

# Часть 1

Олимпиада: **Физика, 11 класс (1 часть)**

Шифр: **21202921**

ID профиля: **324943**

Вариант 8

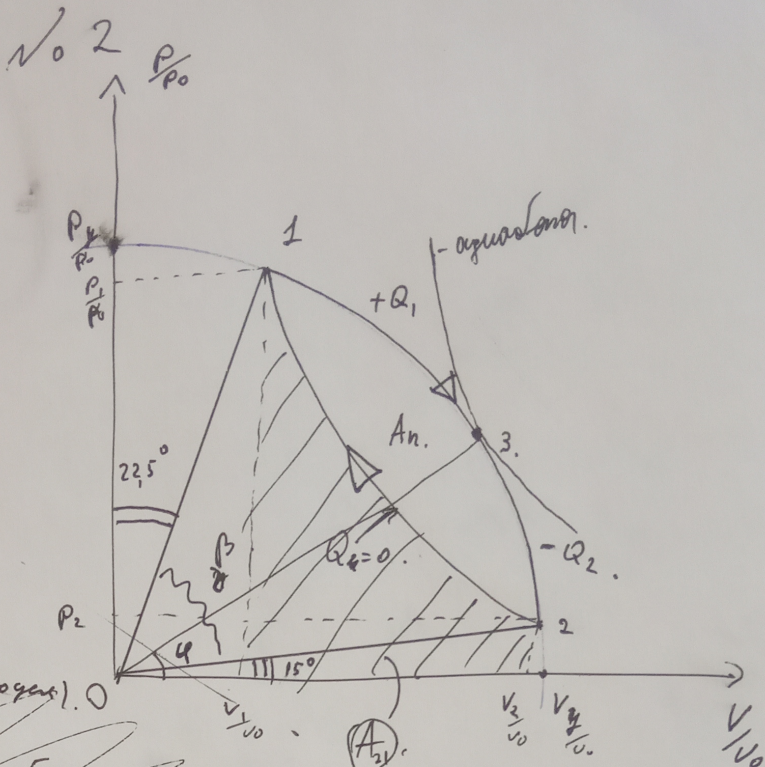
$$C_v = \frac{5}{2} R \quad Q_{21} = 0$$

$$i = 5$$

$$1) \frac{T_1 - T_2}{T_2} = ?$$

$$2) \eta = ?$$

$$3) \kappa = ?$$



1) m.k. 2 → I - equacionas ( $Q_{21} = 0$  no gas). 0

$$P_1 v_1 = P_2 v_2, \quad \text{zhe } \gamma = \frac{C_p}{C_v} = \frac{5}{2} + 1 = \frac{7}{5}$$

$$P_1 v_1 = P_2 v_2, \quad \text{zhe } \gamma = \frac{C_p}{C_v} = \frac{7}{5}$$

$$\Rightarrow P_1 \cdot v_1^{\frac{7}{5}} = P_2 \cdot v_2^{\frac{7}{5}} \Rightarrow$$

$$P_1 = P_2 \cdot \cos 22,5^\circ$$

$$P_1 = P_2 \cdot \sin 22,5^\circ \cdot \cos 22,5^\circ$$

$$P_2 = P_2 \cdot \sin 15^\circ$$

$$P_2 = P_2 \cdot \cos 15^\circ$$

$$v_1 = v_2 \cdot \cos 15^\circ \cdot \sin 15^\circ \cdot \sin 22,5^\circ$$

$$v_2 = v_2 \cdot \sin 22,5^\circ \cdot \cos 22,5^\circ \cdot \cos 15^\circ$$

$$P_1 v_1 = \gamma R T_1$$

$$P_2 v_2 = \gamma R T_2$$

$$\frac{T_1 - T_2}{T_2} = \frac{\frac{P_1 v_1}{\gamma R} - \frac{P_2 v_2}{\gamma R}}{\frac{P_2 v_2}{\gamma R}} = \frac{P_1 v_1 - P_2 v_2}{P_2 v_2} \quad (2)$$

$$= \frac{P_2 v_2 (\cos 22,5^\circ \cdot \sin 15^\circ - \sin 15^\circ \cdot \cos 22,5^\circ)}{P_2 v_2}$$

