{25} + \\ &+ \frac{1}{2} \cdot 4C \cdot \frac{16\epsilon^2}{25} \\ &= \frac{1}{2} \cdot C \cdot \frac{20\epsilon^2}{25} \\ &= C \cdot \frac{2\epsilon^2}{5} \end{aligned}$$



Упробуи



$$I_0 = -C \frac{\Delta \varphi}{\Delta t}$$

$$I_{4C} = 4C \frac{\Delta \varphi}{\Delta t} = -4I_0$$

$$U_C(0) = \varepsilon - \varphi_1$$

$$U_C(\infty) = \varepsilon - \varphi_2$$

$$\Delta U_C = -\varphi_2 + \varphi_1 = -\Delta \varphi$$

$$I_C = C(\varepsilon - \varphi)'$$

~~$$I_C \Delta t = C \Delta U_C$$~~

$$I_C = C \cdot \frac{\Delta(\varepsilon - \varphi)}{\Delta t} = C \cdot \frac{\varepsilon - \Delta \varphi}{\Delta t}$$

$$I_{4C} = 4C \cdot \frac{\Delta \varphi}{\Delta t}$$

$$I_C = \frac{\Delta q_C}{\Delta t} = \frac{\Delta(C \cdot U_C)}{\Delta t} = C \cdot \frac{\Delta U_C}{\Delta t}$$

$$I_{4C} = \frac{\Delta q_{4C}}{\Delta t} = \frac{\Delta(4C U_C)}{\Delta t} = 4C \cdot \frac{\Delta U_C}{\Delta t}$$

~~$$I_0 = \varphi - \varphi_1 = L(I_0)' = \varphi - I_0 R$$~~

$$\varphi_1 = I_0 R \quad \varphi - I_0 R = L \cdot \frac{\Delta I_0}{\Delta t}$$

$$U_{4C} = I_0 R = (L I_0)'$$

$$I_0 = C \frac{\Delta U_C}{\Delta t}$$



"Meyno bus"

$$D_1 + D_r = D_{1r}$$

$$D_r - D_2 = D_{2r}$$

$$\frac{1}{d} = D_{2r}$$

$$D_r = \frac{1}{x} + D_{2r} = \frac{1}{x} + D_r - D_2$$

$$\frac{1}{x} = D_2$$

$$+ D_{1r} = \frac{1}{d} + D_r - D_2$$

$$- D_1 + \cancel{D_r} = \frac{1}{d} + \cancel{D_r} - D_2$$

$$D_2 - D_1 = \frac{1}{d}$$

$$D_2 = 3D_1$$

$$2D_1 = \frac{1}{d}$$

$$D_1 = \frac{1}{2d} = 2D_{1r}$$

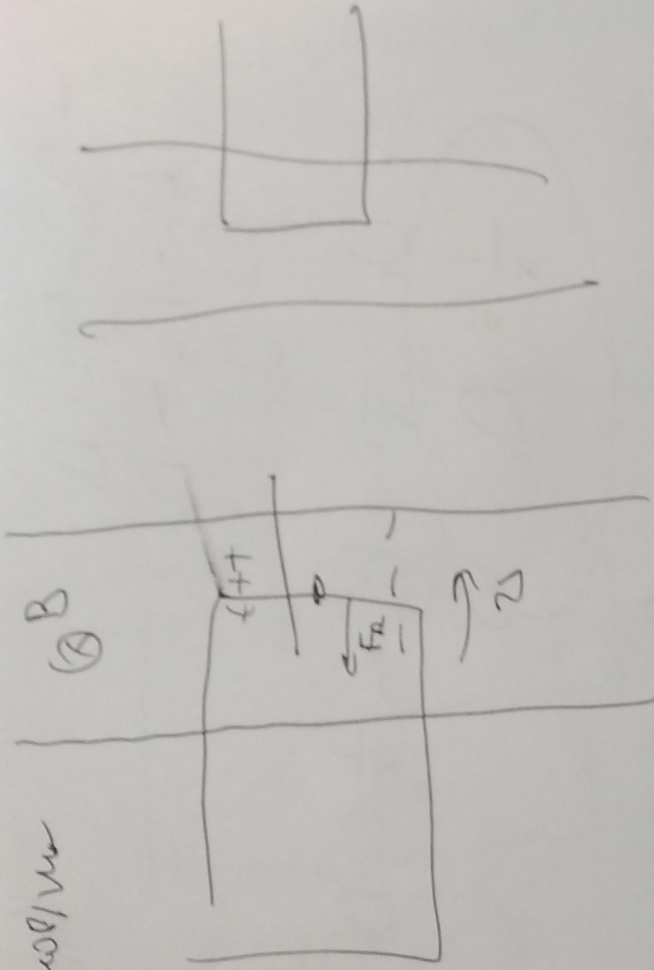
$$D_2 = 3D_1 = \frac{1}{x} = \frac{3}{2d}$$

$$x = \frac{2d}{3}$$

$$- D_x + D_r = D_{xr}$$

$$D_{xr} = \frac{1}{2d} + D - D_2$$

Magrost/mu



$$F_A = BIl$$

$$\mathcal{E} = B\omega l$$

$$I = \frac{\mathcal{E}}{R} = \frac{B\omega l}{R}$$

$$a_x = \frac{-B^2 l^2 \omega^2}{R_M}$$

$$\frac{\Delta \mathcal{E}}{\Delta t} = - \frac{B^2 l^2 \omega}{R_M} \cdot \frac{\Delta \omega}{\Delta t}$$

$$\omega_1 - \omega_0 = - \frac{B^2 l^2 \omega}{R_M} (M)$$

$$\omega_1 = \omega_0$$

$$\omega_2 - \omega_1 = - \frac{B^2 l^2 \omega}{R_M} \cdot h$$

$$F_A = \frac{B^2 l^2 \omega^2}{R}$$