$$= \frac{\cos 22,5^\circ \cdot \sin 15^\circ - \sin 15^\circ \cdot \cos 22,5^\circ}{\sin 15^\circ \cdot \cos 15^\circ} \quad (3)$$

$$= \frac{\sin 45^\circ - \sin 30^\circ}{\sin 30^\circ} = 2 \left( \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{1}{2} \right) =$$

$$= (\sqrt{2} - 1) \approx 0,41$$

(3)



$$A_{12} = S_{012}(\text{суммарный}) - S_{012}^{\text{пр}} \left( \Delta 0,1, \frac{v_2}{v_0} \right) + S(\Delta 0,2 \frac{v_2}{v_0}) =$$

$$\Rightarrow \frac{v_2}{v_0} S_{012} = \frac{S_{\text{суммар}} \cdot \beta}{360} = \frac{\sqrt{2} P_y^2 \cdot 52,5}{P_0^2 \cdot 360} = 946 \cdot \frac{P_y^2}{P_0^2}$$

$$S_{01 \frac{v_2}{v_0}} = \frac{P_1 \cdot V_1}{2 \cdot P_0 \cdot V_0} = \frac{\sin 45^\circ P_y V_y}{4 P_0} = \frac{\sqrt{2}}{4} \cdot \frac{P_y V_y}{P_0}$$

$$S_{01 \frac{v_2}{v_0}} = \frac{P_2 \cdot V_2}{2 \cdot P_0 \cdot V_0} = \frac{\sin 30^\circ P_y V_y}{4 P_0} = \frac{1}{8} \frac{P_y V_y}{P_0}$$

$$\Rightarrow A_{12} = \left( 946 + \frac{1}{8} - \frac{\sqrt{2}}{4} \right) \frac{P_y V_y}{P_0 V_0}$$

$$\Rightarrow A_{11} = A_{12} - A_{21} = \left( 0,469 - 0,203 \right) \frac{P_y V_y}{P_0 V_0} \approx 0,21 \frac{P_y V_y}{P_0 V_0}$$

$$A_{21} = \frac{\sin 22,5^\circ \cdot 7}{\cos 22,5^\circ \cdot 12} \left( \sin 15^\circ - \cos 22,5^\circ \right) \frac{P_y V_y}{P_0 V_0}$$

$$= \frac{0,223}{0,945} (0,259 - 0,87) = 0,203$$

$$A_{11} \approx 0,21 \frac{P_y V_y}{P_0 V_0}$$

$$\gamma = \frac{A_{11}}{Q_+} = \frac{0,21 \cdot P_y V_y}{P_0 V_0 \cdot Q_+}$$

$$P \cdot dv + v \cdot dP = \mathcal{D}R \cdot dT$$

$$dQ = \frac{\gamma}{2} (P \cdot dv + v \cdot dP) + P \cdot dv$$

$$Q_+ = \frac{\gamma}{2} P \cdot dv + \frac{\gamma}{2} v \cdot dP \quad \text{①}$$

$$\frac{P \cdot dP}{P_0^2} + \frac{v \cdot dv}{v_0^2} = 0$$

$$\text{②} \quad \frac{\gamma}{2} P \cdot dv + \frac{\gamma}{2} v \cdot \frac{v \cdot dv P_0^2}{v_0^2 \cdot P} =$$

$$\frac{P \cdot dP}{P_0^2} = - \frac{v \cdot dv}{v_0^2} \frac{P_0^2}{P}$$

$$= \left( \frac{\gamma}{2} P - \frac{\gamma}{2} \frac{v^2 P_0^2}{P \cdot v_0^2} \right) \cdot dv$$

$$\text{③} \quad \text{Оублен: } \frac{v_1 - v_2}{v_0} = \sqrt{2} - 1 \approx 0,41$$

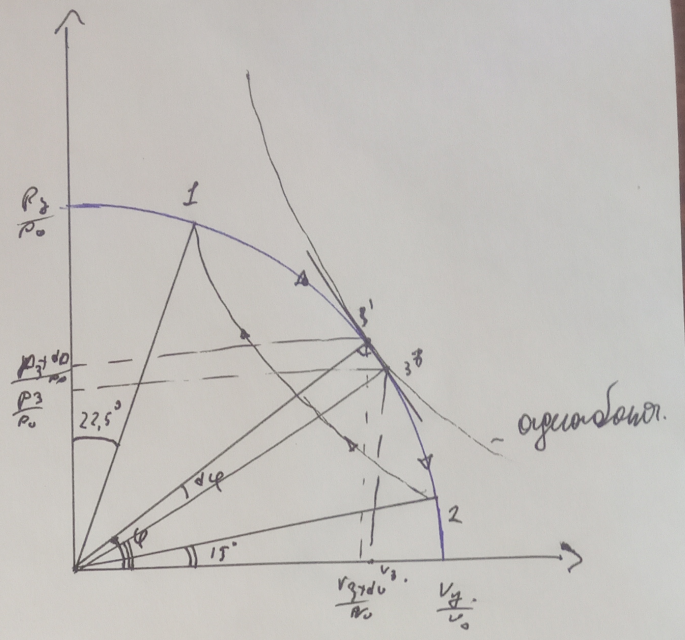
$$\gamma = \arccos \sqrt{\frac{2}{3}} \approx 47,7^\circ$$



2).  $P_i V_i^{\gamma} = \text{const}$  <sup>уравнение</sup>  
~~и~~  $\gamma = \text{const}$  ~~и~~  $\text{циклограмма}$

~~и~~ 3-мощи касания  
 графика с огибающей  $\Rightarrow$   
 (производные в точке  
 касания  
 равны).

$\Rightarrow \frac{dP}{dV} = \left( \frac{P_i V_i^{\gamma}}{P_0 V_0^{\gamma}} \right) \frac{dP_i}{dV_i}$



$P_i V_i^{\gamma} = C = \text{const}$

$P_i = C \cdot V_i^{-\gamma}$

$dP_i = C \cdot V_i^{-\gamma-1} \cdot dV_i \cdot -\gamma$

$\frac{dP_i}{dV_i} = -\gamma \cdot C \cdot V_i^{-\gamma-1}$

$\frac{dP_i}{dV_i} = -\gamma \cdot P_i \cdot V_i^{-\gamma-1} = -\gamma \cdot \frac{P_i}{V_i}$

$P_3 = P_y \cdot \sin \varphi$   
 $V_3 = V_y \cdot \cos \varphi$

$P_3 + dP = P_y \cdot \sin(\varphi + d\varphi)$

$V_3 + dV = V_y \cdot \cos(\varphi + d\varphi)$

$dP = P_y (\sin(\varphi + d\varphi) - \sin \varphi)$

$dV = V_y (\cos(\varphi + d\varphi) - \cos \varphi)$

$\Rightarrow \frac{dP}{dV} = \frac{dP_i}{dV_i} = -\gamma \cdot \frac{P_i}{V_i} = -\gamma \frac{P_3}{V_3}$

$\frac{dP}{dV} = \frac{P_y \cdot \sin'(\varphi)}{V_y \cdot \cos'(\varphi)}$

$\Rightarrow \frac{P_y}{V_y} \frac{\sin'(\varphi)}{\cos'(\varphi)} = -\gamma \cdot \frac{P_y \cdot \sin \varphi}{V_y \cdot \cos \varphi}$

$\sin'(\varphi) = \cos \varphi$   
 $\cos'(\varphi) = -\sin \varphi$

$\frac{\cos^2 \varphi}{\sin^2 \varphi} = \gamma$

$\cot^2 \varphi = \gamma$

$\varphi = \arccot \sqrt{\gamma} = \arccot \sqrt{\frac{7}{5}} \approx 0,7 \text{ рад} \approx 40^\circ \Rightarrow$

$\Rightarrow$  мощи можно  
 вычисляем.

Р.С. огибающая берется от  
 окружности на границе упрощ-  $\Rightarrow$   
 (  $\varphi \in [15^\circ; 50-22,5^\circ]$  )  
 не более трех мощи касания.

(4)

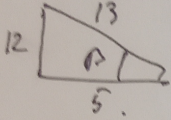
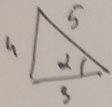


$\cos \alpha = \frac{3}{5}$

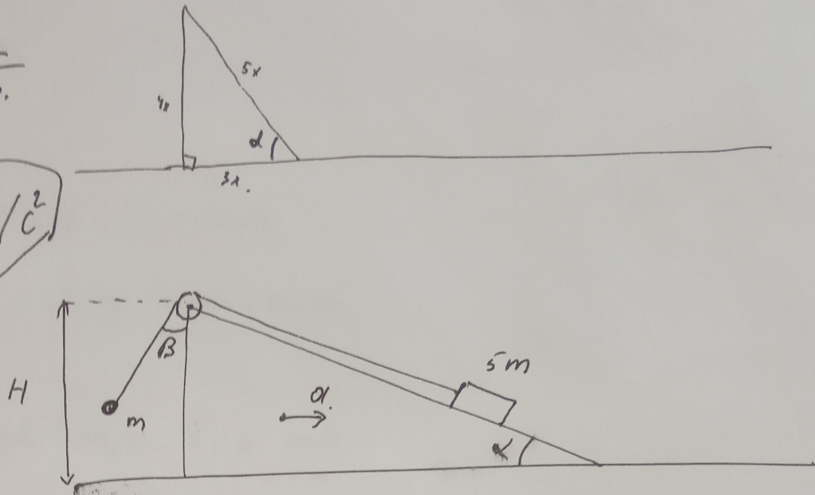
$\sin \alpha = \frac{4}{5}$

$\cos \beta = \frac{5}{13}$

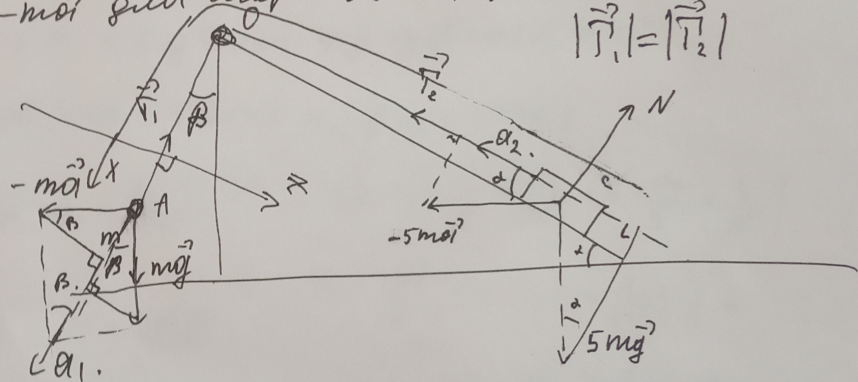
$\frac{\sin \beta}{\cos \beta} = \frac{12}{13}$



$g = 9,8 \text{ м/с}^2$



1) Перейдем в нонормированную систему отсчета, движущуюся с ускорением кинематически. Появляются силы -m\*a для шарика и -5m\*a для бруска.



2) т.к.  $\angle \beta = \cos \alpha$ , то силы действующие на шарик направлены по нити OA.  $\Rightarrow$  проекция сил действующих на шарик на ось, перпендикулярную OA равна нулю:

$mg \cdot \sin \beta - m \cdot a \cdot \cos \beta = 0$

$\Rightarrow g \cdot \sin \beta = a \cdot \cos \beta \Rightarrow a = \frac{g \cdot \sin \beta}{\cos \beta} = g \cdot \frac{12}{13} = 9,8 \cdot \frac{12}{13} = 9,1 \text{ м/с}^2$

3) Введем криволинейную ось X, направленную по нити, тогда проекция ускорения на эту ось у бруска и шарика равны (следует из нерастяжимости нити).

①  $21202921 (U324943 M1270184) \Rightarrow \Delta x_1 = \Delta x_2 \Rightarrow v_1 = v_2 \Rightarrow a_1 = a_2$







$$\eta = ? \quad \eta = \frac{A_n}{Q_+} \quad \#$$

$$\rho_1 v_1^2 = \rho_2 v_2^2$$

$$3) \quad \cos 22,5^\circ \cdot \sin 22,5^\circ v \sin 15^\circ \cdot \cos 15^\circ$$

$$\cos 45^\circ \cdot \sin^{-1} 22,5^\circ v \sin 30^\circ \cdot \cos^{-1} 15^\circ$$

$$\sqrt{2} \cdot \sin^{-1} 22,5^\circ v \cos^{-1} 15^\circ$$

$$\sqrt{2} = 0,661 \quad v \quad 0,986$$

$$0,86 \quad v \quad 0,98$$

$\Rightarrow \rho_1 v_1^2 \approx \rho_2 v_2^2 \Rightarrow$  *массовый расход  $\approx$  одинаков.*

$$\rho_1 v_1^2 = \rho v^2 \quad \left(\frac{v_1^2}{v_1^2}\right)^2 = \frac{\rho}{\rho_1} \quad \text{и } \log \frac{v}{v_1} = \frac{2 \log \rho}{\rho_1}$$

$$\# \quad dA = v \cdot d\rho = \frac{v_1 \cdot \rho^{\frac{1}{2}}}{\rho_1^{\frac{1}{2}}} d\rho \quad \frac{v}{v_1} = \left(\frac{\rho}{\rho_1}\right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\Rightarrow A_{21} = \frac{v_1}{\rho_1^{\frac{5}{2}}} \cdot \int_{\rho_2}^{\rho_1} \rho^{\frac{5}{2}} d\rho = - \frac{v_1}{\rho_1^{\frac{5}{2}}} \cdot \left[ \frac{7 \cdot \rho^{\frac{7}{2}}}{12} \right]_{\rho_1}^{\rho_2}$$

$$= - \frac{v_1 \cdot 7}{\rho_1^{\frac{5}{2}} \cdot 12} \left( \rho_2^{\frac{7}{2}} - \rho_1^{\frac{7}{2}} \right)$$

$$\# \# \# \quad \frac{\rho^2}{\rho_0^2} + \frac{v^2}{v_0^2} = \left(\frac{v_0}{v_0}\right)^2 = \left(\frac{\rho_0}{\rho_0}\right)^2$$

$$\frac{\rho \cdot d\rho}{\rho_0^2} + \frac{v \cdot dv}{v_0^2} = 0$$

(5)

# Часть 2

Олимпиада: **Физика, 11 класс (2 часть)**

Шифр: **21202921**

ID профиля: **324943**

Вариант 8



pponyuapona  $D_x + D_3 = \frac{1}{e} + \frac{1}{2e}$ .

N.S.

Membelau.

ms 2d = 5 Du :

$D_x = \frac{1}{e} - D_1$ .

U.

$\frac{1}{e} - D_1 + D_3 = \frac{1}{e} + \frac{1}{2e}$

$D_3 = \frac{1}{2e} + D_1 = (2 + 5) \frac{1}{4e} = -3 \frac{1}{4e}$

Membelau.

pponyuapona  
ms X.

$D_x = \frac{1}{e} + \frac{1}{x}$

$D_x = \frac{1}{e} + \frac{1}{e} - D_2$ .

$\frac{1}{x} = D_x - \frac{1}{e} = \frac{1}{e} + \frac{1}{e} - D_2 - \frac{1}{e} =$

$2 \frac{1}{e} - D_2 = (4 + 1) \frac{1}{4e} \Rightarrow$

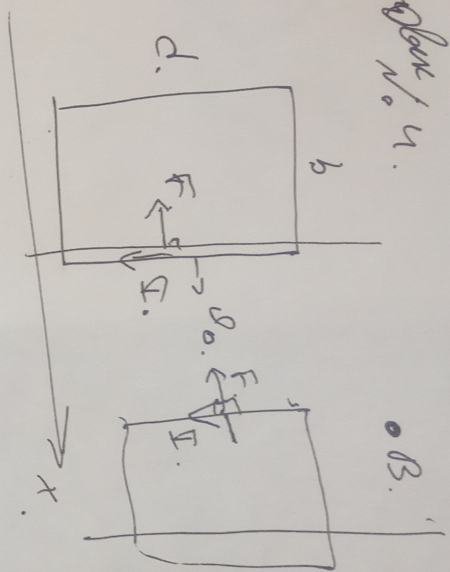
$\Rightarrow \frac{1}{x} = \frac{5}{4e} \Rightarrow x = 2 \frac{1}{4e}$ .

ms 2d:  $x = 2 \frac{1}{4e}$ ;  $D_2 = -1 \frac{1}{4e}$ ;  $D_3 = -3 \frac{1}{4e}$ .



Уравнение № 4.

$d, b = \frac{2}{3}d.$   
 $R, B, m, g_0.$   
 $H = 3d.$



$g_1 - ?$   
 $g_2 - ?$

$$I \cdot R = \mathcal{E} = \frac{d\Phi}{dt} = \frac{dS \cdot B}{dt} = \frac{d \cdot dx \cdot B}{dt} =$$

скорость  $v$ , полнотой скорости,  
 координата начального  
 момента и т.д.

$$I = \frac{v \cdot l \cdot B}{R}$$

- current  $I$  - магнитный ток,  $W \cdot B$   
 направление движения  
 проводника

$$-I \cdot R \cdot d = F = m \cdot a$$

(  $I \cdot R = v$  )  
 $v > 0 \rightarrow W > 0$

$$A_0 = \frac{J_0 d^3 B^2}{mR}$$

$$\frac{dJ}{dx} = -\frac{dx}{dx} \cdot \frac{d^2 B^2}{mR}$$

$$J_1 = J_0 + \Delta J_1 \quad \Delta J_1 = -\frac{b d^2 B^2}{mR}$$

$$A_2 = -\frac{d^2 J_1 B^2}{mR}$$

$$J_1 = J_0 - \frac{2bd^2 B^2}{3mR}$$

$$J_2 = J_0 - \frac{4bd^2 B^2}{3mR}$$

Problem:  $A_0 = -\frac{J_0 d^3 B^2}{mR}$ ;  $J_1 = J_0 - \frac{2bd^2 B^2}{3mR}$ ;  $J_2 = J_0 - \frac{4bd^2 B^2}{3mR}$



Abstände, Xpyschnonun:

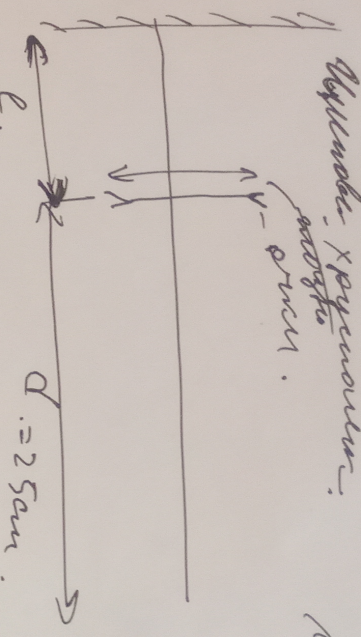
No 5.

~~2.500~~

Typus  $D_1$  - ~~best~~ <sup>best</sup> omni. curer

averages for  $D_1$ ,

$D_2$  - omni. curer was  
not  $D$ .



Ge-pocem vorry Xpyschnonun  $D_1$  (any level circumponens  
solutions)  
Typus Xpyschnonun wleem omni. curer no curer.  $D_1$ .

noyepi:  $D_1 + D_2 = \frac{1}{d} = 0.$

~~$D_1 + D_2 = \frac{1}{d}$~~

~~$D_2 - D_1 = \frac{1}{d}$~~

~~$-4D_1 = \frac{1}{d} \Rightarrow D_1 = \frac{1}{100cm} - \frac{1}{4m} = -1 \frac{1}{4m}$~~

~~$\Rightarrow D_2 = \frac{1}{d} - D_1 = \frac{1}{d} + 1 \frac{1}{4m}$~~

~~$\Rightarrow D_2 = \frac{1}{5} = 0.2 \frac{1}{cm}$~~

~~$D_1 + D_3 = \frac{1}{0.5} = 2.$~~

~~$D_1 = -D_1 + \frac{1}{4m}$~~

~~$\Rightarrow D_3 = 2 - 1 = 1$~~

pacemowpbl. olee  
 $D_1$  mowno kerpweo  
wpepena onowuopolgen  
wepo  $D_1$ .

pacemowpbl. olee

$D_1 + D_2 = \frac{1}{d} + \frac{1}{e} - \text{not } d.$

~~$D_1 = 5D_2$~~

$D_1 + D_2 = \frac{1}{d} + \frac{1}{e} - \text{not } d$

(wpa  $D_2 = 5D_1$ ,  $D_1, D_2 > 0$ )  
qmo wozowowowow m.r.

$D_2 - D_1 = \frac{1}{d}$

4 obingopwee mowm pacemowpbl.  
wowepe omul.  $D_1 = 5D_2$ .

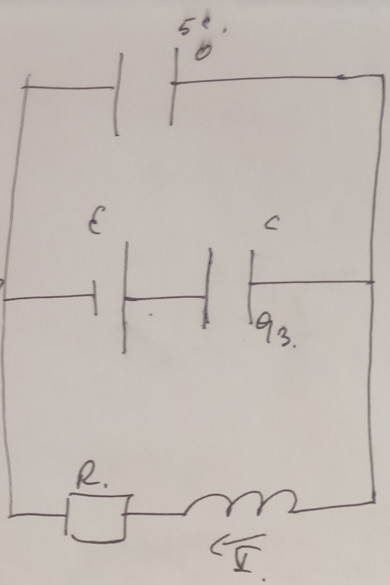
~~$4D_2 = \frac{1}{d}$~~

~~$D_2 = -\frac{1}{4d} = -1 \frac{1}{4m}$~~

$D_1 = -5 \frac{1}{4m}$



Конечное состояние:  
 1)  $\Phi = 0$ , катушка ABCD - колебательный контур, но с результирующей энергией в двух катушках (уменьшенной и равной в индуктивности).



Ученый  
 $\epsilon = \frac{q_3}{C}$

$$q_3 = E \cdot C$$

$$\Delta q = q_3 - q_1 = E \cdot C - \frac{E \cdot C \cdot 5}{6} = \frac{1}{6} E \cdot C$$

$$W_0 = \frac{5C U_2^2}{2} + \frac{C U_1^2}{2} + \frac{L I^2}{2}$$

$$W_k = \frac{C E^2}{2} + \frac{L I^2}{2} + \frac{5C \cdot 0}{2}$$

$$\Delta W = \left( \frac{5C U_2^2}{2} + \frac{C U_1^2}{2} + \frac{L I^2}{2} \right) - \left( \frac{C E^2}{2} + \frac{L I^2}{2} \right)$$

$$= -CE^2 \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{6} - \frac{5 \cdot 5}{2 \cdot 6^2} - \frac{5^2}{2 \cdot 6^2} \right) =$$

$$= -\frac{CE^2}{2} \left( 1 + \frac{1}{3} - \frac{5}{6} - \frac{5^2}{6^2} \right)$$

$(W_0 = w_{k1} + w_{c1} + w_{e2} + w_{e1})$   
 $(W_k = w_{c1} + w_{c2} + w_L)$

$$\Delta W = W_0 - W_k + \Delta q \cdot E =$$

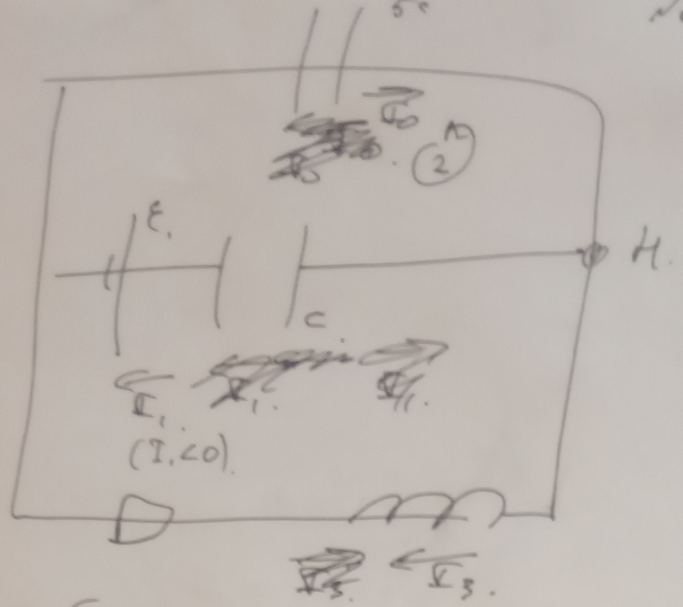
$$= \frac{5CE^2}{2 \cdot 6^2} + \frac{C \cdot E^2 \cdot 5^2}{2 \cdot 6^2} - \frac{CE^2}{2} + \frac{1E^2C}{6} =$$

$$= \frac{E^2C}{2} \left( \frac{5}{6^2} + \frac{5^2}{6^2} - 1 + \frac{1}{3} \right) = \frac{1}{12} E^2C$$

$$= \frac{E^2C(30 - 36 + 12)}{2 \cdot 36} = \frac{6 E^2C}{36 \cdot 2} = \frac{1}{12} E^2C = Q$$



Умножен



одно из уравнений 2:

$$\mathcal{E} \left( \epsilon - \frac{q_1}{C} - \frac{q_0}{5C} = 0 \right) \Big|_t$$

$$\frac{dq_1}{dt} = - \frac{dq_0}{5 dt}$$

$$I_1 = - \frac{I_0}{5}$$

Узел H:

$$I_3 = -I_1 + I_0 = \frac{I_0}{5} + I_0 = \frac{6 I_0}{5}$$

$$\Delta \varphi_R = |I_3| \cdot R = \frac{|I_0| \cdot R \cdot 6}{5}$$

Омберн:  $\frac{dI}{dt} = \frac{E}{6L}$  ;  $\Delta Q = \frac{1}{12} \epsilon^2 c$

$$\Delta \varphi_R = \frac{|I_0| R 6}{5}$$

(3)

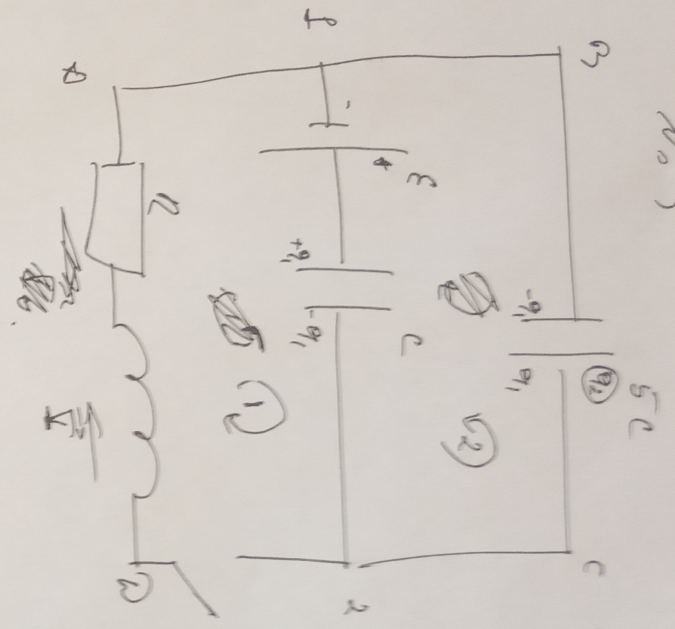


Решение 11-04

№3

Нумер...

$I_1 = C$   
 $G = 5C$   
 $\frac{dI}{dt} = ?$



$q = C \cdot U$   
 $\Delta U = \frac{q}{C}$

$\Delta U_1 + \Delta U_2 = \epsilon$  однокоррекция 2:

1)  $\epsilon = \frac{q_1}{5C} + \frac{q_1}{C} = q_1 \cdot \left( \frac{6C}{5C^2} \right) = q_1 \cdot \frac{6}{5C}$

$\Rightarrow q_1 = \frac{\epsilon \cdot C \cdot 5}{6} \Rightarrow \Delta \varphi_{12} = \epsilon - \frac{q_1}{C} = \epsilon - \frac{\epsilon \cdot 5}{6}$

$= \epsilon \left( 1 - \frac{5}{6} \right) = \frac{\epsilon}{6}$

$q_1 = \frac{8 \cdot C \cdot 5}{6}$

2)  $\left| \frac{dI}{dt} \right|_{R=L} = 10 \varphi_{12}$

$\Rightarrow \frac{dI}{dt} = \frac{10 \epsilon}{6L}$

для однокоррекции  $\epsilon$ :  
 $R + \epsilon - \frac{1}{6} \epsilon = L \cdot \frac{dI}{dt} = 0$   
 $\Rightarrow \Delta \varphi_{12}$

~~2) Для однокоррекции I: Для однокоррекции 2:  
 $\epsilon - \frac{q_1}{C} - L \cdot \frac{dI}{dt} - I \cdot R = 0$   
 $\epsilon - \frac{q_1}{C} - \frac{q_2}{5C} = 0$~~